

## 1.0 Mechanical Installation Rotary Actuators

### Mechanischer Einbau Drehantriebe

### Installation mécanique Actionneurs rotatifs

### Instalación mecánica Actuadores giratorios

Fig. 1.1

UK

## 1.0 Mechanical Installation Rotary actuators

Assuming the installation will use the standard mounting kit acc. VDE/VDI 3845 (NAMUR), proceed as follows:

- Fix the bracket to the top surface of the actuator using the 4 screws provided.
- Locate the positioner in place on top of the bracket, making sure that the 4 mm. tongue locates properly into its slot in the actuator spindle.
- Fix the positioner to the bracket using the 4 screws provided.

## 2.0 Pneumatic Connections

Assuming a standard (direct acting) installation with an increasing signal to open the valve in a CCW (counter clockwise) direction.

D

### 1.0 Mechanischer Einbau Drehantriebe

Wenn der standard Montagesatz (nach VDE/VDI 3845 NAMUR) zum Einbau verwendet wird, ist wie folgt vorzugehen:

- Die Halterung mit den 4 mitgelieferten Schrauben auf der Oberseite des Stellglieds befestigen.
- Den Stellungsregler oben auf die Halterung anordnen und kontrollieren, daß die federnde Kupplung richtig in die entsprechende Aussparung in der Spindel des Stellglieds eingreift.
- Den Stellungsregler mit den 4 mitgelieferten Schrauben an der Halterung befestigen.

### 2.0 Pneumatikanschlüsse

Es wird ausgegangen von einer (direkt wirkenden) Standardausführung mit ansteigendem Signal zum Öffnen des Ventils im Gegenuhrzeigersinn.

F

### 1.0 Installation mécanique – Actionneurs rotatifs

Si suponemos que la instalación utilizará el conjunto de montaje VDE/VDI 3845 (NAMUR) estándar, proceda con los siguientes pasos:

- Fixe el soporte a la parte superior del actuador utilizando los 4 tornillos incluidos.
- Coloque en su lugar el posicionador sobre el soporte, asegurándose de que la lengüeta de 4 mm se coloca adecuadamente en la ranura destinada a ella del eje del actuador.
- Fixe el posicionador al soporte utilizando los 4 tornillos incluidos.

### 2.0 Conexiones neumáticas

Suponemos una instalación estándar (actuación directa) con una señal en aumento para abrir la válvula en sentido contrario a las agujas del reloj.

ESP

### 10 Instalación mecánica - Actuadores giratorios

All Rights Reserved. We reserve the right to modify or improve the designs or specifications of the products mentioned in this manual at any time without notice. Emerson Process Management does not assume responsibility for the selection, use or maintenance of any product. Responsibility for proper selection, use and maintenance of any Emerson Process Management product remains solely with the purchaser.

©2010 Emerson Electric Co.

Alle Rechte vorbehalten. Wir behalten uns das Recht vor, die Entwürfe oder die technischen Daten unserer Produkte jederzeit und ohne Vorankündigung zu ändern oder zu verbessern. Emerson Process Management übernimmt keine Haftung für die Auswahl, Anwendung oder Wartung irgendwelches Produkts. Die Verantwortung für eine ordnungsgemäße Auswahl, Anwendung und Wartung jedes Produkts von Emerson Process Management liegt ausschließlich beim Käufer.

©2010 Emerson Electric Co.

Tous droits réservés. Nous nous réservons le droit de modifier ou d'améliorer la conception ou les spécifications des produits mentionnés dans ce manuel à tout moment sans préavis. Emerson Process Management n'assume aucune responsabilité pour la sélection, l'utilisation ou l'entretien de tout produit. Responsabilité pour la sélection, l'utilisation et l'entretien de tout produit Emerson Process Management incombe uniquement à l'acheteur.

©2010 Emerson Electric Co.

Todos los derechos reservados. Nos reservamos el derecho de modificar, o mejorar los diseños o especificaciones de los productos mencionados en el presente manual en cualquier momento sin previo aviso. Emerson Process Management no se hace responsable de la selección, uso o mantenimiento de cualquier producto. La responsabilidad de la selección, uso y mantenimiento de cualquier producto de Emerson Process Management sigue siendo el único con el comprador.

©2010 Emerson Electric Co.

**Europe Middle East & Africa**  
PO Box 223  
7550 AE Hengelo (O)  
Asveldweg 11  
7556 BT Hengelo (O)  
The Netherlands  
T +31 74 256 10 10  
F +31 74 291 09 38

**North & South America**  
9009 King Palm Drive  
Tampa  
Florida  
33619  
United States of America  
T +1 936 372 5575  
F +1 281 463 5106

**Singapore**  
19 Kian Teck Crescent  
Singapore 628885  
T +65 626 24 515  
F +65 626 80 028  
**United Kingdom**  
6 Bracken Hill  
South West Industrial Estate  
Peterlee, Co Durham  
SR8 2LS  
United Kingdom  
T +44 (0) 191 5180020  
F +44 (0) 191 5180032

**Germany**  
Postfach 500155,  
D-47870 Wuppertal  
Siemensring 112,  
D-47877 Wuppertal  
Germany  
T +49 2154 499660  
F +49 2154 499 66 13

**France**  
30/36 Allée du Plateau  
93250 Villemomble  
France  
T +33 (0)1-48-12-26-10  
F +33 (0)1-48-12-26-18  
**South Africa**  
P.O. Box 979  
Isando  
1600  
2 Montere Road  
Isando  
South Africa  
T +27 11 974 3336  
F +27 11 974 7005

Please visit our website for  
up to date product data.  
[www.El-O-Matic.com](http://www.El-O-Matic.com)

**Installation Guide**  
362.95.001 Rev. A  
November, 2010

## Electro-Pneumatic Positioner F20

- Standard IP65/NEMA4 version



English  
Deutsch  
Français  
Español

**EMERSON**  
Process Management

## 6.0 General Specifications / Données général

### Allgemeine technische Daten /Datos general

English	Deutsch	Français	Español	Metric / Metric trisch	Imperial
Hysteresis	Hysterese	Hysteresis	Hysteresis	0.60%	
Linearity	Linearität	Linéarité	Rectilíneo	1.00%	
Air Flow	Luftmenge	Capacité d'aire	Capacidad del aire	210 NI/min. (6 bar)	7.4 SCFM (87 psi)
Air Consumption	Luftverbrauch	Consommation d'aire	Consumo del aire	10 NI/min. (6 bar)	0.4 SCFM (87 psi)
Min. volume actuator	Min. Volumen des Antriebs	Volume minimum de l'actionneur	Volumen mínimo del actuador	0.1 NI	6.1 in³
Temperature	Temperatur	Temperatura	Temperatura	-20° / +80° C.	-4° / +176°F
Enclosure	Schutzart	Protection	Protección	IP 54 (option IP65)	NEMA 3 (option NEMA 4)
Mounting	Einbaunorm	Montage	Montaje	VDI/VDE 3845 / IEC 5346.	

### Pneumatic specifications / Pneumatische Spezifikationen / spécifications pneumatique / Neumática especificaciones

Air Entry	Zulufanschluß	Raccordement air	Conexiones neumáticas	G 1/4".	1/4" NPT
Air Supply	Luftversorgung	Alimentation d'air	Suministro de aire	1.4 - 8.6 bar.	21 to 125 psi

Media Non-lubricated instrument air, filtered at 25 micron.  
Dew point should be 10°C (18°F) below environmental temperature.

Medien Instrument Luft, trocken, auf 25 Mikrometer gefiltert.

Fluide moteur Air instrument, sec, filtré à 25 microns.

Medio Aire instrumento, seco, filtrado en 25 micron.

Punto rocio tiene 10°C (18°F) debajo de temperatura medio ambiente

### Electrical Signal / Elektrisches Signal / Signal électrique / Señal eléctricos

- Standard	- Standard	- Standard	- Estándar	2 wire/Draht/draads : 4 - 20 mA (~ 8VDC).
- Adjustable (for split range)	- Einstellbar (für geteilten Ein-gangsbereich)	- Ajuster (pour réglage de portée divisee)	- Ajuste (para el rango dividido)	4-12mA / 12-20 mA
Resistance (at 20 mA)	Widerstand (bei 20 mA)	Resistencia (a 20 mA)	Resistencia (a 20 mA)	350 W
Electrical Entry	Elektrischer Eingang	Signal électrique	entrada eléctrica	M20 x 1.5 1/2"NPT

### ATEX

For installation instructions in ATEX Hazardous areas see:

Anweisungen zur Installation in ATEX-Ex-Bereich finden Sie unter:

Pour obtenir des instructions d'installation dans les zones dangereuses ATEX voir:

DOC.F20ATX.EDFS

\* Before connecting any air supply make sure that the air available is clean dry instrument air filtered to at least 25 microns.

#### Remarks

- The "A" port is the one that when air is applied to it, rotates the actuator in a counter clockwise direction.
- The "B" port is the one that when air is applied to it, rotates the actuator in a clockwise direction.
- If the positioner is required to meet enclosure rating IP65, be sure that the sintered filter is in place at the "Exhaust" port.
- Connect an air supply to the positioner port marked "Supply".

#### Reverse action:

The same procedure is applicable to connect a double or single acting actuator with reverse action. Only select "Reverse Action", see §4.1 (double acting) or §4.2 (single acting).

\* Bevor die Luftversorgung angeschlossen wird, ist sicherzustellen, daß die verfügbare Luft reine trockene Instrumentenluft ist, die mit einer Feinheit von 25 Mikrometer gefiltert ist.

#### Vermerke

- Anschluß "A" ist der Anschluß, der bei Beaufschlagung mit Luft eine Drehbewegung des Stellglieds im Gegenuhrzeigersinn bewirkt.
- Anschluß "B" ist der Anschluß, der bei Beaufschlagung mit Luft eine Drehbewegung des Stellglieds im Uhrzeigersinn bewirkt.
- Die Luftversorgung an den Anschluß "SUPPLY" (Zuluft) des Stellungsreglers anschließen.
- An den Anschluß "Exhaust" (Entlüftung) sind Elemente anzuschließen, die IP65 gewährleisten (z.B. mitgelieferter Schall-dämpfer).

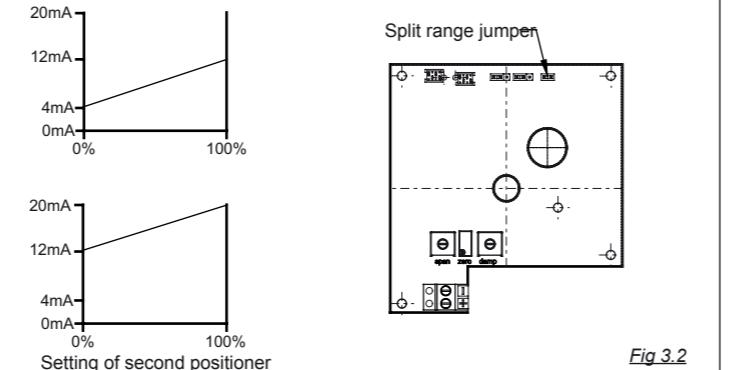
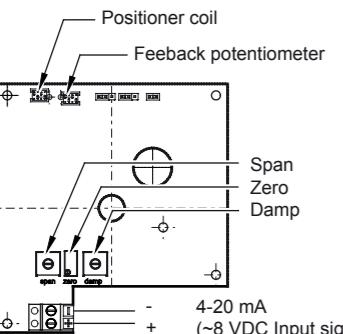
#### Wirkung in umgekehrter Richtung:

Für einen doppelwirkenden oder einfachwirkenden Antrieb mit Wirkung in umgekehrter Richtung ist dem selben Verfahren zu folgen, mit dem Unterschied, daß die Einstellung "Umgekehrte Wirkungsrichtung" zu wählen ist. Siehe §4.1 (doppelwirkenden) oder §4.2 (einfachwirkenden).

English	Deutsch
Factory setting	Werkeinstellung
Split range setting	Einstellung für geteilten Eingangsbereich
Setting of second positioner	Einstellung für den zweiten Stellungsregler
Split range jumper	Jumper für geteilten Eingangsbereich
Supply	Luftversorgung
Exhaust	Entlüftung
Damp	Empfindlichkeit
Zero	Nullpunkt
Span	Bereich
Input signal	Eingangssignal
Positioner coil	Festspule
Feedback potentiometer	Rückmelde-potentiometer

Français	Español
Réglage en usine	Sintonía en fábrica
Réglage pour plage divisor	Sintonía por alcance dividir
Réglage pour positionneur deuxième	Sintonía por posicionador segundo
Cavalier de portée divisée	Puente de rango dividido
Raccordements d'air	Conexiones de aire
Échappement	Escape
Sensibilité	Sensibilidad
Zéro	Punto cero
Portée	Rango
Signal entrée	Señal entrada
Bobine du positionneur	Bobina del posicionador
Potentiomètre de réaction	Potenciómetro de retroalimentación

**Warning**  
The device may only be operated by craftsmen who are familiar with the mounting, the installation and operation of this product.  
Craftsmen as mentioned in this installation and operation manual are persons who, on the basis of their crafts education, their knowledge and experience as well their knowledge of the applicable standards can judge to them commissioned labour and can recognise the possible dangers



### 3.0 Electrical Connections and Settings (UK)

#### 3.1 Electrical Connections

Connect the 4-20mA signal as shown in fig. 3.1

#### The factory settings:

- Signal Input 4 mA - 20 mA.
- Range 0% to 100%
- Function Linear.
- Action Direct Acting (CCW with increasing Signal).

#### 3.2 Initial Setup - Zero, Range and Sensitivity

Before making adjustments the positioner should be already mounted on the valve/actuator, air supply connected, and a 4 - 20 mA. (~8V.) signal connected to the signal input terminals.

#### 3.3 Zero Setting

To change the position for the 4 mA signal, first set the signal to 4 mA, then turn the "Zero" trimmer screw until the desired position is reached.

#### 3.4 Range Setting

To change range, first set the signal to 20 mA, then turn the "Span" trimmer screw until the desired position is reached.

#### 3.5 Sensitivity Setting

To change sensitivity, first set the signal to an approximate mid point (12 mA), then turn the "Damp" trimmer screw until the best result is reached.

#### 3.6 Split range setting

To change the range from full range to split range remove the split range jumper (see fig. 3.2). This way the positioner can be controlled either by a 4 to 12mA signal or a 12 to 20mA signal.

The start point can be set at 4 or 12mA with the "ZERO"-trimmer. The end point (range) can be set at 12 or 20mA with the "SPAN"-trimmer.

#### Note:

1. These two adjustments are interrelated, so the zero may have to be reset after changing the range and vice versa.
2. To increase the signal turn the trimmer screws clockwise (CW). To decrease the signal turn the trimmer screws counter clockwise (CCW).

#### 4.0 Failure Modes

##### General, on signal failure:

- Port 1 is exhausted.
- Port 2 is pressurized.

#### 4.1 Failure Modes - Double acting

The standard setup for double acting actuators is so that an increasing input signal opens the valve. Signal failure, then, moves the valve to the closed position. This may be changed to "Open on signal failure" by changing the setup to REVERSE ACTING. The effect of signal and air failure depends

### 3.0 Elektrische Anschlüsse und Einstellungen (DE)

#### 3.1 Elektrische Anschlüsse

Das 4-20mA Signal anschließen wie im Abb. 3.1 dargestellt.

#### Die Fabrikseinstellungen:

- Signaleingang 4 mA - 20 mA
- Bereich 0% bis 100%
- Steuerfunktion linear
- Wirkung Direkt wirkend (EDUL, mit ansteigendem Signal).

#### 3.2 Anfangseinstellungen - Null, Bereich und Totzone

Vor dem Justieren soll der Stellungsregler bereits am Ventil/Stellantrieb montiert, die Luftversorgung angeschlossen und ein Signal von 4-20 mA (~8V) an den Eingangssignal-Klemmen angeschlossen sein.

#### 3.3 Nullpunktinstellung

Das Eingangssignal in den Stellungsregler wird auf 4mA abgesenkt. Durch Verändern des Einstellreglers "Zero" wird der Punkt eingestellt, an dem der Antrieb gerade seine Bewegung beginnt.

#### 3.4 Bereicheinstellung

Das Eingangssignal in den Stellungsregler wird auf 20mA erhöht. Durch Verändern des Einstellreglers "Span" wird der Punkt eingestellt, an dem der Antrieb gerade seine Bewegung beginnt.

#### 3.5 Einstellung der Empfindlichkeit

Die Empfindlichkeit kann man optimal einstellen, wenn man den Stellungsregler mit ca. 12mA betreibt. Durch Drehen des Reglers "Damp" wird der Punkt eingestellt, an dem der Antrieb gerade nicht mehr schwingt. Bei großen Antrieben kann man die volle Empfindlichkeit nutzen.

#### In addition both these air failure modes

may be either direct acting or reverse acting depending on what happens at the positioner when the 4 - 20 mA. signal fails or is reduced to its lowest level.

#### 4.2.1 Changes for "Reverse Acting" or "Fail-to-Open"

To change from the standard setup to reverse acting:

1. Change the tubing (see fig. 4.6, 4.7 or 4.8).
2. Plug the unused actuator port (see table 4.3).
3. Remove the cover.
4. For "Reverse Acting": Change the action jumper setting by setting both jumpers to the right side (see fig. 4.7 or 4.8).
5. Replace the cover taking care that the "O" ring seal is in place and the fixing screws are tightened correctly.

#### 4.2.2 Einstellung für geteilten Eingangsbereich

Durch Ziehen des einzelnen roten Jumpers auf der Leiterplatte kann der Eingangssignalbereich halbiert werden (siehe Abb. 3.2). Damit kann man den Stellungsregler entweder mit einem Eingangssignal von 4 bis 12mA oder 12 bis 20mA betreiben.

Mit dem Einstellregler "ZERO" wird der jeweilige Startpunkt (4 oder 12mA) und mit "SPAN" das Bereichsende (12 oder 20mA) wie oben beschrieben eingestellt.

#### Bemerkungen

##### 1. Alle Einstellvorgänge beeinflussen sich.

Deshalb muß ca. 2 bis 3 mal iterativ der Nullpunkt und der Bereich eingestellt werden, um die maximale Genauigkeit zu erreichen.

##### 2. Zum Anstieg die Abgleichschrauben mit dem Uhrzeigerlauf (MUL), und zur Senkung entgegen dem Uhrzeigerlauf (EDUL) drehen.

#### 4.0 Ausfallarten

##### Allgemein, bei Signalausfall:

- Anschluß 1: Entlüftung
- Anschluß 2: unter Druck

### 4.1 Ausfallarten Doppelwirkend

Die Standardeinstellung für doppelwirkende Stellantriebe ist die, bei der ein ansteigendes Gerätesignal das Ventil öffnet. Beim Ausfallen des Signals wird das Ventil geschlossen. Dies lässt sich ändern in "Öffnen bei Signalausfall", indem die Einstellung auf REVERSE ACTING (UMGEKEHRTE WIRKUNG) umgestellt wird. Die Auswirkung eines Signal- und/oder Luftausfalls hängt davon ab, wie Luft- und Potentiometeranschlüsse verbunden sind:

#### Tabelle 4.1 Direkt wirkend - Standarddeinstellung

Wirkung	Luftausfall	Signalausfall
Direkt	Stellung nicht definiert	Zu

#### Tabelle 4.2 Umgekehrt wirkend

Wirkung	Luftausfall	Signalausfall
Umgekehrt	Stellung nicht definiert	Offen

#### 4.1.1 Umschaltung auf umgekehrte Wirkung

Zur Umschaltung von den Standardeinstellungen auf die umgekehrte Wirkung:

##### 1. Die Schläuche ändern (siehe Abb. 4.2).

##### 2. Den Deckel entfernen.

##### 3. Wirkungsweise-Jumper auf umgekehrte Wirkung einstellen (Beide Jumper auf die rechte Position stecken, siehe Abb. 4.4).

##### 4. Den Deckel wieder einlegen, dabei darauf achten, daß die O-Ringabdichtung in der richtigen Lage ist und die Fixierschrauben ordnungsgemäß festgezogen werden.

#### 4.2 Ausfallarten - Einfachwirkend (Feder-rückführung)

Stellungsantriebe mit Federückführung können vom Typ „bei Ausfall auf“ oder „bei Ausfall zu“ sein, je nach dem, was passiert, wenn die Luft ausfällt. Dieser Luftausfallmodus muß in den Stelltrieb eingebaut werden und aufrechterhalten bleiben, wenn der Antrieb auf die Armatur aufgebaut wird.

Außerdem können diese beiden Luftausfallmodi entweder direkt wirkend oder umgekehrt wirkend sein, je nach dem, was mit dem Stellungsregler passiert, wenn das (4-20 mA)-Signal ausfällt oder auf sein niedrigstes Niveau abfällt.

#### 4.2.1 Umschaltung auf umgekehrte Wirkung

Zur Umschaltung von den Standardeinstellungen auf die umgekehrte Wirkung:

##### 1. Die Schläuche ändern (siehe Abb. 4.7 oder 4.8)

##### 2. Den nicht verwendeten Anschluß verschließen.

##### 3. Den Deckel entfernen.

##### 4. Wirkungsweise-Jumper auf umgekehrte Wirkung einstellen (Beide Jumper auf die rechte Position stecken, siehe Abb. 4.4).

##### 5. Den Deckel wieder einlegen, dabei darauf achten, daß die O-Ringabdichtung in der richtigen Lage ist und die Fixierschrauben ordnungsgemäß festgezogen werden.

#### 4.0 Modes de panne

Général: Dans le cas d'un défaut de signal d'entrée:

orifice 1 est à l'échappement.  
orifice 2 est sous pression.

#### 4.1 Modes de panne – Double effet

Le réglage standard pour les actionneurs à double effet est tel qu'une augmentation du signal d'entrée ouvre la soupape. En cas de panne de signal, la soupape passe en position

### 3.0 Connexions électriques et les réglages (FR)

#### 3.1 Raccordements électriques

Raccordez le signal 4 - 20 mA comme fig 3.1

#### Les réglages d'usine

- Signal d'entrée 4 mA - 20 mA
- Portée 0% à 100%
- Fonction linéaire.
- Action action directe (sens inverse des aiguilles d'une montre avec une augmentation de signal).

#### Tabelle 4.1 Direkt wirkend - Standardeinstellung

Action	Panne d'air comprimé	Panne de signal
Directe	Position non définie	Fermeture

#### 3.2 Réglage initial - Zéro, Portée et Sensibilité

Avant de réaliser les ajustements, le positionneur doit être préalablement monté sur la souape/l'actionneur, raccordé à l'air comprimé, et connecté à un signal de 4 - 20 mA (~8V) aux bornes d'entrée de signal.

#### 3.3 Remise à zéro

Pour modifier la position du signal de 4 mA, réglez en premier lieu le signal sur 4 mA et tournez ensuite la vis du trimmer jusqu'à ce que la position souhaitée soit atteinte.

#### 3.4 Réglage de la portée

Pour modifier la portée, réglez en premier lieu le signal sur 20 mA et tournez ensuite la vis du trimmer jusqu'à ce que la position souhaitée soit atteinte.

#### 3.5 Réglage de la sensibilité

Pour modifier la sensibilité, réglez en premier lieu le signal approximativement sur un point médian entre 4 et 20 mA, et tournez ensuite la vis du trimmer jusqu'à l'obtention du résultat le meilleur.

#### 3.6 Réglage de portée divisée (split range)

Pour passer de la portée complète à la portée divisée, enlevez le cavalier de portée divisée (voir fig. 3.2). De cette façon, le positionneur peut être commandé soit par un signal de 4 à 12 mA, soit par un signal de 12 à 20 mA.

Le point de démarcation peut être réglé à 4 ou 12 mA à l'aide du trimmer «ZERO». Le point final (portée) peut être réglé à 12 ou 20 mA à l'aide du trimmer «PORTEE».

#### Remarques:

##### 1. Ces deux réglages sont corrélés, de sorte que le zéro doit être rétabli après avoir modifié la portée, et vice versa.

##### 2. Pour accroître le signal, tournez les vis de trimmer dans le sens des aiguilles d'une montre. Pour diminuer le signal, tournez les vis de trimmer dans le sens inverse des aiguilles d'une montre.

#### 4.0 Modes de panne

Général: Dans le cas d'un défaut de signal d'entrée:

orifice 1 est à l'échappement.

orifice 2 est sous pression.

#### 4.1 Modes de panne – Double effet

Le réglage standard pour les actionneurs à double effet est tel qu'une augmentation du signal d'entrée ouvre la soupape. En cas de

#### 1. Fail Close - Direct acting

#### 2. Fail Open - Direct acting

#### 3. Fail Close - Reverse acting

#### 4. Fail Open - Reverse acting

#### Fig. 4.1

#### Fig. 4.2

#### Fig. 4.3

#### Fig. 4.4