

SKYARTEC 遙控產品

SKY-600

直升機 陀螺儀使用說明手冊



介紹

SKY600是為電子遙控直升機而設計的。它尺寸小，重量輕的特點，使得遙控直升機的安裝，更加理想和便捷。SKY600採用兩種模式：分別為鎖頭模式和標準模式。另外，數位伺服器的運用，則使得尾翼控制更加精確。

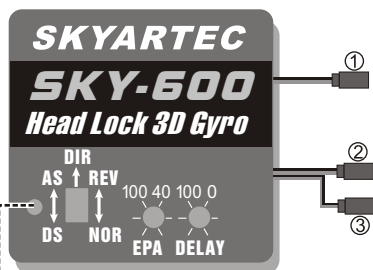
特點

- 鎖頭模式和標準模式
- 遙控感度
- 模擬/數位伺服器兼容
- 延遲功能
- 簡易線路連接，實現簡易安裝
- 體積小，重量輕

規格

- | | |
|----------|-------------|
| ■ 產品名稱 | SKY600 |
| ■ 遙控器 | 數字系統遙控器 |
| ■ 傳感器 | 壓電震蕩陀螺儀 |
| ■ 電壓 | 直流4.8~6.0伏 |
| ■ 操作溫度 | -5~50℃ |
| ■ 尺寸（毫米） | 25.9×24.9×8 |
| ■ 重量（克） | 7.81g |

功能



高亮度LED指示燈

關閉：指電源關閉
紅燈亮：鎖頭模式
綠燈亮：標準模式

安裝

- 伺服器連接
SKY600適合於模擬尾舵伺服器和數位尾舵伺服器。當開關設置到AS位置時，它代表模擬伺服器，當開關設置到DS位置時，代表着數位伺服器。
- 陀螺儀安裝
如圖安裝陀螺儀，請注意陀螺儀務必必要直立放置，因為傳感器方向與其它方向不同。

① 尾舵伺服器連接器（連接到尾舵伺服器）
它將連接到尾舵伺服器。

② 尾舵輸入連接器（連接到接收器）
此連接器連接到接收器尾舵通道。

③ 陀螺儀感度連接器（連接到接收器感度開關頻道）
此連接器用於調整陀螺儀感度和在鎖頭模式和標準模式之間的開關。

AS/DS 開關

SKY600與模擬伺服器和數位伺服器是相兼容的。AS代表模擬伺服器，而DS代表數位伺服器。在使用模擬伺服器時，務必要設置開關在AS位置上，否則伺服器將很容易被破壞。
陀螺儀操作指南
打開陀螺儀操作說明。這個設置主要用於直升機。伺服器和陀螺儀本身的組裝位置。錯誤的設置將導致危險的情況。

端點調整盤

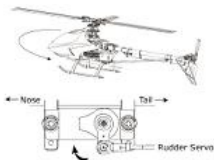
調整尾舵伺服器行程到limt裝置，確保伺服器行程控制範圍不會大於接口範圍。

延遲調整

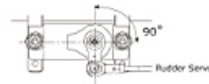
使用速度較慢的尾舵伺服器較容易产生追蹤現象，當直升機停機時，打方向舵使直升機快速自轉，當方向舵回到中立點使直升機停止自轉時，此時若發生追蹤現象，請順時針調整延遲旋鈕，增加控制延遲的設定量，一般而言，在不產生追蹤現象的原則下控制延遲的設定量越小越好，否則尾舵的動作會變得遲緩。

設置和調整

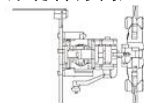
1. 首先設置發射機，將尾舵的“trim”和“sub trim”放在中心位置上。然後檢查陀螺儀的開關是否設置正確。把EPA撥到70%~80%位置，同時，設置延遲的初始值為0%。
2. 假設陀螺儀感度連接器被連接到接收機的CH5上，建議調整CH5的ATV到80%大小，作為初始值。
3. 打開發射機，然後打開陀螺儀電源（與接收器共享），此時切勿不要移動直升機。
4. 尾舵伺服器將被設置在中心位置，紅色LED代表鎖頭模式。
5. 如果綠色LED替代紅色LED亮，則陀螺儀處於標準模式。請逆轉CH5，重複步驟3和步驟4（切勿打開陀螺儀鎖頭模式）。
6. 暫時裝上伺服器擺臂，檢查陀螺儀和伺服器的方向：
A. 當提供右尾舵控制時，伺服器擺臂將移向直升機頭部方向。
B. 當用手逆時針旋轉直升機，此時，伺服器擺臂將移向直升機頭部方向。



7. 重啟電源，若直升機仍然靜止，則如圖固定伺服器擺臂。伺服器擺臂將垂直於尾控連杆。如果不垂直，建議放棄調整“trim”或者“sub trim”，並嘗試運用另一個伺服器擺臂



8. 當伺服器擺臂垂直於尾控連杆時，調整尾翼斜度為0度，或者極小的角度用於彌補如圖尾舵右側的偏移量（順時針旋轉方向）。



9. 移動尾舵杆到左邊和右邊兩個方向，調整並檢查連杆，確保兩邊都不會彎曲。
10. 確保EPA撥盤達到70%以上，否則伺服器擺臂由於太長，從而導致陀螺儀未能達到最大值。

设置和调整

- 陀螺仪感度
严格地按照以上步骤操作，在锁头模式下，陀螺仪将对尾翼进行控制，甚至在有侧风的情况下，尾翼保持原来状态但陀螺仪感度不相同，尾舵伺服器速度越快，陀螺仪感度越高，相反，在直升机头部速度增加时，直升机自身尾翼功率提高，因此，陀螺仪感度将被减小。最后，在盘旋和75~80%特技飞行的时候，使用80~85%陀螺仪感度，在尾翼移动之前，增加陀螺仪感度。但是如果感度过高，将减少伺服器的寿命。
- 旋转调整
直升机的旋转速度是与陀螺仪感度和尾舵AT（或D/R）的设置是相关的。增加ATV（或D/R）将加大旋转速率。在相同的ATV（或D/R值）设置下，陀螺仪感度越高，旋转速率将越慢。建议首先确定陀螺仪感度大小，然后调整转速到你想要的速率。并使用尾舵的EXP功能，从而使得控制达到更精确的目的。
- 警告
如果你想直升机以非常高速的速度旋转，切记务必使得直升机每部分都能得到很好的安装，否则，某些零件将会飞出，例如陀螺仪本身受到离心力的作用。
- 消除震动
SKY-600使用高灵敏度的传感器。假如在飞行中存在一定程度的震动，将会降低陀螺仪的性能。因此，请认真对待这个问题，并请参考以下建议。
1. 仅使用所提供的泡沫材料，它对阻尼是非常有弹性的。
2. 消除直升机上的震动源。
- 微调
1. 在打开陀螺仪时，建议重设尾舵微调值。
2. 在起飞后，你可以使用尾舵微调，从而消除尾翼漂移。
3. 仅能够在实际飞行中使用尾舵微调，而不是在装配过程中设置。

注意事项：

1. 总是使用所提供的泡沫材料安装陀螺仪。
2. 安装陀螺仪，以致没有其它物质碰撞到它。
3. 注意陀螺仪的安装说明。
4. 在锁定模式下，打开陀螺仪，直到红灯停止闪烁的时候，才能移动直升机。
5. 在装配的时候，不要使用尾舵的“trim”和“sub trim”按钮。
6. 避免突然改变温度。
7. 在使用锁头模式时，丧失尾翼补偿（旋转混控）功能。