# YD-32MR使用说明

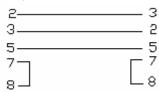
- 1、可以兼容三菱编程软件,建议用GX Developer7.8中文版;程序最大4000步;
- 2、D寄存器最大为D0—D1023, D128-D384为掉电保存; M为 M0—M511, M256-M511为掉电保存; 100ms定时器范围: T0-T199, 10ms 定时器范围: T200-T255, 16位计数器: C0-C255; 步进点: S0-S127 (S0-S10为初始点); 输入输出: X0-X17; Y0-Y17;

### 3、基本指令:

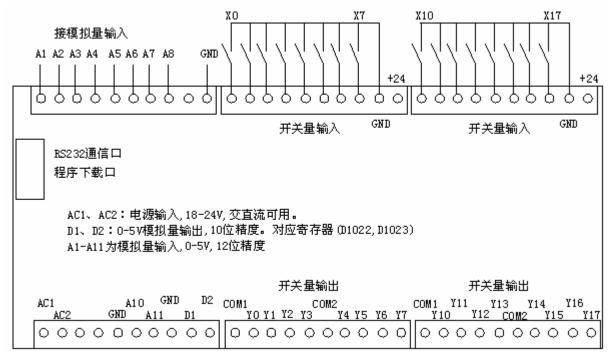
助記     功能       LD     运算开始常开接点       LDF     上升沿栓出运算开始       LDF     下降沿栓出运算开始       AND     串联常开接点       ANI     串联常用接点       ANI     串联常闭接点       ANI     中联常闭接点       ANP     上升沿检出串联连接       OR     并联常开触点       ORI     并联常的融点       ORP     上升沿检出并联连接       ORF     下降沿栓出并联连接       ORF     下降沿栓出并联连接       ORB     回路块之间串联连接       OUT     线圈输出驱动       SET     线圈动作保持       RST     解除线圈动作保持       RST     解除线圈动作保持       MC     公共事连接点用线圈指令       MCR     公共接点解除指令       MPS     运算存储       MPP     存储读出与复位       INV     运算结果取反       END     程序结束       STL     步进梯形图结束       CALL     调用子程序       SRET     子程序返回		<b>平1日マ・</b>	
LDI     运算开始常闭接点       LDP     上升铅检出运算开始       LDF     下降铅检出运算开始       AND     申联常开接点       ANI     申联常闭接点       ANDP     上升铅检出申联连接       ANDP     下降铅检出申联连接       OR     并联常开触点       ORI     并联常闭触点       ORP     上升沿检出并联连接       ORF     下降沿检出并联连接       ORF     下降沿检出并联连接       ORB     回路块之间丰联连接       OUT     线圈油驱动       SET     线圈动作保持       RST     解除线圈动作保持       PLS     线圈上升沿输出       MC     公共连连掠后用线圈指令       MCR     公共接点解除指令       MPS     运算存储       MRD     存储读出       PF结束        STL     步进梯形图开始       RET     步进梯形图结束       CALL     调用子程序			
LDP     上升給检出运算开始       AND     事联常开接点       ANI     事联常开接点       ANI     事联常开接点       ANI     事联常开接点       ANI     事联常用接点       ANI     事務检出事联连接       OR     并联常闭触点       ORI     并联常闭触点       ORP     上升治检出并联连接       ORF     下降沿检出并联连接       ORB     回路央之间串联连接       OUT     线圈输出驱动       SET     线圈为保险       KB     大型转缓圈动作保持       RST     解除线圈动作保持       PLS     线圈上升连输出       MC     公共转点解除指令       MCR     公共接点解除指令       MPS     运算存储       MRD     存储读出       MPP     存储读出与复位       INV     运算结果取反       END     程序结束       STL     步进梯形图结束       CALL     调用子程序			
LDF     下降沿检出运算开始       AND     申联常开接点       ANI     申联常开接点       ANDF     中联常用接点       ANDF     下降沿检出申联连接       OR     并联常开触点       ORI     并联常用触点       ORP     上升沿检出并联连接       ORF     下降沿检出并联连接       ORF     下降沿检出并联连接       ORB     回路央之间申联连接       OUT     线圈输出驱动       SET     线圈动作保持       RST     解除线圈动作保持       PLS     线圈上升沿输出       MC     公共接点解除指令       MCR     公共接点解除指令       MPS     运算存储       MRD     存储读出       MPP     存储读出与复位       INV     运算结果取反       END     程序结束       STL     步进梯形图开始       CALL     调用子程序	LDI		
AND     串联常用接点       ANI     串联常闭接点       ANDP     上升沿检出串联连接       ANDF     下降沿检出串联连接       OR     并联常开触点       ORI     并联常闭触点       ORP     上升沿检出并联连接       ORF     下降沿检出并联连接       ORB     回路块之间串联连接       OUT     线圈输出驱动       SET     线圈动作保持       PLS     线圈上升沿输出       MC     公共專连接点用线圈指令       MCR     公共接点解除指令       MPS     运算存储       MRD     存储读出       MPP     存储读出与复位       INV     运算结果取反       END     程序结束       STL     步进梯形图开始       RET     步进梯形图结束       CALL     调用子程序	LDP	上升沿检出运算开始	
ANI   串联常闭接点     ANDP   上升沿检出串联连接     OR   并联常开触点     ORI   并联常闭触点     ORP   上升沿检出并联连接     ORF   下降沿检出并联连接     ORF   下降沿检出并联连接     ORB   回路块之间串联连接     OUT   线圈输出驱动     SET   线圈动作保持     RST   解除线圈动作保持     PLS   线圈上升沿输出     MC   公共电连接点用线圈指令     MCR   公共接点解除指令     MPS   运算存储     MRD   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	LDF	下降沿检出运算开始	
ANDP     上升沿检出串联连接       ANDF     下降沿检出串联连接       OR     并联常开触点       ORI     并联常闭触点       ORP     上升沿检出并联连接       ORF     下降沿检出并联连接       ORF     下降沿检出并联连接       ORB     回路块之间串联连接       OUT     线圈输出驱动       SET     线圈动作保持       RST     解除线圈动作保持       PLS     线圈上升沿输出       MC     公共审连接点用线圈指令       MCR     公共接点解除指令       MPS     运算存储       MRD     存储读出与复位       INV     运算结果取反       END     程序结束       STL     步进梯形图开始       RET     步进梯形图结束       CALL     调用子程序	AND	串联常开接点	
ANDF     下降沿检出串联连接       OR     并联常开触点       ORI     并联常闭触点       ORP     上升沿检出并联连接       ORF     下降沿检出并联连接       ORF     下降沿检出并联连接       ORB     回路块之间串联连接       OUT     线圈输出驱动       SET     线圈动作保持       PLS     线圈上升沿输出       MC     公共连连接点用线圈指令       MCR     公共接点解除指令       MPS     运算存储       MRD     存储读出       MPP     存储读出与复位       INV     运算结果取反       END     程序结束       STL     步进梯形图开始       RET     步进梯形图结束       CALL     调用子程序	ANI	串联常闭接点	
OR   并联常开触点     ORI   并联常闭触点     ORP   上升沿检出并联连接     ORF   下降沿检出并联连接     ORB   回路块之间串联连接     OUT   线圈输出驱动     SET   线圈动作保持     RST   解除线圈动作保持     PLS   线圈上升沿输出     MC   公共连接点用线圈指令     MCR   公共接点解除指令     MPS   运算存储     MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	ANDP	上升沿检出串联连接	
ORI   并联常闭触点     ORP   上升沿检出并联连接     ORF   下降沿检出并联连接     ANB   回路央之间串联连接     ORB   回路央之间并联连接     OUT   线圈输出驱动     SET   线圈动作保持     RST   解除线圈动作保持     PLS   线圈上升沿输出     MC   公共电连接点用线圈指令     MCR   公共接点解除指令     MPS   运算存储     MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	ANDF	下降沿检出串联连接	
ORP   上升沿检出并联连接     ORF   下降沿检出并联连接     ANB   回路块之间串联连接     ORB   回路块之间并联连接     OUT   线圈输出驱动     SET   线圈动作保持     RST   解除线圈动作保持     PLS   线圈上升沿输出     MC   公共事连接点用线圈指令     MCR   公共接点解除指令     MPS   运算存储     MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	OR	并联常开触点	
ORF     下降沿检出并联连接       ANB     回路块之间串联连接       ORB     回路块之间并联连接       OUT     线圈输出驱动       SET     线圈动作保持       RST     解除线圈动作保持       PLS     线圈上升沿输出       MC     公共审连接点用线圈指令       MCR     公共接点解除指令       MPS     运算存储       MRD     存储读出       MPP     存储读出与复位       INV     运算结果取反       END     程序结束       STL     步进梯形图开始       RET     步进梯形图结束       CALL     调用子程序	ORI	并联常闭触点	
ANB   回路块之间串联连接     ORB   回路块之间并联连接     OUT   线圈输出驱动     SET   线圈动作保持     RST   解除线圈动作保持     PLS   线圈上升沿输出     MC   公共事连接点用线圈指令     MCR   公共接点解除指令     MPS   运算存储     MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	ORP	上升沿检出并联连接	
ORB   回路块之间并联连接     OUT   线圈输出驱动     SET   线圈动作保持     RST   解除线圈动作保持     PLS   线圈上升沿输出     MC   公共电连接点用线圈指令     MCR   公共接点解除指令     MPS   运算存储     MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	ORF	下降沿检出并联连接	
OUT   线圈输出驱动     SET   线圈动作保持     RST   解除线圈动作保持     PLS   线圈上升沿输出     MC   公共串连接点用线圈指令     MCR   公共接点解除指令     MPS   运算存储     MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	ANB	回路块之间串联连接	
SET   线圈动作保持     RST   解除线圈动作保持     PLS   线圈上升沿输出     MC   公共事连接点用线圈指令     MCR   公共接点解除指令     MPS   运算存储     MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	ORB	回路块之间并联连接	
RST   解除线圈动作保持     PLS   线圈上升沿输出     MC   公共串连接点用线圈指令     MCR   公共接点解除指令     MPS   运算存储     MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	OUT	线圈输出驱动	
PLS   线圈上升沿输出     MC   公共申连接点用线圈指令     MCR   公共接点解除指令     MPS   运算存储     MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	SET	线圈动作保持	
MC   公共审连接点用线圈指令     MCR   公共接点解除指令     MPS   运算存储     MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	RST	解除线圈动作保持	
MCR   公共接点解除指令     MPS   运算存储     MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	PLS	线圈上升沿输出	
MPS   运算存储     MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	MC	公共串连接点用线圈指令	
MRD   存储读出     MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	MCR	公共接点解除指令	
MPP   存储读出与复位     INV   运算结果取反     END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	MPS	运算存储	
INV 运算结果取反   END 程序结束   STL 步进梯形图开始   RET 步进梯形图结束   CALL 调用子程序	MRD	存储读出	
END   程序结束     STL   步进梯形图开始     RET   步进梯形图结束     CALL   调用子程序	MPP	存储读出与复位	
STL步进梯形图开始RET步进梯形图结束CALL调用子程序	INV	运算结果取反	
RET 步进梯形图结束 CALL 调用子程序	END	程序结束	
CALL 调用子程序	STL	步进梯形图开始	
	RET	步进梯形图结束	
SRET 子程序返回	CALL	调用子程序	
	SRET	子程序返回	

16位指令	32位指令	功能
助记符	助记符	
LD=	LDD=	例: LD= D0 D2; 当D0等于D2时该接点接通
LD>	LDD>	例: LD> D0 D2; 当D0大于D2时该接点接通
LD<	LDD<	例: LD< D0 D2; 当D0小于D2时该接点接通
LD<>	LDD<>	例: LD >D0 D2; 当D0不等于D2时该接点
LD<=	LDD<=	例: LD
LD>=	LDD>=	例: LD> =D0 D2; 当D0大于等于D2时该接点接通
AND=	ANDD=	
AND>	ANDD>	
AND<	ANDD<	
AND<>	ANDD<>	
AND<=	ANDD<=	
AND>=	ANDD>=	
OR=	ORD=	
OR>	ORD>	
OR<	ORD<	
OR<>	ORD<>	
OR<=	ORD<=	
OR>=	ORD>=	
ADD	DADD	二进制加法
SUB	DSUB	二进制减法
MUL	DMUL	二进制乘法
DIV	DDIV	二进制除法
WAND	DAND	寄存器相与
WOR	DOR	寄存器相或
WXOR	DXOR	寄存器相异或
INC	DINC	递加
DEC	DDEC	递减
MOV		数据传送
CJ P		程序跳转
ZRST		复位多个软元件(M、Y、T、C、D、S)
BMOV	D.C. C.	传送D连续地址到另一个连续地址D
CMP	DCMP	比较指令
PLSY		
PWM		

#### PLC下载线接线:



# I0接线图:



## 模拟量输出:

两路模拟量输出, M253要接通模拟量才会有输出, 寄存器D1022(0-1023) 对应模拟量输出D1(0-5V), 寄存器D1023(0-1023)对应模拟量输出 D2(0-5V)。

# 模拟量输入:

11路模拟量输入(A1-A11),12位精度,M254要接通模拟量输入才有效,模拟量采样到寄存器D1010-D1021。读D1010就是读第1路模拟量的值。高速计数输入:

2路高速计数输入(X0, X3),32位,高速计数值采样到寄存器 D510-D508。读D510就是读第1路高速计数的值。

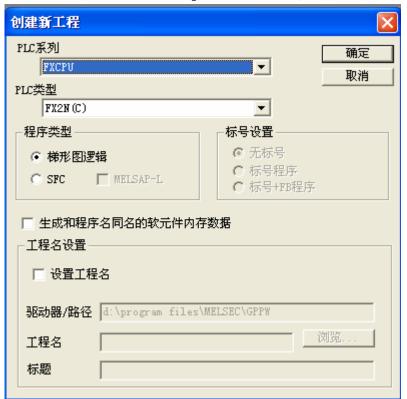
时钟说明: (需外接电池3V)

设置时钟时M255应置位,恢复运行M255复位。D1000为年,D1001为月,D1002为日,D1003为星期,D1004为小时,D1005为分钟,D1006为秒。

M8000为常开,M8002为上电脉冲,其它M8000以上的不可用。

# 软件说明:

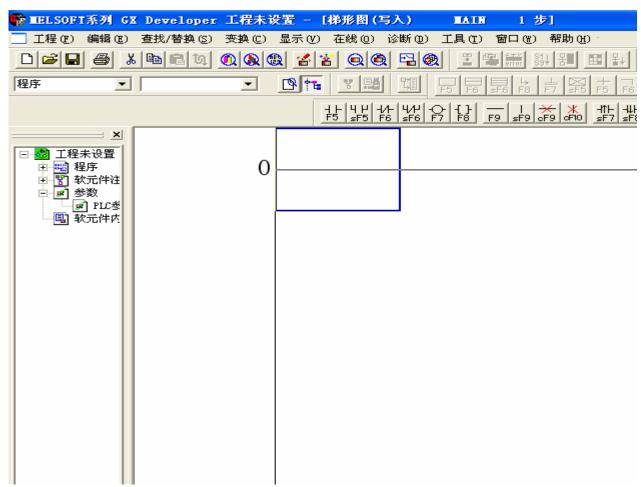
1, 打开GX Developer7.8, 创建新工程:



2, 设置程序步为4000步:



3, 进入梯形图编辑界面,编写你的程序:



4, 下载程序:选择程序,按执行开始下载

