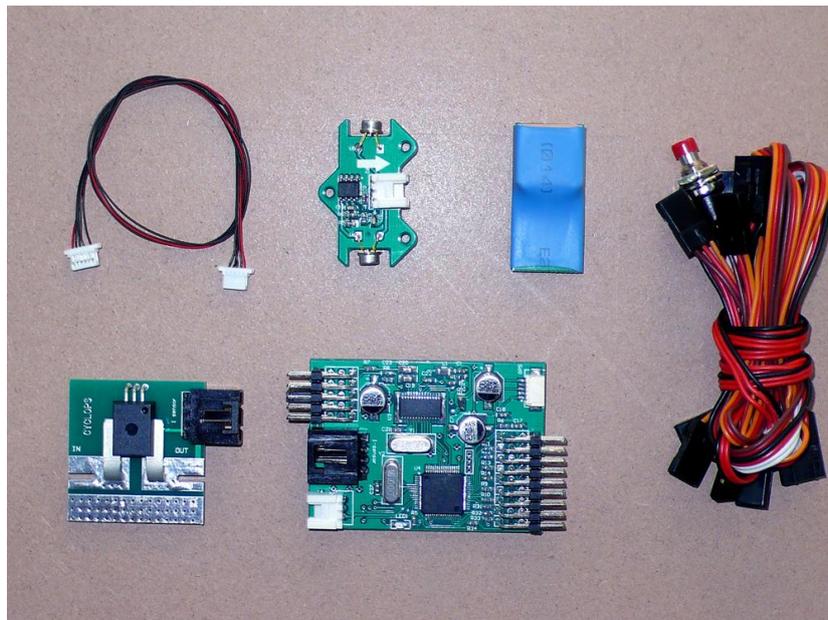


NOVA OSD V1.0 说明书

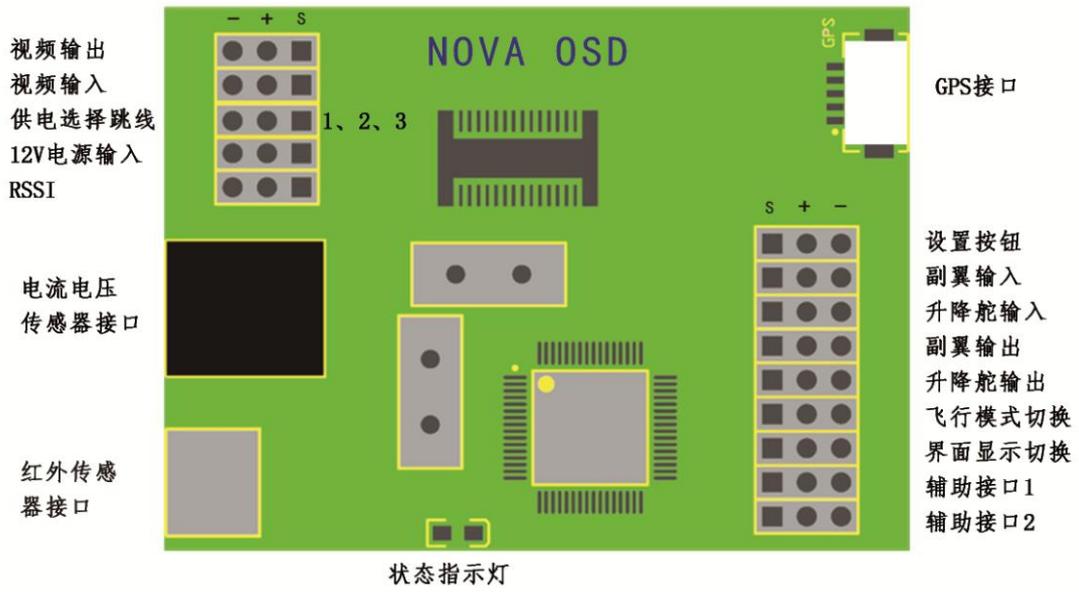
感谢您使用 CYCLOPS 产品

内附物品清单

名称	数量	参数
NOVA OSD 主板	1	
GPS 模块	1	10Hz
电流传感器	1	50V 100A
红外传感器	1	
舵机连线	4	长度 20cm
红外传感器连线	1	长度 50cm
电流传感器连线	1	长度 20cm
GPS 连线	1	长度 20cm
设置按钮	1	

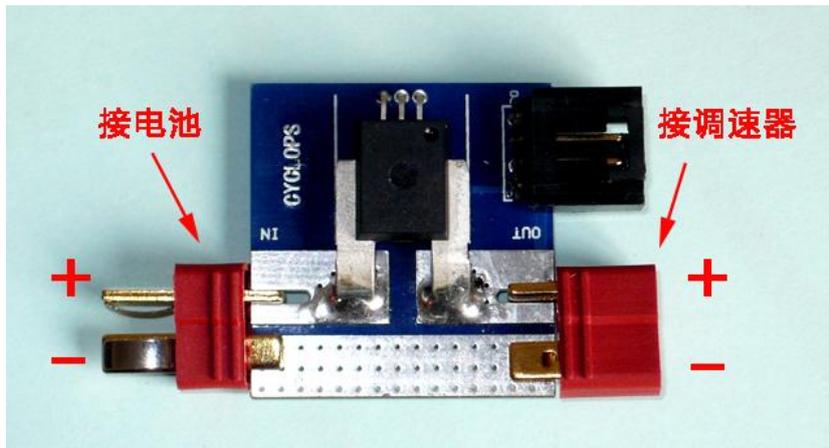


连线说明



NOVA OSD 连线示意图

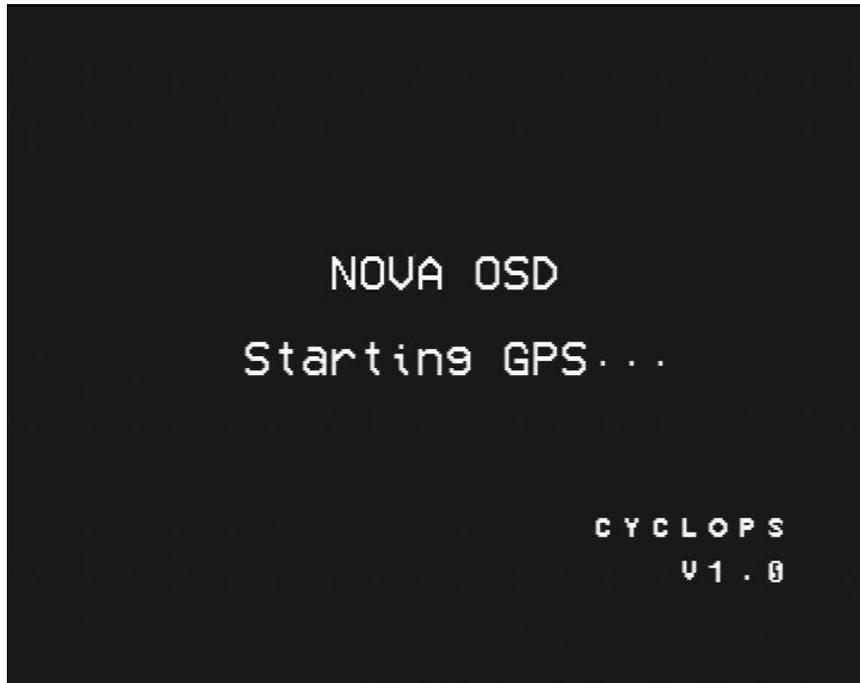
电源跳线说明：1、2 短接为使用动力电池供电（动力电池必须是 12V 或 3S Lipo 电池）；2、3 短接为使用单独 12V 电源给 OSD 和视频设备供电。



电流传感器连线示意图（T 插头需另购）

使用说明

按上述说明连接好（必须正确连接 GPS 模块 OSD 才可正常工作），接通电源，OSD 主板上的红灯闪烁，进入如下显示的开机界面：



开机界面消失前按一下设置按钮会进入设置菜单，如下



设置说明：

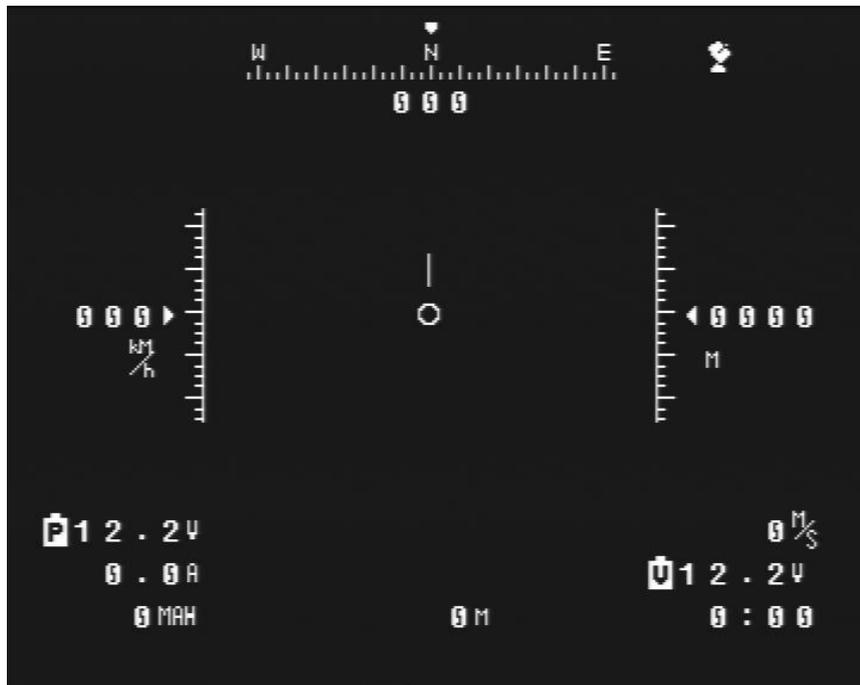
设置按钮按一下光标会向下一行移动，如按住不放 2 秒则执行当前功能选项。

INIT IR：红外传感器校准。将模型飞机一端机翼向天空，另一端向地面，按住设置按钮不放等待 2 秒，字体开始闪动进行校准，当校准完成时会出现 OK 字样。如环境温差不足时会显示 ERROR 提示校准有误。校准工作不是每次飞行必须进行，当环境变化时才需要进行校准工作。

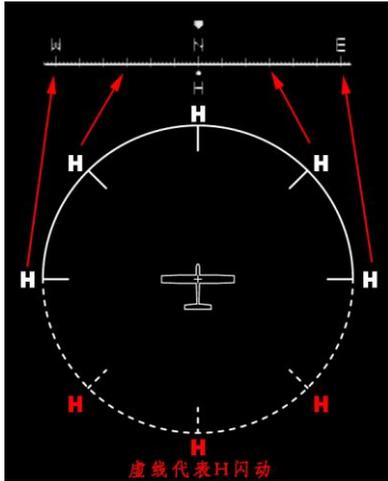
SERVO DIR: 舵机正反向设置。按住设置按钮不放等待 2 秒，字体开始闪烁并出现 CENTER 的字样，此时保持遥控器各操纵杆处于中立位置，当画面显示 U+R 时，请将升降舵处于拉杆最大位置同时副翼处于向右的最大位置，此时画面会出现 OK 字样标示设置成功。如出现 ERROR 字样标示设置有误需重复上述过程。

ELEVON: 是启用升降副翼功能（用于飞翼或者 V 尾类模型飞机）。若需要启用该功能，请关闭遥控器发射机上的升降副翼混控，采用常规飞机模式操控。

RETURN: 返回飞行界面。按住设置按钮 2 秒，系统返回飞行界面，如下图。



- 1、GPS 开始搜索卫星信号，右上角信号强度图标代表搜索到的卫星数目。如果闪烁，说明 GPS 未搜索到卫星信号或 GPS 接收到的卫星信号数据不可靠，不可作为定位参数使用。在卫星信号良好的情况下，搜星过程大约需要 1--5 分钟，根据具体使用环境会有所不同。
- 2、长按按键 3 秒后，会切换公英制单位，下次开机主板会保留上一次的单位设置。
- 3、将红外传感器水平安装在模型飞机上，使红外探头分别指向模型飞机左右两侧，且注意红外传感器电路板上的白色箭头需指向机头方向，注意连接线尽量远离视频发射天线以避免对姿态测量产生干扰。
- 4、请将飞行模式（MODE）接口与遥控器任意一个三档开关通道连接，在 GPS 接收到信号后可通过该开关进行飞行模式切换。手动模式、手动增稳模式（PA）、自动回航模式（RTH）。
- 5、起飞前，请先按复位进行归零（该操作将对高度、距离、时间、电流、耗电量进行归零）。请不要长按，否则会进行公英制单位的切换。
- 6、当 OSD 测量动力电池为“0”时，屏幕上将不显示动力电池电压、电流、耗电量参数。
- 7、可将屏幕显示控制（DISPLAY）接口与遥控器任意一个开关通道连接，用于进行战斗机界面于简洁界面的切换。在简洁界面下返回起飞点方位指示说明屏幕中 H 代表起飞点，飞行中当起飞点在飞机前部时显示为 H，当起飞点在飞机后部时 H 将会闪动。当 H 在正中间不闪动时说明飞机正对起飞点返回；如果 H 在正中间并且闪动，说明飞机背离起飞点 180° 飞行。返回飞行方法：H 在左面显示，此时左转返回，H 在右面显示右转返回

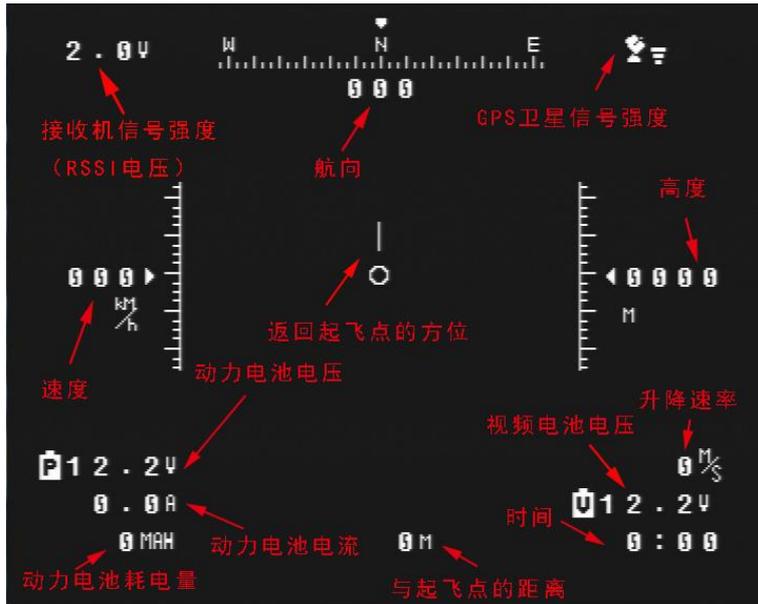


返回起飞点指示说明图

- 8、NOVA OSD 在开机时会自动识别视频输入模式，可支持 PAL 和 NTSC 模式。
- 9、NOVA OSD 在正常工作过程中会出现发热，属正常现象。

显示参数介绍





附加功能

NOVA OSD 可显示 RSSI 电压（接收机信号强度指示电压）。

RSSI 电压测量范围：0.1—3.3V，当 OSD 测量电压小于 0.1V 时将不会显示该参数。

使用方法：

注：由于 RSSI 电压显示需要自行拆开遥控器接收机并焊接引线，因此由于该操作造成的接收机损坏或其他损伤，厂商不承担责任。