

# ZM2410 模块用户手册

# ZigBee 无线传感网络模块

V1.00 Date: 2011/01/20

| 类别                                     | 内容                           |  |  |
|--|------------------------------|--|--|
| 关键词                                    | ZigBee 模块,ZM2410             |  |  |
| ~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~ | 本文主要介绍周立功自主生产的 ZM2410 射频模块,对 |  |  |
| 摘 安                                    | 硬件使用方法做详细的介绍,方便用户了解和使用。      |  |  |





ZM2410 无线模块

ZigBee 无线传感网络模块

修订历史

| 版本    | 日期         | 原因   |
|-------|------------|------|
| V1.00 | 2011年1月20日 | 创建文档 |



# 销售与服务网络(一)

# 广州周立功单片机发展有限公司

地址: 广州市天河北路 689 号光大银行大厦 12 楼 F4 邮编: 510630 电话: (020)38730916 38730917 38730972 38730976 38730977 传真: (020)38730925 网址: <u>www.zlgmcu.com</u>

#### 广州专卖店

地址: 广州市天河区新赛格电子城 203-204 室 电话: (020)87578634 87569917 传真: (020)87578842

#### 北京周立功

地址:北京市海淀区知春路 113 号银网中心 A 座 1207-1208 室(中发电子市场斜对面) 电话: (010)62536178 62536179 82628073 传真: (010)82614433

#### 杭州周立功

地址: 杭州市天目山路 217 号江南电子大厦 502 室 电话: (0571)28139611 28139612 28139613 28139615 28139616 28139618 传真: (0571)28139621

#### 深圳周立功

地址: 深圳市深南中路 2070 号电子科技大厦 C座4 地址:武汉市洪山区广埠屯珞瑜路 158 号 12128 室(华 楼D室 电话: (0755)83781788 (5线) 传真: (0755)83793285

#### 上海周立功

地址:上海市北京东路 668 号科技京城东座 7E 室 电话: (021)53083452 53083453 53083496 传真: (021)53083491



#### 南京周立功

地址:南京市珠江路 280 号珠江大厦 2006 室 电话: (025)83613221 83613271 83603500 传真: (025)83613271

#### 重庆周立功

地址:重庆市石桥铺科园一路二号大西洋国际大厦 (赛格电子市场) 1611 室 电话: (023)68796438 68796439 传真: (023)68796439

#### 成都周立功

地址:成都市一环路南二段1号数码同人港401室(磨 子桥立交西北角) 电话: (028)85439836 85437446 传真: (028)85437896

#### 武汉周立功

中电脑数码市场) 电话: (027)87168497 87168297 87168397 传真: (027)87163755

#### 西安办事处

地址:西安市长安北路 54 号太平洋大厦 1201 室 电话: (029)87881296 83063000 87881295 传真: (029)87880865



# 销售与服务网络(二)

# 广州致远电子有限公司

 地址:
 广州市天河区车陂路黄洲工业区3栋2楼

 邮编:
 510660

 传真:
 (020)38601859

 网址:
 www.embedtools.com
 (嵌入式系统事业部)

 www.embedcontrol.com
 (工控网络事业部)

 www.ecardsys.com
 (楼宇自动化事业部)

### 技术支持:

CAN-bus:

电话: (020)22644381 22644382 22644253 邮箱: <u>can.support@embedcontrol.com</u>

### MiniARM:

电话: (020)28872684 28267813 邮箱: <u>miniarm.support@embedtools.com</u>

#### 无线通讯:

电话: (020) 22644386 邮箱: <u>wireless@embedcontrol.com</u>

#### 编程器:

电话: (020)22644371 邮箱: programmer@embedtools.com

ARM 嵌入式系统:

电话: (020)28872347 28872377 22644383 22644384 邮箱: <u>arm.support@zlgmcu.com</u>

### 销售:

电话: (020)22644249 22644399 22644372 22644261 28872524 28872342 28872349 28872569 28872573 38601786

#### 维修:

电话: (020)22644245

iCAN 及数据采集: 电话: (020)28872344 22644373 邮箱: <u>ican@embedcontrol.com</u>

以太网: 电话: (020)22644380 22644385 邮箱: <u>ethernet.support@embedcontrol.com</u>

串行通讯: 电话: (020)28267800 22644385 邮箱: <u>serial@embedcontrol.com</u>

楼宇自动化:

分析仪器: 电话: (020)22644375 28872624 28872345 邮箱: <u>tools@embedtools.com</u>

电话: (020)22644376 22644389 28267806 邮箱: <u>mjs.support@ecardsys.com</u> <u>mifare.support@zlgmcu.com</u>





目 录

| 1. | 硬件推 | 當述   |         | 1  |
|----|-----|--|---------|----|
|    | 1.1 | 机械尺  | 尺寸      | 2  |
|    | 1.2 | 引脚访  | 兑明      | 3  |
|    | 1.3 | 规格参  | ≶数      | 4  |
| 2. | 配置通 | 通讯参数   | 数和升级固件  | 5  |
|    | 2   | 2.1.1  | 本地配置和升级 | 5  |
|    | 2   | 2.1.2  | 空中配置和升级 | 7  |
| 3. | 即时夏 | し しちょう しち しち しんしょう しんしょ しんしょ | 置命令     | 10 |
| 4. | 掉电份 | 保存配置   | 置协议     | 11 |
|    | 4.1 | 1.命令   | 格式      | 11 |
|    | 4.2 | 2.命令   | ·介绍     | 11 |
| 5. | 常见问 | 可及解答   | 춬       | 19 |



# 1. ZM2410 模块概述

ZM2410系列产品为广州致远电子自主研发的 2.4GHZ 的 Zigbee 模块,内嵌串口透明传输(点多点和点对多点)通讯协议,支持空中升级固件或配置远程模块信息。将无线通讯产品的复杂的射频电路集成在一块小小的板子上,将无线通讯产品复杂的通讯协议内嵌到内置的 8051 单片机里,让您在开发产品的过程中最大程度的化繁为简,使产品更快的投入市场, 增强竞争力。



目前,针对不同的应用领域,我们开发出不同的应用通讯协议。出厂默认为 P2P(点对点)通讯协议。

| 通讯协议     | 名称     | 特点                                    | 备注   |
|----------|--------|---------------------------------------|------|
| 点对点(P2P) | ZLG    | 可实现点对点,一点对多点无线通讯。                     | 出厂默认 |
| 无线组网     | ZLGNET | 可实现多达 20 级路由的不分角色无线组网功能,如无<br>线路灯的应用。 |      |
| 无线语音     | ZLGV   | 可实现无线语音传输功能                           |      |

本文讲述的协议以P2P点对点通讯协议为例,如果需了解ZLGNET协议,请下载《Zigbee <u>无线对等网协议固件ZLGnet</u>》文件。



**ZM2410 无线模块** ZigBee 无线传感网络模块

- 2. 硬件描述
- 2.1 机械尺寸



图 2.1 机械尺寸

产品尺寸的 PCB 封装图可登陆

<u>http://www.embedcontrol.com/products/wuxian/CEL/index.asp</u>获取。





# 2.2 引脚说明

 $\langle \rangle$ Ď N 26 1 . . 17. • • . • 11 12 13 14 16

从图 2.2 中,我们可以更清楚的了解到模块的引脚排列。

表 2.1 引脚说明

图 2.2 引脚排列

| 管脚 | 引脚          | 说明                    |
|----|-------------|-----------------------|
| 1  | 5V          | 电源输入                  |
| 2  | GND         | 地                     |
| 3  | EN          | 电源控制管脚,使能时为高电平或悬空     |
| 4  | ACH0        | AD 通道 0               |
| 5  | ACH1        | AD 通道 1               |
| 6  | RXD         | UART 接收引脚             |
| 7  | TXD         | UART 发送引脚             |
| 8  | 485EN /MCLK | 485 收发控制引脚/IIS 芯片主时钟  |
| 9  | SPIDO       | SPI 数据输出              |
| 10 | SPICLK      | SPI 时钟线               |
| 11 | SPIDI       | SPI 数据输入              |
| 12 | ISP         | 短接进入 ISP 升级模式(出厂升级使用) |
| 13 |             |                       |
| 14 | DEF         | 与 GND 短接恢复出厂默认设置      |

产品用户手册



<u>ZM2410 无线模块</u>

ZigBee 无线传感网络模块

| 15 | GND       | 电源地                       |
|----|-----------|---------------------------|
| 16 | BOOT      | 与 GND 短接,强制进入 BOOTLOAD 模式 |
| 17 | TXD1/CSB  | UART 发送引脚(预留)/SPI 芯片片选    |
| 18 | RXD1      | UART1 接收引脚(预留)            |
| 19 | WTD/BCLK  | 看门狗输入引脚(预留)/IIS 的时钟信号     |
| 20 | IO3/LRCLK | GPIO3/ IIS 左右声道控制         |
| 21 | IO2/DO    | GPIO2/IIS 数字输出            |
| 22 | IO1       | GPIO1                     |
| 23 | LEDE      | 错误指示                      |
| 24 | LEDT      | 数据发送指示输出                  |
| 25 | LEDR/DI   | 数据接收指示输出/IIS 数据输入         |
| 26 | GND       | 电源地                       |

# 2.3 典型应用

只需简单的三线连接您的 MCU,可将您的数据化"有"为"无"。典型电路示意图如下图 2.3 所示:



图 2.3 典型应用

# 2.4 规格参数

| 推決            | ZM2410P0 |     |       | ZM2410P2 |      |       | 首合   |
|---------------|----------|-----|-------|----------|------|-------|------|
| 油坯            | 最小值      | 典型值 | 最大值   | 最小值      | 典型值  | 最大值   | 単位   |
| 供电电压          | 3.6      | 5.0 | 5.5   | 3.6      | 5.0  | 5.5   | V    |
| 频率范围          | 2.405    |     | 2.480 | 2.405    |      | 2.480 | GHz  |
| 接收灵敏度(1% PER) |          | -98 | -100  |          | -103 | -85   | dBm  |
| 发送功率          | 5.5      | 7   |       |          | 20   |       | dBm  |
| 链路预算          |          | 105 |       |          | 123  |       | dBm  |
| 工作带宽          |          | 5.0 |       |          | 5.0  |       | MHz  |
| 无线输出速率        |          | 250 | 1000  |          | 250  | 1000  | Kbps |
| 频率误差范围        | -96.2    |     | 96.2  | -96.2    |      | 96.2  | KHz  |





# 3. 配置通讯参数和升级固件

在产品光盘中找到"Zigbee 配置软件"并打开,界面如图 3.1 所示。 注:最新的 zigbee 配置软件可在网站上下载:

下载地址: http://www.embedcontrol.com/products/wuxian/CEL/index.asp



#### 图 3.1 ZigBee 配置软件界面

#### 3.1.1 本地配置和升级

使用 ZM2410 评估套件 ZM-DEMO 配送的 USB 通讯电缆连接评估板和 PC 机,打开配 置软件,设置串口号为对应的串口,波特率 115200,数据位 8,停止位 1,校验位 none,单击"连接",评估板进入配置状态。

在"设备列表"项下单击"本地设备"即可对连接到 PC 的本地设备进行配置和升级操作。

#### 1. 获取配置参数

单击"获取配置",在"设备列表"项里会列出本地设备和相关状态信息,在"配置参数"相里会显示评估板的当前配置,如图 3.2 所示。



ZM2410 无线模块

ZigBee 无线传感网络模块

| 💞 ZigBee-CEL   |  | _ ×  |
|--|--|--|
| Image: state | Image: Subscript of the subscrine subscript of the subscript of the subscript of the | <sup>8</sup> 周立功单片机<br>http://www.zlgmcu.com<br>成功源自科学与艺术的完美结合 |
| 本地模块 远程模块  | 配置信息分类 模块版本信息  |  |
|  | 基本信息 ▶ 设备名称<br>固件版本号   |  |
|  | 串口信息▶ 设备类型   | <u> </u>   |
|  | 无线传送信息▶ 工作参数   | ×  |
|  | 高級设置▶ PanID 木地网络地址   |  |
|  | 本地物理地址   |  |
|  | 目的网络地址   |  |
|  | 目的物理地址   |  |
|  | 发送模式   | ×  |
|  | 语音配置   |  |
| 搜索网络模块   | 采祥率  | ×  |
|  | 压缩方式   |  |
| 获取本地信息   | 获取信息   | 更改配置   |
| 复位本地模块   |  |  |

图 3.2 获取本地配置

### 2. 更改配置参数

各配置参数说明如表 3.1 所示。

表 3.1 配置参数说明

| 配置项     | 说明        | 范围               | 备注                      |
|---------|-----------|------------------|-------------------------|
| 设备名称    | 设备名称      | 16 字节以内          | 为用户自定义字符串               |
| 固件版本    | 固件程序版本    |                  |                         |
| 设备类型    | 设备类型      | 终端设备,路由设备,Zlgnet | 对应不同的功能                 |
|         |           | 设备               |                         |
| 通道      | 通道号       | 11~26            |                         |
| PanID   | 网络号       | 0x000~0xffff     | 十六进制表示                  |
| 本机网络地址  |           | 0x000~0xffff     | 十六进制表示                  |
| 本机物理地址  | 本机 MAC 地址 | 不使用              | 格式为:                    |
|         |           |                  | xx:xx:xx:xx:xx:xx:xx:xx |
| 目标网络地址  | 点对点通讯时对方  | 0x000~0xffff     | 十六进制表示                  |
|         | 的网络地址     |                  |                         |
| 目标物理地址  | 点对点通讯时对方  | 不使用              | 格式为:                    |
|         | 的物理地址     |                  | xx:xx:xx:xx:xx:xx:xx    |
| 传输速率    |           | 250K、500K和1M     |                         |
| 发送功率    |           | -50dbm~8dbm      | P0 模块显示值为输出             |
|         |           |                  | 值, P2 模块当显示 8dbm        |
|         |           |                  | 时实际输出 20dbm             |
| 重试次数    | 发送失败重发次数  | 0~255            | 十进制                     |
| 重试间隔    | 发送失败重发间隔  | 0~255            | 十进制                     |
| 单位 10ms | 重试间隔时间单位  | 0~255            | 十进制                     |

产品用户手册



ZM2410 无线模块

ZigBee 无线传感网络模块

| 串口波特率 | 1200~460800 |  |
|-------|-------------|--|
| 串口数据位 | 5、7和8       |  |
| 串口校验位 | 0~4         |  |
| 串口停止位 | 1           |  |

修改完配置后单击"更改配置",弹出一个密码输入对话框,初始密码为"88888"。建 议修改完毕后再读取配置查看是否修改成功。

注意:要使用 2 块评估套件实现点对点通讯, 2 块板的 PanID、通道号和传输速率必须设为一致, 目标网络地址和目标物理地址必须设为对方的地址。

3. 升级固件

单击"升级…"后出现一个密码输入框,输入密码(初始密码为"88888")后出现升级 对话框,如图 3.3 所示。

| 固件升级   | ×  |
|--------|----|
| 选择固件文件 |    |
| I      | 浏览 |
|        | 升级 |
|        | 退出 |
|        |    |
|        |    |

#### 图 3.3 升级对话框

单击"浏览…",找到光盘中的固件文件"ZICM2410 Eva Kit 固件\Zigbee\_P2P\_Vx.xx.bin" (x.xx 为版本号),单击"升级",完成后会有升级成功提示。

#### 3.1.2 空中配置和升级

评估套件支持空中升级和配置。下面演示使用评估板1对评估板2进行空中操作。

使用评估套件配送的 USB 通讯电缆连接评估板 1 和 PC 机,打开配置软件,设置串口 号为对应的串口,波特率 115200,数据位 8,停止位 1,校验位 none,单击"连接",评估 板 1 进入配置状态。

使用电池或将评估板连接到 PC 来给评估板 2 供电。

#### 1. 获取配置参数

在"设备列表"项下单击"网络设备"按钮,在旁边出现"搜索设备"按钮,如图 3.5 所示。单击"搜索设备",弹出一个搜索设置窗口,如图 3.4 所示。





| Search Dev   |                        |
|--|------------------------|
| 搜索配置   |                        |
|  | 🗌 Channel-14 (2420MHz) |
| Channel-15 (2425MHz) Channel-16 (2430MHz) Channel-17 (2435MHz)       | 🗌 Channel-18 (2440MHz) |
| 🗌 Channel-19 (2445MHz) 📄 Channel-20 (2450MHz) 📄 Channel-21 (2455MHz) | 🗌 Channel-22 (2460MHz) |
| 🗌 Channel-23 (2465MHz) 📄 Channel-24 (2470MHz) 📄 Channel-25 (2475MHz) | 🗌 Channel-26 (2480MHz) |
| 速率选择 🗹 250K 🗌 500K 🗌 1M  | □ 全选                   |
| 通道号 速率 网络号 本地ID 运行状态   |                        |
|  |                        |
|  |                        |
|  |                        |
|  |                        |
|  |                        |
|  |                        |
|  |                        |
|  |                        |
|  |                        |
|  | <b>推索</b> 停止           |
|  |                        |
|  | 退出                     |

图 3.4 搜索附近设备

选择要搜索的通道号和通讯速率参数,单击"搜索"即可搜索附近的其他评估板设备, 搜索完毕会在"设备列表"相列出搜索到的设备,如图 3.5 所示。

在列表里选择要操作的设备,单击"获取配置",即可获取对应设备的配置参数,如图 3.5 所示。



图 3.5 搜索到的网络设备



# 2. 更改配置参数

在设备列表中选中搜索到的设备即可对选中的设备进行获取配置和修改配置操作,和本 地修改配置参数一样。

### 3. 升级固件

在设备列表中选中搜索到的设备即可对选中的设备进行空中升级操作,和本地升级操作 一样。

# 4. 即时更改配置命令

当运行中需要更改模块的配置,又不需要掉电保存时,可以通过本章描述的方法进行更改,此数据将立即更新程序中的参数,不需要也不能够重启。

通过有线(使用串口线 TXD, RXD)或者无线方式,都可以用控制命令来进行配置, 提供该命令格式主要用途是向单片机和 PC 端编程处理,例如,当作为数据采集节点时,可 由下位机单片机定时发送 AD 读取命令,采集各个节点的 AD 信息。

一条控制命令包含帧头(0xde 0xdf 0xef)、功能码和对应的参数或数据,所有数据格式 均为 16 进制,功能码表如表 4.1 所示。

| 功能码  | 功能描述        | 参数说明                | 备注            |
|------|-------------|---------------------|---------------|
| 0xD1 | 修改通道        | 0x0B~0x1A           |               |
| 0xD2 | 修改目的地址      | 0x00 0x00~0xFF 0xFF |               |
| 0xD3 | 包头显示源地址     | 0x01:显示; 0x00:不显示   |               |
| 0D4  | 设置 GPIO 输入输 | 两字节网络地址,一个字节设       | 可设置本地及远程的     |
| UXD4 | 出方向         | 置方向,1为输出,0为输入       | GPIO 方向       |
| 0xD5 | 读取 GPIO     | 两字节网络地址             | 可读取本地及远程 GPIO |
| 0DC  | 辺留 CDIO 中亚  | 两字节网络地址,一个字节设       | 可设置本地及远程的     |
| UXD6 | 反直 GPIO 电十  | 置电平,1为高,0为低         | GPIO 电平       |
| 0D7  | 法取入り        | 两字节网络地址,一字节 AD      | 可读取太地及远程,AD   |
| UXD7 | 以以 AD       | 通道号,通道范围 0~1        | 时 医城平地汉远性 AD  |
| 0Xd9 | 设置通讯模式      | 00 单播,01 广播         |               |

表 4.1 功能码表

当要读取节点 2002 的 AD 通道 0 的电压值时,可以通过与它同在一个网段的其他 ZigBee 模块发送以下字符串即可:

### 0xDE 0xDF 0xEF 0xD7 0x20 0x02 0x00



# 5. 掉电保存配置协议

永久性的更改配置(写入 Flash 存储器中,掉电保存),通常只能用软件更改,按照本章介绍的配置协议,也可以实现永久性的更改。

# 5.1 1.命令格式

表格 5-1

| 3 字节  | 1 字节  | N 字节 | 1 字节 |
|-------|-------|------|------|
| 协议标志头 | 命令标识符 | 命令实体 | 字节校验 |

协议标志头为3个字节: 0xAB, 0xBC, 0xCD。字节校验: 整条命令除校验位外所有字 节相加的和(1字节)

Zigbee OTA 下载命令共有 10 条命令,分别是读取本地配置命令、设置通道号命令、设 置速率命令、搜索命令、获取信息命令、修改配置命令、升级固件命令、升级结束命令、复 位命令、恢复出厂设置命令、进入 bootload 模式命令。如下表所示:

| 命令类型           | 命令标识符 |
|----------------|-------|
| 读取本地配置         | D1    |
| 设置通道号          | D2    |
| 设置速率           | D3    |
| 搜索             | D4    |
| 获取信息           | D5    |
| 修改配置           | D6    |
| 复位             | D9    |
| 恢复出厂设置         | DA    |
| 进入 bootload 模式 | DB    |

#### 表格 5-2

表格 5-3

# 5.2 2.命令介绍

# 2.1 读取本地配置命令(CCELDev::GetLocalInfo())

| 3 字节 | 1 字节 | 1字节 |
|------|------|-----|
| 协议标志 | D1   | 校验  |

#### 图表 1

设置成功回应如下报文;

产品用户手册



# ZM2410 无线模块

ZigBee 无线传感网络模块

| D1 | DEV_INFO | 运行状态 | 设备类型 | 固件版本 |
|----|----------|------|------|------|
|    | 结构信息     |      |      |      |

图表 2

其中, DEV\_INFO 结构信息如下表所示:

| 信息             | 长度 (字节) | 备注  |
|----------------|---------|---|
| DevMode        | 1       | 工作类型  |
| Chan           | 1       | 通道号   |
| PanID          | 2       | 网络号   |
| MyAddr         | 2       | 本地 ID   |
| MyIEEE         | 8       | 本地物理地址  |
| DstAddr        | 2       | 目标 ID   |
| DstIEEE        | 8       | 目标物理地址  |
| DataRate       | 1       | RF 通讯速率   |
| PowerLevel     | 1       | 发射功率  |
| RetryNum       | 1       | 重试次数  |
| RetryTimeout   | 1       | 重试时间间隔(10ms)  |
| Serial_Rate    | 1       | 串口波特率   |
| Serial_DataB   | 1       | 串口数据位   |
| Serial_StopB   | 1       | 串口停止位   |
| Serial_ParityB | 1       | 串口校验位   |
| SendMode       | 1       | 发送模式(0: 单播模<br>式;1: 广播模式)   |
| SampleRate 【1】 | 1       | 8KHz,16KHz  |
| CompressScheme | 1       | PCM, ULAW, ALAW,<br>ADPCM (0~3)   |
| VoiceMode      | 1       | VoiceMode=0 为全双<br>工模式,VoiceMode=1<br>为只发送不接收模式,<br>VoiceMode=2 为只接<br>收不发送模式 |
| AudioSound     | 1       | 音量大小调节 范<br>围为 0~21   |
| MicSound       | 1       | 麦克风大小调节 范   |





ZigBee 无线传感网络模块

围为 0~21

### 图表 3 DEV\_INFO 结构信息

【1】注: 仅在语音固件中支持。

串口波特率: 值为 0~10, 分别对应波特率: 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200, 230400, 460800;

数据位: 5~8;

停止位: 1~2;

校验位: 0——无校验;

1——奇校验;

- 2——偶校验;
- 3——强制为0;
- 4——强制为1;

# 2.2 设置通道号命令

| 3字节  | 1 字节 | 1 字节       | 1 字节 |
|------|------|------------|------|
| 协议标志 | D2   | 通道号(11~26) | 校验   |

### 图表 4

设置成功回应报文如下;

| 1字节 | 1字节  |
|-----|------|
| D2  | 响应状态 |

图表 5

# 2.3 设置速率命令

| 3 字节 | 1 字节 | 1 字节      | 1 字节 |
|------|------|-----------|------|
| 协议标志 | D3   | 通讯速率(0~2) | 校验   |

图表 6

注:通讯速率 0=250k; 1=500k; 2=1M。 设置成功回应报文如下;

| 1字节 | 1字节        |
|-----|------------|
| D3  | 响应状态(0为成功) |

图表 7



# 2.4 搜索命令

| 1字节 | 1字节 |
|-----|-----|
| D4  | 校验  |

#### 图表 8

设置成功回应报文如下所示;

| 1 字节 | 2字节  | 1 字节 | 1 字节 | 2 字节 | 2 字节 | 1 字节 |
|------|------|------|------|------|------|------|
| D4   | 模块类型 | 通道号  | 速率   | 网络号  | 本地ID | 运行状态 |

图表 9

typedef struct \_tagCELDevSearched

{

WORD wType; //设备类型

BYTE iChannel;

BYTE iRate; //速率

WORD iPanID;

WORD wID; //搜索到的设备的本地网络地址

BYTE iWorkMode; //0xaa

}TCELDevSearched, CELSCHINFO;

# 2.5 获取信息命令

| 1字节 | 2 字节            | 1 字节 |
|-----|-----------------|------|
| D5  | 目标设备 ID 号(目标地址) | 校验   |

### 图表 10

设置成功回应如下报文;

| 1 字节 | 32 字节            | 1 字节 | 2 字节 | 2 字节 |
|------|------------------|------|------|------|
| D5   | DEV_INFO<br>结构信息 | 运行状态 | 设备类型 | 固件版本 |

图表 11

# 2.6 修改配置命令

| 1 字节 | 2 字节      | 65 字节           | 1 字节 |
|------|-----------|-----------------|------|
| D6   | ID号(网络地址) | CELINFO<br>结构信息 | 校验   |

产品用户手册





图表 12

设置成功回应如下报文;

| 1 字节 | 2 字节 | 1 字节 |
|------|------|------|
| D6   | ID 号 | 响应状态 |

图表 13

2.9 复位命令

| 1 字节 | 2 字节 | 2 字节 | 1字节 |
|------|------|------|-----|
| D9   | ID 号 | 设备类型 | 校验  |

图表 14

无返回。设备类型用 raninfo.DevType

# 2.10 恢复出厂设置命令

| 1 字节 | 2 字节 | 2 字节 | 1 字节 |
|------|------|------|------|
| DA   | ID 号 | 设备类型 | 校验   |

图表 15

回应包如下所示:

| 1 字节 | 2 字节 | 2 字节 | 1 字节 |
|------|------|------|------|
| DA   | ID 号 | 设备类型 | 状态值  |

图表 16

# 2.11 进入 bootload 模式命令

| 1 字节 | 2 字节 | 2字节  | 1 字节 |
|------|------|------|------|
| DB   | ID 号 | 设备类型 | 校验   |

图表 17

回应包如下所示:

| 1 字节 | 2 字节 | 2 字节 | 1 字节 |
|------|------|------|------|
| DB   | ID 号 | 设备类型 | 状态值  |

#### 图表 18

# 3.数据结构

如 ZigBee 模块需要一个上位机配置软件,用于配置网络 PanID 和网络地址等,具体配置数据如下:

| 产 | 品 | 用 | 户 | 手 | 册 |
|---|---|---|---|---|---|
|---|---|---|---|---|---|



**ZM2410 无线模块** ZigBee 无线传感网络模块

typedef struct \_tagCelCfgInfo

```
{
```

| char<br>char | szName[16];<br>szPwd[16]; | // | 0~15<br>// 1 | 设备名称 设备名称 为用户自定义字符串<br>6~31 密码    |
|--------------|---------------------------|----|--------------|-----------------------------------|
| BYTE         | DevMode;                  |    | // 3         | 2 设备类型(0:终端设备;1:路由设备)             |
| BYTE         | Chan;                     |    | // 3         | 3 通道, 11~26 下拉列表选择                |
| WORD         | PanID;                    | // | 34~35        | 0x0110 转为网络序(big endian)后为 0x1001 |
| WORD         | MyAddr;                   | // | 36~37        | 0x0320,转为网络序(big endian)后为 0x2003 |
| BYTE         | MyIEEE[8];                |    | // 3         | 8~45 "ZLG "                       |
| WORD         | DstAddr;                  | // | 46~47        | 0x0220,转为网络序(big endian)后为 0x2002 |
| BYTE         | DstIEEE[8];               |    | // 4         | 8~55 "ZLG "                       |
| BYTE         | DataRate;                 |    | // 5         | 6 0X00 0=250K, 1=500K, 2=1M       |
| BYTE         | PowerLevel;               |    | // 5         | 7 0X02 0x02: 8 dBm                |
| BYTE         | Rty;                      |    | // 5         | 8 5 重试次数 发送失败重发次数 十进制             |
| BYTE         | Space;                    |    | // 5         | 9 10 重试间隔(ms) 发送失败重发间隔 十进制        |
| BYTE         | comBaud;                  |    | // 6         | 0 7: 115200                       |
| BYTE         | comDataB;                 |    | // 6         | 1 8                               |
| BYTE         | comStopB;                 |    | // 6         | 2 1                               |
| BYTE         | comParity;                |    | // 6         | 3 0                               |
| BYTE         | SendMode                  | // | 64           | 发送模式 0: 单播模式; 1: 广播模式             |

```
} CELCFGINFO, CELINFO, *PCELINFO;
```

```
typedef struct _tagCELRunInfo
```

{

| BYTE | BootMo   | de; //65 | 0xaa 为 | 」正常运行模式 | 代,0xff 为固有   | 件升级模式     |
|------|----------|----------|--------|---------|--------------|-----------|
| WORD | DevType; | //66~67  | 0x0100 | 转为网络序   | (big endian) | 后为 0x0001 |
| WORD | FrmVer;  | //68~69  | 0x0301 |         |              |           |

```
}TCELRunInfo, CELRUNINFO;
```

typedef struct \_tagCELBaseAndRunInfo

{

CELINFO baseInfo;

TCELRunInfo runInfo;

}TCelBaseAndRunInfo, TCELBASEANDRUNINFO;

配置数据示例: ab cd ef 00 0B 06 28 80 00 00 22 A3 00 00 00 80 00 80 01 00 22 A3 00 00 00 80 01 00 02 A3 00 00 00 80 01 00 02

程序标题: ZICM2410 Configuration Tools 各域说明:

```
产品用户手册
```





ZigBee 无线传感网络模块

### 表格 5-4

| 域名称        | 标签名称   | 显示类型         | 备注   |  |
|------------|--------|--------------|--|--|
| DevMode    | 设备类型   | 下拉列表         | 0 1  |  |
| Chan       | 通道     | 下拉列表         | Channel 11 (2405 MHz)<br>Channel 11 (2405 MHz)<br>Channel 12 (2410 MHz)<br>Channel 13 (2415 MHz)<br>Channel 14 (2420 MHz)<br>Channel 15 (2425 MHz)<br>Channel 16 (2430 MHz)<br>Channel 17 (2435 MHz)<br>Channel 18 (2440 MHz)<br>Channel 19 (2445 MHz)<br>Channel 20 (2450 MHz)<br>Channel 21 (2455 MHz)<br>Channel 22 (2460 MHz)<br>Channel 23 (2465 MHz)<br>Channel 24 (2470 MHz)<br>Channel 25 (2475 MHz)<br>Channel 26 (2480 MHz)                      |  |
| PanID      | PanID  | 普通文本框        | UINT16   |  |
| MyAddr     | 本机网络地址 | 普通文本框        | UINT16   |  |
| MyIEEE[8]  | 本机物理地址 | MAC 地址类型的文本框 | 8 字节   |  |
| DstAddr    | 目标网络地址 | 普通文本框        | UINT16   |  |
| DstIEEE[8] | 本机物理地址 | MAC 地址类型的文本框 | 8 字节   |  |
| DataRate   | 传输速率   | 下拉列表         | 0=250K, 1=500K, 2=1M   |  |
| PowerLevel | 发送功率   | 下拉列表         | 0x02: 8       dBm         0x03: 7       dBm         0x04: 6       dBm         0x05: 5       dBm         0x06: 4       dBm         0x07: 3       dBm         0x08: 2       dBm         0x09: 1       dBm         0x08: -5       dBm         0x08: -5       dBm         0x08: -5       dBm         0x002: -7dBm       0x002: -7dBm         0x002: -10dBm       0x002: -15dBm         0x0F: -20dBm       0x10: -30dBm         0x11: -40dBm       0x12: -50dBm |  |



**ZM2410 无线模块** ZigBee 无线传感网络模块



# 6. 常见问及解答

# 1. 为什么有时串口发送数据反射回乱码?

通常是固件下载完毕后, ISP 开关没有拨回 Normal 状态,在 ISP 状态下会返回数据。

# 2. 为什么放在地上距离稍微远一些,信号就收不到?

因为 zigbee 基于 2.4G 频段,射频部分接近地面会被地面吸收,建议测试板离地面半米 以上,或者使用较长的外置天线。

# 3. 为什么板子一上电就四个灯全亮了?

出现四个灯全亮的可能的故障: 1.电池供电下电量不足; 2.右下角拨码开关拨到 ISP 状态; 3.JP2 跳线中, P00~P04 跳线没有接; 4.固件程序丢失,最后一种情况请联系技术支持或销售工程师。

# 4. 如何获取最新的资料?

可登陆 <u>http://www.embedcontrol.com/products/wuxian/CEL/index.asp</u>进行下载。