

PSL 641UK 进线合环保护测控装置

技术说明书

国电南京自动化股份有限公司 GUODIAN NANJING AUTOMATION CO., LTD

PSL 641UK 进线合环保护测控装置 技术说明书

编写			

审核 ______

批准 ______

V 1.60

国电南京自动化股份有限公司 2008 年 03 月

版本声明

本说明书适用于 PSL 641UK 进线合环保护测控装置 V1.60 及以下版本。

a) 软件

PSL 641UK V1.60

b) 硬件

PSL 641UK 进线合环保护测控装置硬件模件版本修改记录表

序号	模件名称	初始版本(2006-02)	第一次修改版本	第二次修改版本
1	交流模件	PSL 640U-AC. A-A		
2	CPU 模件	EDP 03-CPU. A-A		
3	面板模件	EDP 03-PNL. A-A		
4	DIO 模件	PSL 640U-DIO. A-A		
5	TRIP 模件	PSL 640U-TRIP. A-A		
6	电源模件	EDP 03-PWR. A-A		
7	母板模件	EDP 03-MB. A-A		
8	通信模件	EDP 03-COM. B-A		
9	时钟同步模件	EDP 03-CLK. A-A		

PSL 641UK 进线合环保护测控装置产品说明书版本修改记录表

10				
9				
8				
7				
6				
5				
4				
3				
2	V1. 60	北京版本	PSL 641UK V1.60	2008. 03
1	V1. 00	初始版本	PSL 641UV1.00	2007. 04
序号	说明书版本号	修改摘要	软件版本号	修改日期

* 技术支持 电话: (025) 83537265

传真: (025) 83537200

- * 本说明书可能会被修改,请注意核对实际产品与说明书的版本是否相符
- * 2008年3月第2版第1次印刷
- * 国电南自技术部监制

目 录

山二		+	п	
加又	4	声	F)	Н

1	概述	. 1
	1.1 保护功能配置	. 1
	1.2 测控功能配置	. 1
2	技术参数	. 2
	2.1 保护元件精确工作范围	. 2
	2.2 保护元件定值误差	. 2
	2.3 保护整组动作时间	. 2
3	保护功能及原理	. 3
	3.1 过电流元件	. 3
	3.2 零序过电流元件	. 3
	3.3 合环保护	. 3
	3.4 小电流接地选线	. 3
	3.5 TV断线	. 3
	3.5.1 TV断线	. 3
4	端子说明	. 5
	4.1 总端子图	. 5
	4.2 交流模件端子X1 定义	. 5
	4.3 CPU模件端子X2 定义	. 6
	4.4 DIO 模件端子X3 定义	. 6
	4.5 DIO 模件端子X4 定义	. 7
	4.6 TRIP模件端子X5 定义	. 7
	4.7 TRIP模件端子X6 定义	. 8
5	定值整定说明	. 9
	5.1 保护定值清单及说明	. 9
	5.2 运行参数清单及说明	. 9
	5.3 软压板清单及说明	10
6	装置信息代码表	11
	6.1 事件信息表	11
	6.2 告警信息表	11
	6.3 软压板信息表	11
	6.4 遥信量信息表	11
	6.5 遥测量信息表	
	6.6 遥控量信息表	13
7	装置二次接线示意图	14



1 概述

PSL 641UK 进线合环保护测控装置适用于 10kV 开闭所的进线合环保护及测控系统。

1.1 保护功能配置

- a) 二段式过流保护;
- b) 二段式零序保护;
- c) 合环过流保护和合环零序保护;
- d) TV 断线判别。

1.2 测控功能配置

- a) 测量量;
- b) 14 路外部开关量输入遥信采集;
- c) 断路器位置、手动分闸及事故遥信;
- d) 正常断路器遥控分合;
- e) 2路脉冲输入、电度量累计;
- f) GPS 对时输入(分秒自适应)。



2 技术参数

2.1 保护元件精确工作范围

电压: 1.0V~150.0V; 电流: 0.04I_N~20I_N;

零序电流: 0.02A~12.0A。

注: I_N为额定值,下同。

2.2 保护元件定值误差

电流元件: $\leq \pm 2.5\%$ 整定值或 $\pm 0.01IN$; 电压元件: $\leq \pm 2.5\%$ 整定值或 $\pm 0.005U_N$; 时间元件: 定时限 $\leq \pm 1\%$ 整定值+40ms,

频率偏差: ±0.01Hz; 注: **以为额定值**,下同。

2.3 保护整组动作时间

电流速断: 1.5倍整定值时,不大于40ms。



3 保护功能及原理

3.1 过电流元件

装置实时计算并进行两段过流判别,当任一相电流大于 I 段电流定值 1.5 倍时,装置瞬动段出口跳闸的时间不大于 40ms(包括继电器的固有动作时间)。保护动作出口默认为(X5:9~X5:10)闭锁备自投;当本保护用作普通进线保护时,投入 KG1.2=1,此时过流保护动作出口为(X6:6~X6:7)。

装置在执行两段过流判别时,各段判别逻辑一致,其动作条件如下:

- 1) $I_{\Phi} > I_{dn}$, $I_{dn} \to n$ 段电流定值, $I_{\Phi} \to h$ 相电流
- 2) T>Tdn, Tdn为n段延时定值

3.2 零序过电流元件

本装置中设两段零序过流保护,零序过电流元件的实现方式基本与过流元件相同,满足以下条件时出口跳闸:

- 1) 3I0>I0n, I0n 为接地 n 段定值
- 2) T>T0n, T0n 为接地 n 段延时定值

对于此元件的瞬时段,当零序电流 I0 大于 1.5 倍的 I 段定值时,装置的出口跳闸时间不大于 40ms (包括继电器的固有动作时间)。保护动作出口默认为 ($X5:9\sim X5:10$) 闭锁备自投; 当本保护用作 普通进线保护时,投入 KG1.2=1,零序过流保护动作出口为 ($X6:6\sim X6:7$)。

3.3 合环保护

本装置中设合环过流和合环零序保护,由合环保护硬压板(2X:3)投退,合环过流与合环零序保护可以分别由软压板选择投退。其实现方式同过流元件和零序元件基本相同,动作条件如下:

- 1) I_o>I_d, I_d为合环电流定值, I_o为相电流
- 2) T>Tdn, Tdn为合环过流延时定值

或:

- 1) I0>I0n, I0n 为合环零序定值
- 2) T>T0n, T0n 为合环零序延时定值

其动作出口为(X6:6~X6:7)、(X5:5~X5:6)、(X5:7~X5:8)。

当控制字 KG1. 2=1 时,闭锁合环保护功能。

3.4 小电流接地选线

当断路器处于合位且 $3U_0$ 大于 18V,经 15s装置产生 $3U_0$ 越限告警。 $3U_0$ 越限告警功能在KG1.11=1 时投入。

小电流接地选线功能由本装置和主站共同完成。当系统发生单相接地故障时,主站接收到任何 3U0 越限告警后,调取各装置内记录的 $3U_0$ 、 $3I_0$ 采样,计算后给出接地点策略。

无主站系统时,单装置接地试跳判据为: 断路器合位且 $3U_0$ 大于 18V,人工试跳后, 断路器变为分位且 $3U_0$ 小于 18V,则判本线路接地。

3.5 TV 断线

3.5.1 TV 断线

当运行参数控制字 KG1.5=0 选择星型接线时, TV 断线判据如下:



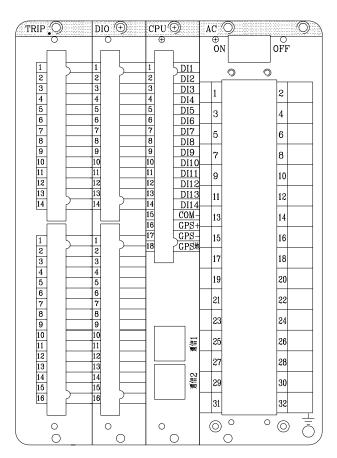
- 1) 相电压均小于 8V, 某相 (a或c相) 电流大于 0.04 I_N, 判为三相失压;
- 2) 三相电压和大于8V,最小线电压小于16V;
- 3) 三相电压和大于 8V,最大线电压与最小线电压差大于 16V,判为两相或单相 TV 断线。 当运行参数控制字"KG1.5=1"选择角型接线时,对应 TV 采取 V-V 接线方式,断线判据如下:
- 1) 负序电压大于 8V;
- 2) 一相或两相线电压小于有压值 70V;
- 3) 三相线电压均小于有压值 70V, 某相 (a或c相) 电流大于 0.04 In.

上述两种 TV 接线方式中,满足断线判据任一条件 10s 后,装置发 "TV 断线"信息并点亮告警灯。 TV 断线检测功能可以通过 "KG1.15"控制字投退。



4 端子说明

4.1 总端子图



4.2 交流模件端子 X1 定义

端子 X1	定义	说明
1	L+	装置电源正端
2	L-	装置电源负端
3	DYGJ1	装置失电输出接点
4	DYGJ2	农 直入电栅山妆点
5	24V+	
6	24V—	
7	保留	预留
8	保留	预留
9	Ia	A 相电流输入极性端
10	Ia'	A 相电流输入非极性端
11	Ib	B相电流输入极性端
12	Ib'	B 相电流输入非极性端
13	Ic	C 相电流输入极性端
14	Ic'	C 相电流输入非极性端
15	10	零序电流输入极性端
16	10'	零序电流输入非极性端
17	CIa	A 相测量电流输入极性端



18	CIa'	A 相测量电流输入非极性端
19	CIb	B相测量电流输入极性端
20	CIb'	B相测量电流输入非极性端
21	CIc	C 相测量电流输入极性端
22	CIc'	C 相测量电流输入非极性端
23 [~] 26	预留	预留
27	UO	零序电压输入极性端
28	UO'	零序电压输入非极性端
29	Ua	A 相电压输入极性端
30	Ub	B相电压输入极性端
31	Uc	C 相电压输入极性端
32	Un	电压输入非极性端

4.3 CPU 模件端子 X2 定义

端子 X2	定义	说明
1	开入 X2:1	
2	开入 X2:2	
3	投合环保护	
4	开入 X2:4	
5	开入 X2:5	
6	开入 X2:6	
7	开入 X2:7	
8	开入 X2:8	
9	远方状态	0: 就地方式 1: 远方状态
10	检修状态	0: 正常运行 1: 检修状态
11	开入 X2:11	
12	开入 X2:12	可由运行参数设置为脉冲 P 输入
13	开入 X2:13	可由运行参数设置为脉冲 Q 输入
14	开入 X2:14	可由运行参数设置为外部复归开入
15	公共负端	
16	GPS (+)	GPS 对时输入正端
17	GPS (-)	GPS 对时输入负端
18	屏蔽地	

4.4 DIO 模件端子 X3 定义

端子 X3	定义	说明
1 2	X3:1-2	备用
3 4	X3:3-4	备用
5 6	X3:5-6	备用
7 8	X3:7-8	备用



9		X3:9-10	备用输出接点,跳线器 JUMP1=1-2 选择不经 QDJ 闭锁。JUMP1=2-3 选择
10	7	A5.5 10	经 QDJ 闭锁 (默认设置)。
11		X3:11-12	备用输出接点,跳线器 JUMP1=1-2 选择不经 QDJ 闭锁。JUMP1=2-3 选择
12)	X3:11-12	经 QDJ 闭锁 (默认设置)。
13		X3:13-14	备用输出接点,跳线器 JUMP2=1-2 选择不经 QDJ 闭锁。JUMP1=2-3 选择
14		A3:13-14	经 QDJ 闭锁 (默认设置)。

4.5 DIO 模件端子 X4 定义

端子 X4		定义	说明
1		X4:1-2	备用输出接点,跳线器 JUMP2=1-2 选择不经 QDJ 闭锁。JUMP1=2-3 选择
2	_	Λ4:1-2	经 QDJ 闭锁(默认设置)。
3	开ク	\ X4:3	
4	开入	X4:4	
5	开入	X4:5	
6	开入 X4:6		
7	开入 X4:7		
8	开入 X4:8		
9	开入 X4:9		
10	开入 X4:10		
11	开入公共负端		
12~16	备用		

注: DIO 模件为选装模件, 标配没有此模件。

4.6 TRIP 模件端子 X5 定义

端子 X5	定义	说明
1	X5:1-2	遥控分闸输出接点
2	 A5:1-2	迪拉 分 图 棚 山 按 总
3	X5:3-4	遥控合闸输出接点
4	A5:5-4	世 行 円 柵 山 妆 点
5	5X:5-6	跳闸重动接点。跳线器 JUMP1=1-2 选择不经 QDJ 闭锁, JUMP1=2-3 选择
6	57:5-0	经 QDJ 闭锁 (默认设置)。
7	VF 7 0	跳闸重动接点。
8	 X5:7-8	
9) 그 kil tə 1.11	手动跳闸输出接点与闭锁备投接点并接输出
10	闭锁备投	
11	X5:11	信号节点公共端
12	X5:12	保护动作信号
13	X5:13	告警信号
14	X5:14	控制回路断线



4.7 TRIP 模件端子 X6 定义

端子 X6		定义	说明
1 2		事故总信号	由 TWJ 与 KKJ 接点串联输出
3 4 5		公共端 跳位 合位	位置信号输出节点
6 7 8		公共端 跳闸 备用	保护跳闸输出节点
9		+KM	控制电源输入正端
10	断	手动跳闸入	手动跳闸、遥控跳闸或外部保护跳闸(闭锁重合闸)输入端
11	路器	跳闸入	保护跳闸输入(不闭锁重合闸)
12	分	至跳闸线圈 TQ	接入断路器跳闸线圈
13	闸	合闸入	重合闸、手动或遥控合闸输入端
14	操 作	至合闸线圈 HQ	接入断路器合闸线圈
15	断路器分合闸操作回路	TWJ 线圈负端至 HQ	至断路器合闸线圈,此接入端不应经压力或弹簧储能接点的闭锁。
16		-KM	控制电源输入负端



5 定值整定说明

5.1 保护定值清单及说明

1) 保护定值清单

序号	定值名称	范围	单位	备注
1	控制字一		无	参见 <u>控制字 1 (KG1)</u> 定义
2	控制字二		无	备用
3	过流I段	0.04In∼20In	A	
4	过流Ⅱ段	0.04In∼20In	A	
5	过流I段时间	0.0~20.00	S	
6	过流Ⅱ段时间	0.1~20.00	S	
7	零序Ⅰ段电流	$0.02 \sim 12.0$	A	
8	零序Ⅱ段电流	$0.02 \sim 12.0$	A	
9	零序Ⅰ段时间	0.0~20.00	S	
10	零序Ⅱ段时间	0.1~20.00	S	
11	合环过流定值	0.04In∼20In	A	
12	合环零序定值	$0.02 \sim 12.0$	A	
13	合环过流时间	0.0~100.00	S	
14	合环零序时间	0.0~100.00	S	
15	测量 TA 变比	$0.01 \sim 10.0$	无	一次测量 TA 变比/1000
16	TV 变比	$0.01 \sim 10.0$	无	TV 变比/1000

2) 定值控制字1(KG1)定义:

位	置1时的含义	置 0 时的含义
15	模拟量求和自检投入	模拟量求和自检退出
14	TA 额定电流 1A	TA 额定电流 5A
13	备用	备用
12	零序 TA 额定为 5A	零序 TA 额定为 1A
11	3U0 告警投入	3U0 告警退出
3~10	备用	备用
2	保护动作跳本开关	保护动作不跳本开关
1	备用	备用
0	控回断线告警投入	控回断线告警退出

说明:

- 1) 定值中"测量 TA 变比",如一次侧 TA 变比为 600/5=120,则整定为 120/1000=0.12。"TV 变比"如为 10000/100=100,则整定为 100/1000=0.10;
- 2) 控制字整定: 当光标停在相应控制字上时,长按">"键进入控制字投退画面,用"△"键、"∨"键翻行,用"+"键和"一"键投退相应功能,投退完毕后按回车键退出画面,回到定值菜单继续设置其他定值项,然后固化定值即可。下同

5.2 运行参数清单及说明

针对一些保护功能之外的其他功能, PSL641UK 装置提供了"运行参数"进行设置。**运行参数与保护** 定值同等重要,必须根据实际情况进行设定,才能保证相关功能的正确使用。

1) 参数设定



序号	定值名称	范围	单位	备注
1	控制字 1		无	参见 <u>参数控制字1</u> 定义
2	零序 TA 变比	0.01~10	无	一次测量 TA 变比/1000
3	遥合出口脉宽1	0.08~1.000	S	遥控合闸继电器接点输出保持时间
4	遥跳出口脉宽 2	0.08~1.000	S	遥控跳闸继电器接点输出保持时间
5	遥测压缩因子	0.001~1.000	无	参见注(2), 出厂默认值为 0.005

注:

(1) 遥测压缩因子的定义式:

遥测压缩因子 = |测量值当前最新值 - 测量值最后一次上送的值|×100/满刻度值如果当前测量值的变化大于遥测压缩因子,则判遥测越限,随后装置将该测量值贴上越限标志并主动上送。遥测压缩因子设定值一般建议采用出厂默认值。没有特殊原因,一般不建议缩小遥测压缩因子。

2) 参数控制字1定义

位	置1时的含义	置 0 时的含义
6~15	备用	备用
5	PT 角型接线	PT 为星型接线
4	X2:14 作远方复归	X2:14 作普通遥信
3	X2:13 为脉冲 Q 开入	X2:12 为普通遜信
2	X2:12 为脉冲 P 开入	X2:12 为普通遥信
1	备用	备用
0	三表法计算功率	两表法计算功率

5.3 软压板清单及说明

序号	压板名称	对应功能
1	过流Ⅰ段	过流Ⅰ段保护功能投退
2	过流Ⅱ段	过流Ⅱ段保护功能投退
3	零序Ⅰ段	零序Ⅰ段保护功能投退
4	零序Ⅱ段	零序Ⅱ段保护功能投退
5	合环过流	合环过流功能投退
6	合环零序	合环零序功能投退
124 日日		

说明:

需要的功能必须将软压板投入, 不采用的功能将相应软压板退出即可。



6 装置信息代码表

6.1 事件信息表

序号	事件名称	条目号	备注
1	过流 I 段	01H	
2	过流Ⅱ段	02Н	
3	零序Ⅰ段	03Н	
4	零序Ⅱ段	04H	
5	合环过流	05Н	
6	合环零序	06Н	
7	保护启动	07H	
8	位置不对应	08H	
9	接地选跳	09Н	

6.2 告警信息表

序号	事件名称	条目号	装置反应	处理措施	备注
1	TV 断线	01H	呼唤	检修 TV 回路	
2	控制回路断线	02H			
3	跳闸失败	03H			
4	3U0 越限告警	04H	呼唤		
5	本线路接地	05H			

6.3 软压板信息表

序号	压板名称	条目号	对应功能	
1	过流Ⅰ段	01H	过流 I 段保护功能投退	
2	过流Ⅱ段	02H	过流Ⅱ段保护功能投退	
3	零序Ⅰ段	03H	零序Ⅰ段保护功能投退	
4	零序Ⅱ段	04H	零序Ⅱ段保护功能投退	
5	合环过流	05H	合环过流保护功能投退	
6	合环零序	06H	合环零序保护功能投退	

6.4 遥信量信息表

序号	遥信量名称	条目号	备注
1	开入 X2:1	01H	
2	开入 X2:2	02H	
3	投合环保护	03Н	
4	开入 X2:4	04H	
5	开入 X2:5	05H	
6	开入 X2:6	06Н	
7	开入 X2:7	07Н	
8	开入 X2:8	08H	
9	远方状态	09Н	
10	检修状态	OAH	



11	开入 X2:11	OBH	
12	开入 X2:12	0CH	当设置为脉冲 P 输入时,屏蔽遥信变位信息
13	开入 X2:13	ODH	当设置为脉冲 Q 输入时,屏蔽遥信变位信息
14	开入 X2:14	0EH	
15	开入 X4:3	0FH	
16	开入 X4:4	10H	
17	开入 X4:5	11H	
18	开入 X4:6	12H	
19	开入 X4:7	13H	
20	开入 X4:8	14H	
21	开入 X4:9	15H	
22	开入 X4:10	16H	
23	НWЈ	17H	
24	TWJ	18H	
25	ККЈ	19H	
26	告警总	1AH	
27	事故总	1BH	
28	备用虚遥信1	1CH	
29	控制回路断线	1DH	
30	备用虚遥信3	1EH	
31	备用虚遥信 4	1FH	
32	备用虚遥信 5	20H	
33	备用虚遥信 6	21H	
34	备用虚遥信 7	22H	
35	备用虚遥信8	23H	
36	备用虚遥信 9	24H	
37	备用虚遥信 10	25H	

6.5 遥测量信息表

序号	遥测量名称	条目号	满量程	备注
1	Uab	01H	207.84 V	
2	Ubc	02H	207.84 V	
3	Uca	03Н	207.84 V	
4	Ua	04H	120 V	
5	Ub	05H	120 V	
6	Uc	06H	120 V	
7	Ia	07H	1.2In A	In=5A or 1A
8	Ib	08H	1.2In A	In=5A or 1A
9	Ic	09Н	1.2In A	In=5A or 1A
10	10	OAH	14.4 A	
11	Р	OBH	207.84In W	In=5A or 1A
12	Q	ОСН	207.84In var	In=5A or 1A
13	COSФ	ODH	1	
14	F	0EH	60Hz	

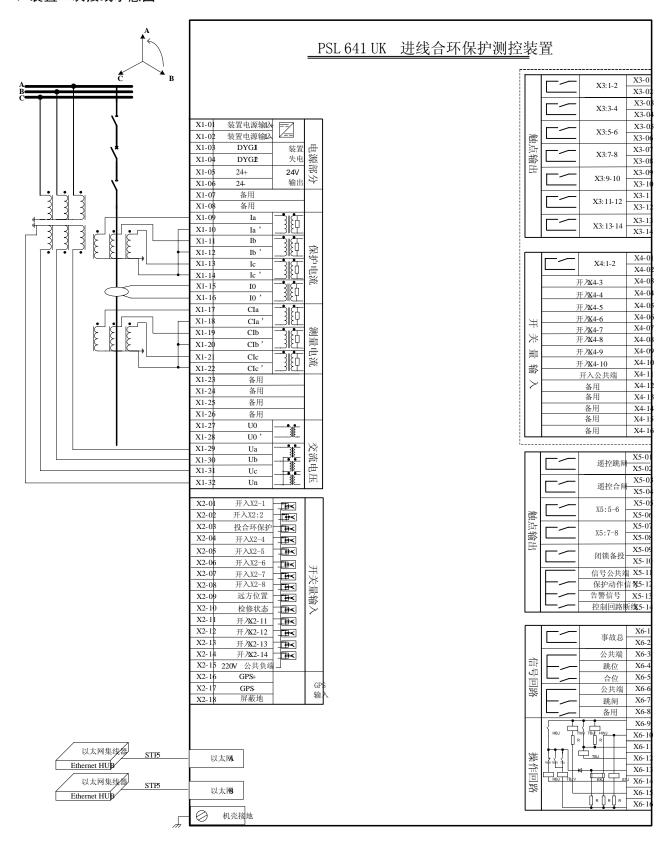


6.6 遥控量信息表

序号	条目号	装置对应输出端子	备注		
1	01Н	"1" → (X6:6, X6:7)	用于接地选线试跳开关		
1		"2" → (X6:6, X6:8)			
2	02Н	"1" → (X5:1, X5:2)	一般用于为遥控分闸		
2		"2" → (X5:3, X5:4)	一般用于为遥控合闸		
3	03Н	"1" \rightarrow (X5:5, X5:6)			
3		"2" \rightarrow (X5:7, X5:8)			
4	04Н	"1" \rightarrow (X3:1, X3:2)			
4		"2" → (X3:3, X3:4)			
5	05Н	"1" → (X3:5, X3:6)			
3		"2" → (X3:7, X3:8)			
6	06Н	"1" → (X3:9, X3:12)			
		"2" → (X3:13, X4:2)			
注: "1"、"2"代表规约中双点信息的取值。					



7 装置二次接线示意图



注: DIO 模件为选装模件, 标配没有此模件 (图中虚线部分)。

中国•南京 国电南京自动化股份有限公司 GUODIAN NANJING AUTOMATION CO., LTD.

地址: 南京市新模范马路 38 号邮编: 210003

电话: (025) 83421394 83418700 客户服务热线: (025) 83537020

传真: (025) 83422174

网址: http://www.sac-china.com E-mail: market@ sac-china.com