Customer: ALPS EUROPE DISTRIBUTION Attention: Your ref. No.:

Your Part No.: EM20B4004001

No. KK-2007-3663 Date: Jun. 27, 2007

SPECIFICATIONS

ALPS';

MODEL: EM20B4004001

Spec. No.:

Sample No.: F 4 2 9 3 0 6 8 M

RECEIPT STATUS **RECEIVED** By Date Signature Name Title



DSG'D H. Kimura)

APP'D S. ikenoue

ENG. DEPT. DIVISION

Sales

Head Office 1-7, Yukigaya-otsuka-cho, Ota-ku, Tokyo, 145-8501 Japan Phone,+81(3)3726-1211

SPECIFICATIONS

- 1. THIS SPECIFICATIONS APPLY TO EM20B4004001 ROTARY ENCODERS.
- 2. CONTENTS OF THIS SPECIFICATIONS.

5LM220-02

5LM2204-01

LM2204004

4K-I

- 3. MARKING
 - MARKING ON ALL UNITS
 DATE CODE

CAUTION

Regardless of the suggested applications of these products being introduced in the specifications, when using them for equipment and devices requiring a high degree of safety, respective manufacturers will please preserve safety of the planned equipment and devices by providing necessary protective circuits and redundancy circuits and reconfirm if safety is being duly preserved.

Products being introduced in the specifications have been designed and manufactured for applications to ordinary electronic equipment and devices such as the AV equipment, electric home appliances, office machines and communications equipment. Consequently, when employing these products for applications requiring a high degree of safety and reliability such as the medical equipment, aviation and aircraft equipment, space equipment and burglar alarm equipment, the using manufacturers will please thoroughly study the proprieties of these products for the planned applications.

Although we are exerting our best efforts to maintain the quality of these products, we cannot guarantee that they will never cause short circuiting and open circuitry. Therefore, when designing an equipment or device with which the priority is given to the safety, you will please carefully study the influences to the whole equipment of a single function failure of Potentiometers and Encoders in advance to make out a fail—safe design providing.

CLASS.NO. TITLE

回転形エンコーダ規格書 ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION

1. 一般事項 General

1-1 適用範囲 Scope

当仕様書は主として電子機器に用いる20形ロータリーエンコーダ (インクリメンタルタイプ) に適用する。 This specification applies to 20mm size rotary encoder (incremental type) to electronic equipment.

1-2 標準状態 Standard atmospheric conditions

測定は特に指定のない限り、次の状態で行う。

Unless otherwise specified, the standard range of atmospheric conditions for making measurements and tests are as follows:

温度 Ambient temperature :

15 to 35℃

相対湿度 Relative humidity :

25 to 85%

気圧 Air pressure

86 to 106kPa

1-3 使用温度範囲

Operating temperature range : -10 to +70°C

1-4 保存温度範囲

Storage temperature range : -30 to +80°C

2. 構造 Construction

2-1 寸法 Dimensions

添付組立図による。

The physical dimensions of the encoder shall be in accordance with the product drawing.

3. エンコーダの電気的性能

Electrical characteristics of the encoder

No.	項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
3-1	定格電圧		D.C. 5 V ± 5%
	Rated voltage		
3-2	消費電流		10 mA TYP.
	Current consumption		15 mA MAX.
3-3	出力信号		V _{HI} : 4.0 V MIN.
	Output signal		V _k : 0.5 V MAX.
			(I _{SINK} =5 mA)
3-4	出力相		A,B相 矩形波
	Output phase		A,B Phase Square wave
3-5	出力波形	位相差測定時の軸回転速度:360°/s	(1)位相差 Phase difference:
	Output wave form	Shaft rotating speed for measuring: 360°/s	T ₁ ,T ₂ ,T ₃ ,T ₄ は50 μs
		A相 Hi	以上のこと。
		Signal A	T ₁ ,T ₂ ,T ₃ and T ₄ shall be
		Lo Lo	50 μ s or more.
		T ₁ T ₂ T ₃ T ₄	
		B相 Hi	
		Signal B	
		Lo	
		CW	
3-6	分解能	1回転にて出力されるパルス数。	各相 40 パルス/360°
_	Resolution	Number of pulses in 360° rotation.	40 pulses / 360°
		,	
No.	項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications

					AU	AL.			IC CO., LI	ΓD.
				_	APPD. Ot. 14 · 19		DSGD. Oct. 14-1999	TITLE 規格書	SPECIFICATIONS	
SYMB.	DATE	APPD.	CHKD.	DSGD.	X. Ato,	X, Yanazaki	S.S.uda	DOCUMENT 5	NO. LM220-02	(1/6)

CLASS.NO. TITLE 回転形エンコーダ規格書 ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION

No.	項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
3-7	信号立上がり/ 立下がり時間 Response time		1.3 μs (TYP)
3-8	絶縁抵抗 Insulation resistance	エソコーケーの端子一取付板に D.C. 250 V 1mA 印可する。 Measurement shall be made under the condition which a voltage of 250 VD.C. 1 mA is applied between encoder's terminals and the bracket.	
3-9	耐電圧 Dielectric strength	IVI-かの端子一取付板に A.C. 300 V 1 分間または、A.C. 360 V 2 秒間印加する。(パーク電流 1mA) A voltage of 300 V A.C. shall be applied for 1 min or a voltage of 360 V A.C. shall be applied for 2 s between encoder's terminals and the bracket. (Leak current: 1 mA)	損傷,アーク,絶縁破壊がないこと。 Without damage to parts arcing of breakdown.

4. タッチラインの電気的性能 (タッチライン付に適用)

Electrical characteristics of touch-line (Applied for with touch-line type)

No.	項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications	
4-1	導通抵抗	軸を360°/秒の速度で回転させながら、軸-端子間	10 kΩ以下	
	Contact resistance	にて測定。	10 kΩ or less	
1		Measurement shall be made, under the condition		
1		which the shaft is rotating with speed of 360°/s,		
		between the shaft and the terminal.		

5. 機械的性能 Mechanical characteristics

<u>0. 1</u>	WIND TERE INIECTIALITICAL	<u> </u>	
No.	項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
5-1	全回転角度		360° (エンドレス)
	Total rotational angle		360° (Endless)
5-2	回転トルク		7 mN·m 以下
	Rotational torque	•	7 mN·m MAX.
5-3	端子強度	端子先端の任意の一方向に 3 N の静荷重を 1 分間	端子の破損、著しいガタがない
	Terminal strength	加える。	こと。但し,端子の曲がりは可。
		A static load of 3 N shall be applied to the tip of	Without damage or excessive
		terminals for 1 min in any direction.	looseness of terminals.
			But, terminal bend is permitted.
5-4	軸の押し及び引き強度	製品を板金にネジ止めした状態で、軸の押し及び引	軸の破損、著しいガタがないこ
	Push-pull strength of	張り方向に 100 N の静荷重を 10 秒間加える。ネジ	と。感触に異常がないこと。
	shaft	なしタイプについては、軸受部を万力に固定した状	Without damage or excessive
	Į.	態で測定する。	play in shaft. No excessive
		Push and pull static load of 100 N shall be applied to	abnormality in rotational feeling.
		the shaft for 10 s . While measuring, the product	
		shall be mounted to metal chassis with nut. If the	
	İ	product is without thread type, the bushing portion	
		shall be fixed by vise, while measuring.	

					AU	B AL	PS EI	LECTR	IC CO., L'	TD.
					APPD. Oct. 14.89		DSGD. Oct. 14, 1999	TITLE 規格書	SPECIFICATIONS	
SYMB.	DATE	APPD.	CHKD.	DSGD.	X.Sto.	X. Yanozaki		DOCUMENT 5	NO. LM 2 2 0 - 0 2	$(\frac{2}{6})$

CLASS.NO. TITLE 回転形エンコーダ規格書 ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION

No.	項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications		
5-5	軸受衫が締付け強度	(ネジ付タイプ適用)	0.7 N·m 以上		
	Bushing nut tightening	(Applied for with-thread type)	0.7 N·m MIN.		
	strength	シャーシ、ワッシャー、ナットの合計板厚が軸受ネジ部の長さよ			
		り 1 mm 以上薄くなる条件で測定する。			
		Measurement shall be made under the condition			
		which the total thickness of chassis, washer and nut			
		is less than thread length minus 1 mm.			
5-6	軸ガタ	軸受先端から 5 mm の位置に 5 mN·m の曲げモーメント	1.4 mm p-p 以下		
	Shaft wobble	を加える。	1.4 mm p-p MAX.		
		A momentary load of 5 mN·m shall be applied at the			
		point 5 mm from the tip of the bushing in a direction			
		perpendicular to the axis of shaft.			
5-7	軸のスラスト方向ガタ	スイッチなしタイプに適用。	0.4 mm p-p 以下		
	Shaft play in axial	Applied for without switch type.	0.4 mm p-p MAX.		
	direction				
5-8	軸の回転方向ガタ	角度板にて測定する。	5°以内		
	Rotation play at the	Measure with jig for rotational angle.	5° MAX.		
	detent position				
5-9	半田耐熱	7項の"半田付け条件"に依る。	絶縁体の変形、破損のない事。		
	Resistance to	Specified by the clause 7 "Soldering conditions".	感触に異常のない事。		
	soldering heat	·	There shall be no deformation or		
			cracks in molded part.		
			No excessive abnormality in		
			rotational feeling.		

6. 耐久性能 Endurance characteristics

N.I.	TE C IA	久/ Canditions	世校 Cassifications
No.	項目 Item _	条件 Conditions	規格 Specifications
6-1	しゅう動寿命性能	無負荷で軸を毎時 500 サイクルの速さで、500,000 回転	
	Rotational life	断続動作を行う。但し、試験途中 100,000 及び	軸の回転方向ガタ:15°以内
		300,000 で中間測定を行う。(1 サイクルは 360° 1 往復)	その他、初期規格を満足の事。
		The shaft of encoder shall be rotated to 500,000	Rotational torque: 10mN·m MAX.
		rotations at a speed of 500 cycles per hour without	Shaft play at the detent
		electrical load, after which measurement shall be	position: 15° MAX.
		made. However, an interim measurement shall be	Except above item, initial
		made immediately after 100,000 and 300,000	specifications shall be satisfied.
		rotations. (1 cycle: 360° CW and 360° CCW)	
6-2	耐熱性	温度 80±3℃の恒温槽中にて 240±10 時間放置し、	回転トルク: 10 mN·m 以下
	Dry heat	常温常湿中に 1.5 時間放置後測定する。	その他、初期規格を満足の事。
	'	The encoder shall be stored at a temperature of 80	Rotational torque: 10mN·m MAX.
		±3°C for 240±10 hours in a thermostatic chamber.	Except above item, initial
		Then the encoder shall be maintained at standard	specifications shall be satisfied.
		atmospheric conditions for 1.5 hours, after which	
		measurements shall be made.	

					Ann	AI	DC E	ECTD	IC CO., L	רח
					THE	PAL			_	ID.
							DSGD.	TITLE 規格書	SPECIFICATIONS	
					Oct. 14.97	(VCB.14.1977	Oct. 14:1999	7010 E		
						\mathcal{K}_{i}	0 0	DOCUMENT	NO.	(3/6)
SYMB.	DATE	APPD.	CHKD.	DSGD.	Kolo.	Yawozaki	S. Šuda	_ 5	LM220-02	(%)

CLASS.NO. TITLE 回転形エンコーダ規格書
ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION

No.	項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
6-3	耐寒性	温度-30±3℃の恒温槽中にて 240±10 時間放置後取	
	Cold	り出し、表面の水分を拭き取り、常温常湿中に 1.5	
		時間放置後測定する。	Rotational torque: 10mN·m MAX.
		The encoder shall be stored at a temperature of -30	Except above item, initial
		±3°C for 240±10 hours in a thermostatic chamber.	specifications shall be satisfied.
		Then the encoder shall be taken out of the chamber	•
		and its surface moisture shall be removed.	
		And then the encoder shall be maintained at	
		standard atmospheric conditions for 1.5 hours, after	
		which measurements shall be made.	
6-4	耐湿性	温度 40±2℃、湿度 90~95%の恒温湿槽中に 240±10	回転N//: 10 mN·m 以下
.	Damp heat	時間放置後取り出し、表面の水分を拭き取り常温常	
		湿中に 1.5 時間放置後測定する。	Rotational torque: 10mN⋅m MAX.
ļ		The encoder shall be stored at a temperature of 40 \pm	•
		2° C with relative humidity of 90 to 95% for 240 \pm 10	specifications shall be satisfied.
		hours in a thermostatic chamber.	•
		Then the encoder shall be taken out of the chamber	
		and its surface moisture shall be removed.	
		And then the encoder shall be maintained at	
		standard atmospheric conditions for 1.5 hours, after	
		which measurements shall be made.	
6-5	温度サイクル	下表に示した温度サイクルを連続10回行った後、	回転N/n 以下
	Change of	常温常湿中に 1.5 時間放置後測定する。	その他、初期規格を満足の事。
	temperature	The encoder shall be subjected to 10 successive	Rotational torque: 10mN • m MAX.
		change of temperature cycles, each as shown in	Except above item, initial
ļ		table below. Then the encoder shall be maintained	specifications shall be satisfied.
		at standard atmospheric conditions for 1.5 hours,	
		after which measurements shall be made.	
		段階 温度 放置時間	
		Step Temperature Duration	
		1 -30±3℃ 30分	
		min	
		2 常温 10-15 分 Standard atmospheric conditions min	
		3 80±3°C 30分	
		min	
		4 常温 10-15 分	
		Standard atmospheric conditions min	
6-6	耐振性	10~55~10Hz と変化する振動 (1 周期 1 分/振幅	回転N//: 10 mN/m 以下
	Vibration	1.5mm) を X, Y, Z 各方向に 2 時間加える。	その他、初期規格を満足の事。
		(計6時間)	Rotational torque: 10mN·m MAX.
		The following vibration shall be applied to the	Except above item, initial
		encoder, after which measurement shall be made.	specifications shall be satisfied.
		The entire frequency range, from 10 to 55 Hz and	
		return to 10 Hz, shall be transversed in 1 min.	•
		Amplitude (total excursion): 1.5 mm	
		This motion shall be applied for a period of 2 hours	
		in each of 3 mutually perpendicular axes (a total of	

						AND	λ	DC EI	ECTD	IC CO., LI	חז
						QUE.	7 AL	ry Li		10 00., LI	<u>. </u>
ſ								DSGD.	TITLE 規格書	SPECIFICATIONS	
Ī						Oct. 1497	Set. 4.1997	Oct. 14,1999	从伯首	SPECIFICATIONS	
Ì						/ /		م م ا	DOCUMENT	NO.	(4/)
Ī	SYMB.	DATE	APPD.	CHKD.	DSGD.	xNto. y	arozaki	S Suda	5	LM220-02	(/ 6 / 1

CLASS.NO.	TITLE	回転形エン ROTATIONAL ENCO	····································	CATION	
		TO TATIONAL LINOU	DEITOL COIL	<u> </u>	

No.	項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
6-7	耐落下性	60 Cmの高さより製品の任意の方向からビニタイル	著しい変形、破損等がなく初期規格
	Free falling	を張ったコンクリートの床上に自由落下させる。	を満足すること。
		The encoder shall be fallen freely at any	(但し、端子の変形は除く。)
		posture from 60 Cm height to the concrete	No excessive deformation or damage.
		floor covered with vinyl-tile, after which	(Except the deformation of terminals)
		measurement shall be made.	And initial spec. shall be satisfied.

7. 半田付け条件 Soldering conditions

7-1 手半田の場合 Manual soldering

企 温度 300℃以下、時間 3 秒以内 <u>企 350℃</u> Bit temperature of soldering iron: 300℃ or less Application time of soldering iron: Within 3 s

7-2 ディップ半田の場合 Dip soldering

使用基板は、板厚 t=2 mm の片面銅張り積層板とする。

PCB: One side copper cladded laminated board which 2 mm thickness.

フラックスは、比重 0.82 以上のものを発泡式フラクサーにて基板板厚の3分の2まで塗布する。

Flux:

Specific gravity: 0.82 or more

Flux shall be applied to the board using a bubble foaming type fluxer.

The board shall be soaked in the flux bubble only to the 2/3 of PCB thickness.

プリヒートは、基板表面温度 80℃以下、時間 1 分以内とする。

Preheating:

Surface temperature of PCB : 80°C or less

Preheating time: within 1 min

半田は温度260℃以下、時間3秒以内とする。

Soldering:

Solder temperature : 260°C or less

Immersion time : within 3 s 以上の工程を1回または2回通過する。

Apply the above soldering process for 1 or 2 times.

- 8. 取り扱い時の注意事項 Notes
- 8-1 当製品はホール IC を使用しています。 静電気破壊にご注意願います。

The encoder is using Hall IC. Electrostatic may break IC.

8-2 LEDユニットはエンコーダの軸受けに圧入で固定されています。

PCB ヘマウントの際は、LED ユニットの浮きや端子曲がりが発生しない様、ご注意願います。 (LED 付に適用)

LED unit is fixed with tight fitness to the encoder bushing.

Please handle gently to prevent LED unit slip out and terminal deformation, while mounting to the PCB. (Applied for with LED)

8-3 LED ユニット発光面等の払拭を行う場合、薬品類のご使用は避けて下さい。(LED 付に適用)

While cleaning up the luminous surface or the body, do not use any chemicals. (Applied for with LED)

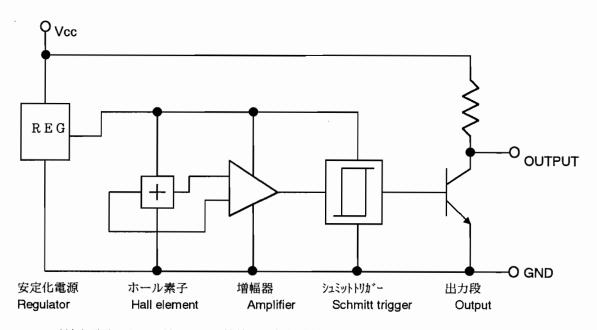
					AU	B AL			IC CO., L1	D.
					APPD. Set.14,97	снкд. О с т.14.199	DSGD. Oct.14.1999	TITLE 規格書	SPECIFICATIONS	
∑12 SYMB.	04:02:24 date	SY APPD.	S, S CHKD.	S.C DSGD.	K.to.	Yournaki		DOCUMENT 5	NO. LM220-02	$(\frac{5}{6})$

CLASS.NO. TITLE 回転形エンコーダ規格書
ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION

8-4 下図は当製品に使用しているホール IC の内部ブロック図を示したものです。 回路設計時の参考として下さい。

Below figure shows block diagram of this encoder's Hall IC.

Please refer for your circuit design.



- 8-5 ホール IC の破壊を避けるため、端子は全て接続してから電源を供給願います。 All terminals shall be connected before supplying voltage otherwise HALL IC may be broken.
- 8-6 誤動作を避けるため、±5X10 ⁻⁴ テスラ以下の磁場環境でご使用願います。 To prevent output error, environmental magnetic field must be less than ±5x10 ⁻⁴ Tesla.

					AU	ΔΙ	PS E	LECTR	IC CO., L	TD.
	 					CHKD.		TITLE 規格書		
					Oct. 14.97	Oct. 14.1999	Oct. 14.1999	規格書	SPECIFICATIONS	
					vette.	2, 0.		DOCUMENT		(6/6)
SYMB	DATE	APPD.	CHKD.	DSGD.	K.Mo.	Yamozaki	S Suda	5	LM220-02	(/6)

CLASS No. TITLE フ°ッシュモーメンタリスイッチ規格書 PUSH MOMENTARY SWITCH SPECIFICATION

1. 定格容量(抵抗負荷) D. C. 16 V 3 A (10 m A MIN) Switch rating (Resistor load)

2. 電射性能 Electrical characteristics

	項目 Item	条 件 Conditions	規 格 Specifications
2-1	1 接触抵抗 Contact resistance	D. C. 5V10mA電圧降下法にて測定する。 Measured by the 10mA 5V D.C. voltage drop method.	7ξΩm001 .XAM Ωm001
2-2	2チャタリンク Chattering	1サイクル (OFF-ON-OFF) 1秒で動作させる。 Switch is operated at the rate of I cycle is . The i cycle shall be OFF-ON-OFF.	10ms以下 Less than 10ms
2-3	3 絶縁抵抗 Insulation resistance	スイッチ端子間にD. C. 250V1mA印加する。スイッチOFF時。 Measurement shall be made under the condition which a voltage of 250VD.C. 1mA is applied between switch terminals. at switch OFF.	スイッチ端子間にて100MQ以上 Between switch terminals:100MΩ MIN.
2-4	4 耐電圧 Dielectric strenøth	スイッチ端子間にA. C. 300V1分間又は、A. C. 360V2残間印加する。スイッチのFF時。(リーク電流1mA) A voltage of 300VA.C. shall be applied for 1min or a voltage of 360VA.C. shall be applied for 2s between switch terminals at switch OFF. (Leak current:1mA)	損傷・アーク・絶縁破壊がないにと。 Without damage to parts arcing or breakdown.

注記:

軸・スイッチ端子間は絶縁されております。

Note:

Shaft is insulated from switch terminals.

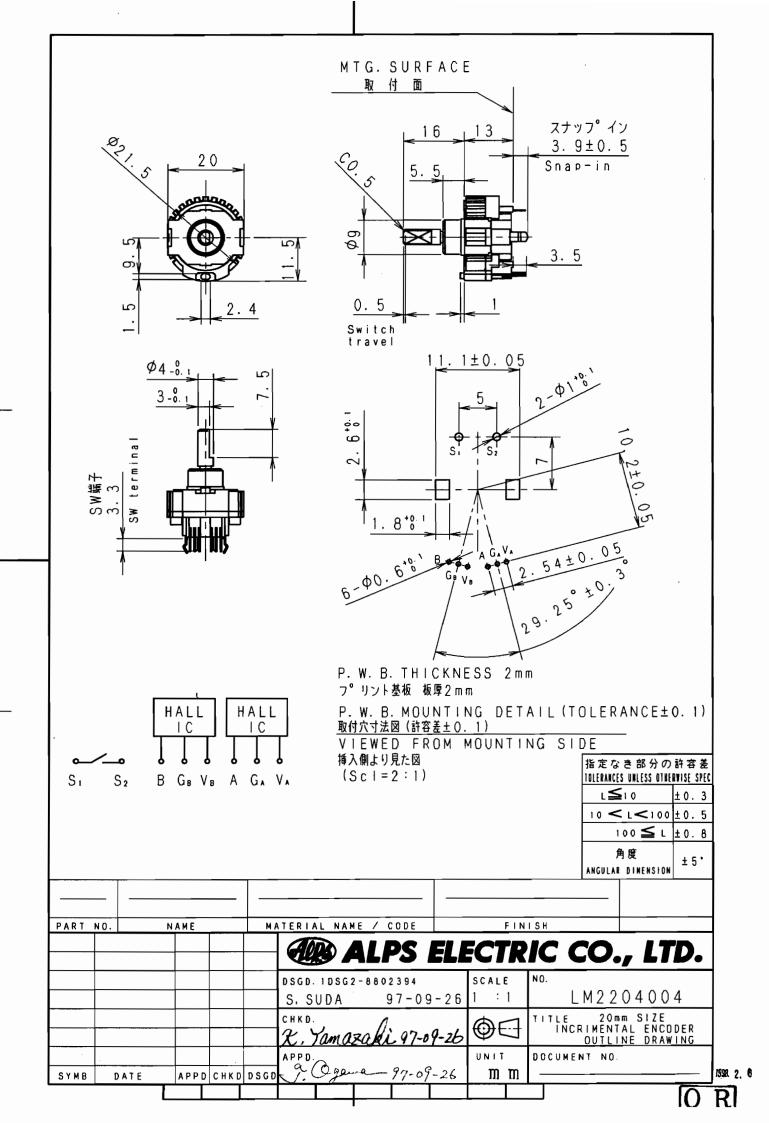
3. 機械的性能 Mechanical characteristics

	項目 Item	条 件 Conditions	規 格 Specifications
3-1	スイッチ回路・接点数 Contact arrangement		単極単役(Push on) S. P. S. T. (Push on)
	スイッチ移動量 Switching stroke		0. 5 ^{+0.4} _{-0.3} mm
3-3	スイッチ作動力 Switch opration force		6±3N

4. 耐久性能 Endurance characteristics.

	項	条 件	規 格
	Item_	Conditions	Specifications
4-	1 負荷寿命特性 Operating life	定格負荷にて25,000回断統動作を行う。 但し、試験途中5.000回で中間測定を行う。 The shaft of encoder shall be pushed 25,000 times at a speed of 500 times per hour with electrical load, after which measurements shall be made. However, an interim measurement shall be made immediately after 5.000 times.	接触抵抗:200mの以下 その他、初期規格を満足すること。 Switch contact resistance:200mのMAX. Except above items. specifications in clause 2.1~4.and 3.1~3 shall be satisfied.

					Au	A	LP	S El	LEC	TRIC	CO.,	LT	D.
					APPD. Oct./3.97	CHKD. Oct.12.1	999 Q	GD. <i>t.12.199</i> 9	TITLE	PUSH M	OMENTARY シュモーメンタリフ	SWIT スイッチ	СН
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD	K. Vto,	K, Yanvisa	kirs	Suda	DOCUME	ENT NO. 51	_M2204-0	1	(¹ / ₁)
													N

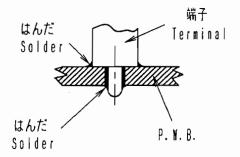


< はんだ付け時のご注意事項 >

図のようにP. W. Bの上面に はんだ付けをする配線は、 お避け下さい。

Caution for soldering

Please avoid soldering on upper surface of P.W.B. as shown



					AU	AL	PS E	LECT	RIC CO	., LTD.
					96.1.11	CHKD. 1-設1 '96, 1, 11	0500	TITLE		
SYMB	DATE	APPO	СНКД	DSGD	直岡	佐藤	大矢	DOCUMENT	1 NO. 4K-	1

OR