LOWRANCE

ELITE Ti
操作员手册

简体中文



www.lowrance.com

序言

免责声明

由于 Navico 将不断完善本产品，因此我们保留随时对产品做出更改的权利，而本版手册可能未对此类更改进行说明。如果您需要进一步帮助，请联系距离您最近的经销商。

用户必须按照不会导致事故、人身伤害或财产损失的方式安装和使用本设备，并且用户将承担与此相关的全部责任。本产品用户有责任遵守安全驾船的实际操作方法。

NAVICO HOLDING 及其子公司、分支机构和附属公司对因产品使用不当而造成事故、伤害或导致违法的情况概不负责。

准据语言：本声明、任何说明手册、用户指南以及与产品（文档）相关的其他信息均可译成或译自其他语言（译文）。如果文档译文之间存在任何不一致，请以英文版文档作为官方文档。

本手册介绍了在印刷本手册时适用于该产品的信息。Navico Holding AS 及其子公司、分支机构和附属公司保留对规格进行更改的权利，恕不另行通知。

商标

Lowrance® 和 Navico® 是 Navico 的注册商标。

Navionics® 是 Navionics, Inc 的注册商标。

NMEA® 和 NMEA 2000® 是 National Marine Electronics Association 的注册商标。

Fishing Hot Spots® 是 Fishing Hot Spots Inc. 的注册商标。版权所有© 2012 Fishing Hot Spots。

C-MAP® 是 C-MAP 的注册商标。

SD™ 和 microSD™ 是 SD-3C, LLC 在美国和/或其他国家/地区的商标或注册商标。

Wi-Fi® 是 Wi-Fi Alliance® 的注册商标。

更多测绘数据：版权所有© 2012 NSI, Inc.：版权所有© 2012 Richardson’s Maptech。

Bluetooth® 是 Bluetooth SIG, Inc 的注册商标。

Power-Pole® 是 JL Marine Systems, Inc 的注册商标。

C-Monster™ 是 JL Marine Systems, Inc 的商标。

Navico 产品参考

本手册会参考以下 Navico 产品：

- Broadband Sounder™ (Broadband Sounder)
- DownScan Imaging™ (DownScan)
- DownScan Overlay™ (Overlay)
- GoFree™ (GoFree)
- INSIGHT GENESIS® (Insight Genesis)
- SmartSteer™ (SmartSteer)
- StructureMap™ (StructureMap)
- StructureScan® (StructureScan)
- StructureScan® HD (StructureScan HD)

版权

版权所有 © 2016 Navico Holding AS。

保修

保修卡作为单独的文档提供。

如有任何疑问，请查阅您的显示屏或系统对应的品牌网站：www.lowrance.com。

互联网的使用

本产品的某些功能需连接互联网进行数据下载和上传。如果使用移动电话/手机连接互联网，或使用按流量付费的互联网，可能需要使用大量数据。您的服务提供商可能基于数据的传输量向您收取服务费。如果不确定，请联系您的服务提供商，以确认费率和限制。

法规声明

本设备适用于国际水域以及美国和 E.U.、E.E.A 国家/地区所管辖的沿海海域。

此设备：

- 根据 2014/53/EU 指令，符合 CE 认证标准
- 符合 2008 年无线电通信（电磁兼容性）标准的 2 级设备要求
- 符合 FCC 规则第 15 部分的要求。设备操作必须遵从以下两个条件：(1) 该设备不会产生有害干扰，以及 (2) 该设备必须接受收到的任何干扰（包括可能导致出现意外操作的干扰）。

相关符合性声明可从以下网站找到：www.lowrance.com。

关于本手册

本手册是指导操作 ELITE Ti 的参考指南。它假设所有设备均已安装并已正确配置，并且系统已准备好投入使用。

本手册假设用户对导航、航海术语和实践有基本的了解。

需要读者特别留意的重要文本通过以下方式着重强调：

➔ *注释：* 用于提醒读者重视某些注意事项或重要信息。

> ⚠ 警告：在需要警告人员谨慎前行时使用，以免受伤和/或对设备/人员造成伤害。

手册版本

本手册专为软件版本 2.0 编写。我们将持续更新本手册，确保其适用于新的软件版本。您可以从 www.lowrance.com 下载最新的可用手册版本。

在屏幕上查看手册

装置随附的 PDF 查看器可让用户在屏幕上阅读手册及其他 PDF 文件。您可以从 www.lowrance.com 下载手册。

您可以从插入读卡器的卡中读取手册或将手册复制到装置内存中。



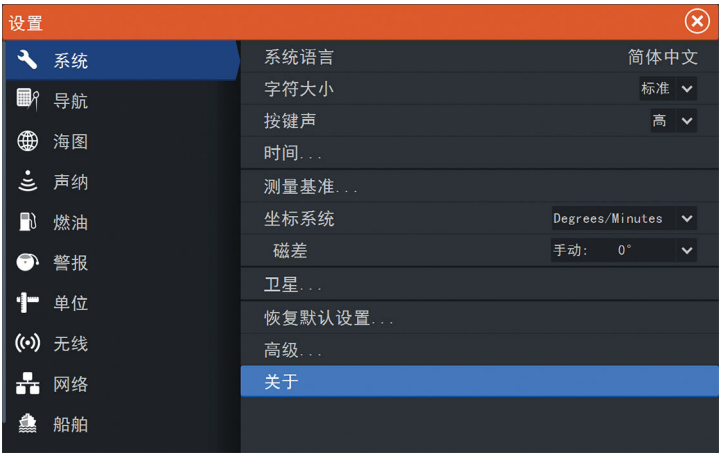
➔ *注释：* 在“我的文件”下选择文件时，“重新命名”和“删除”选项仅在 5 英寸装置上提供。

使用菜单选项或键以及屏幕按钮操纵 PDF 文件，具体如下所示：

- 搜索、转到某页、上一页和下一页
  选择相关面板按钮。
- 滚动页面
  在屏幕上向任意方向拖动手指。
- 平移图像
  在屏幕上向任意方向拖动手指。
- 放大/缩小
  键操作：使用 + 和 – 键。
- 退出 PDF 查看器
  选择面板右上角的 X。

软件版本

您可以在“关于”对话框中找到装置上目前使用的软件版本。“关于”对话框可从“系统设置”中访问。有关更多信息，请参阅*"关于"*在第 102。有关升级软件的信息，请参阅*"软件升级"*在第 106。



目录

11 简介

11 前端控件
12 主页
13 应用程序页面
14 Power-Pole 锚

16 基本操作

16 系统控制对话框
16 打开和关闭系统
17 显示屏照明
17 锁定触摸屏
17 使用菜单和对话框
18 选择页面和面板
18 使用光标在面板
19 创建人员落水航点
20 屏幕捕获

21 自定义您的系统

21 自定义主页壁纸
21 调整面板大小
22 数据叠加
22 添加新的收藏页
23 编辑收藏页面

24 图表

24 海图面板
25 海图数据
25 选择海图类型
25 船舶符号
25 海图比例
25 平移海图
26 在海图面板上定位船舶
26 显示有关海图项目的信息
27 在海图面板上使用光标
27 创建航线
27 在海图面板上查找对象
28 三维海图
28 海图叠加数据

29 Insight 及 C-MAP 海图
34 Navionics 海图
38 海图设置

41 航点、航线和航迹
41 “航点”、“航线”和“航迹”对话框
41 航点
43 航线
45 Trails

47 导航
47 “转向”面板
48 导航至光标位置
48 导航航线
49 使用自动驾驶仪导航
50 导航设置

52 声纳
52 测深仪图像
53 缩放图像
53 在图像上使用光标
53 查看历史记录
54 设置图像
55 停止声纳
56 高级选项
56 开始记录日志数据
58 停止记录日志数据
59 查看记录的测深仪数据
60 Sonar 视图选项
62 测深仪设置

64 StructureScan
64 StructureScan 图像
65 缩放 StructureScan 图像
65 在 StructureScan 面板上使用光标
65 查看 StructureScan 历史记录
66 设置 StructureScan 图像
67 停止声纳
67 高级 StructureScan 设置

69 StructureMap
69 StructureMap 图像
69 激活“结构叠加”
70 StructureMap 源
70 StructureMap 提示
71 记录 StructureScan 数据
72 配合使用 StructureMap 和绘图卡
72 结构选项

74 信息面板
74 仪表盘
74 自定义 Info 面板

76 拖弋马达自动舵
76 安全操作自动舵
76 从自动导航切换到待机模式
77 自动舵界面
78 拖弋马达的自动舵控制
80 自动舵设置

83 无线连接
83 连接及断开无线热点
84 GoFree 商店
84 GoFree 控制器和查看器
85 将日志文件上载到 Insight Genesis
86 蓝牙无线技术
87 无线设置

90 AIS
90 AIS 目标符号
91 搜索 AIS 项目
91 查看有关单个 AIS 目标的信息
92 呼叫 AIS 船舶
92 AIS SART
94 船舶警报
95 船舶设置

97 警报
97 警报系统
97 消息类型
97 单个警报
97 多个警报
97 确认消息
98 警报对话框

100 工具
100 航点/航线/航迹
100 潮汐
100 警报
100 设置
103 船舶
103 太阳、月亮
103 航程计算器
104 文件
104 查找
104 GoFree 商店

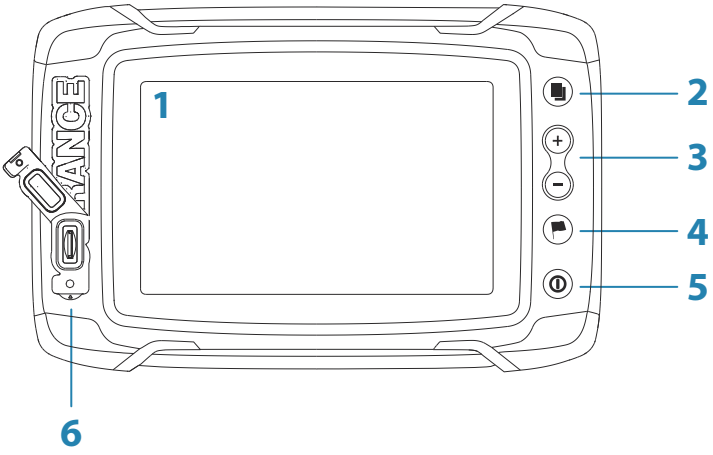
105 维护
105 预防性维护
105 检查连接器
105 触摸屏校准
105 NMEA 数据记录
106 软件升级
106 备份您的系统数据

109 模拟器
109 演示模式
109 模拟器源文件
110 高级模拟器设置

111 触摸屏操作

1 简介

前端控件



1 **触摸屏**

2 **页面**

3 **缩小/放大（同时按下 = MOB）**

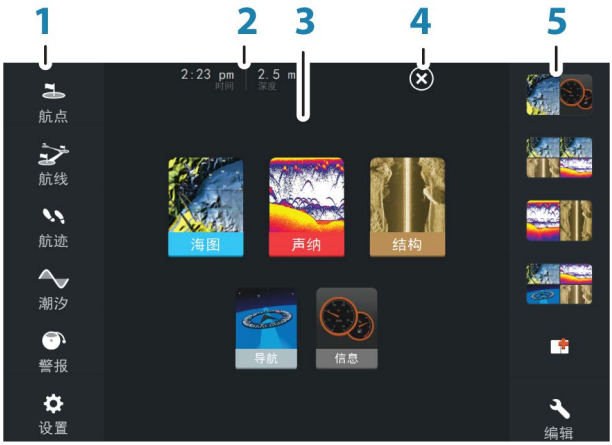
4 **新航点（长按 = 查找对话）**

5 **电源按钮**
按住此按钮可打开/关闭装置。
按一次显示“系统控件”对话框。

6 读卡器（位于徽标后面）

主页

短按**页面**键可从任何操作中访问**主**页。



1 **工具**
选择某一按钮可访问用于执行任务或用于浏览已存储的信息的对话框。

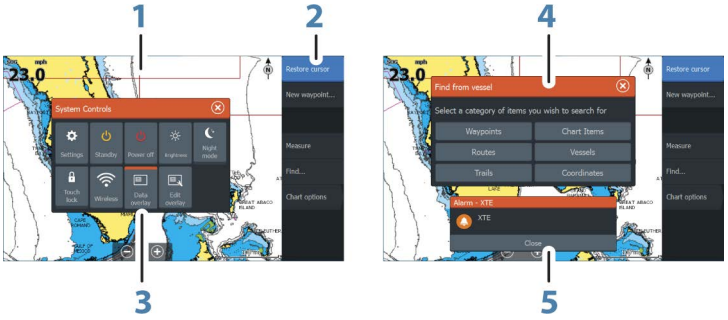
2 **当地时间**和**水深**

3 **应用程序**
选择某一按钮可将应用程序显示为全页面板。
按住某一按钮可显示应用程序的预配置分页选项。

4 **关闭按钮**
选中以退出**主**页并返回至以前的活动页面。

5 **收藏**
选择某一按钮可显示面板组合。
按住某一收藏按钮可进入“收藏”面板的编辑模式。

应用程序页面



与系统连接的每个应用程序都显示在面板上。应用程序可以显示为全页，或与其他面板一起显示在多面板页面中。

所有应用程序页面均可从**主**页访问。

1 **应用程序面板**

2 **菜单**
特定于面板的菜单。

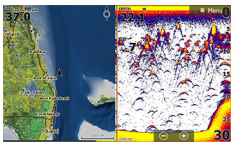
3 **“系统控制”对话框**
快速访问基本的系统设置。短按**电源**键可显示此对话框。

4 **对话框**
向用户提供信息或供用户输入内容。

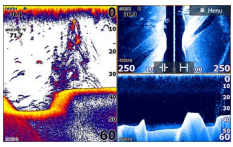
5 **警报消息**
在出现危险状况或系统故障时显示。

分页

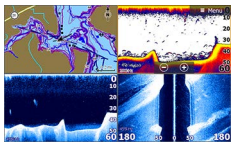
每页上最多可以有 4 个面板。



2 面板页面



3 面板页面



4 面板页面

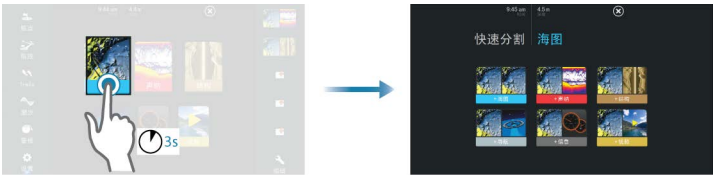
您可以从**系统控制**对话框中调整分页中的面板尺寸。

快速拆分页面

每个全屏应用程序都有几个预配置**快速拆分**页面，可将选定应用程序与其他面板一一结合起来。

➔ *注释：* 您无法更改快速拆分页面的数量，也无法自定义或删除这类页面。

按住**主**页上的**应用程序**按钮可以访问**快速拆分**页面。



收藏页面

所有预配置收藏页面均可修改和删除，并且您可以创建自己的收藏页面。您共计可拥有 12 个收藏页面。

有关更多信息，请参阅 *"添加新的收藏页面"* 在第 22。

Power-Pole 锚

可由船上安装的 C-Monster Control System 控制的 Power-Pole 锚也可从 ELITE Ti 中进行控制。要控制 Power-Pole 锚，请使用两种产品均具备的蓝牙无线技术将 Power-Pole 与 ELITE Ti *配对*。

Power-Pole 控件



当 Power-Pole 与 ELITE Ti 配对后，Power-Pole 按钮在“系统控制”对话框中变得可用。选择该按钮以显示 Power-Pole 控制器。

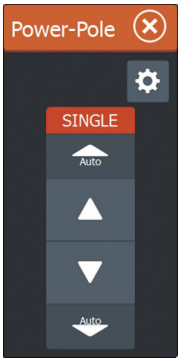
要配对蓝牙设备，请参阅 *"配对蓝牙设备"* 在第 86。如需配对双 Power-Pole，另请参阅 *"配对双 Power-Pole"* 在第 87。

在 Power-Pole 控制器打开时，系统将连接至已配对的 Power-Pole。连接得到确认后，控制按钮将激活。

➔ *注释：* 控件一直呈灰显状态，直到系统与 Power-Pole 建立连接。建立连接且运行正常后，对话框中的箭头将变成白色。

Power-Pole 控制器显示与 ELITE Ti 配对的每个 Power-Pole 的控制按钮。

按一下“自动”按钮可全程自动升高和降低 Power-Pole。手动升高和降低按钮可将其迅速升高和降低，您可根据需要调整高低设置。



单 Power-Pole 控制器



双 Power-Pole 控制器



在双控制器上，按一下“自动”按钮或手动升高和降低按钮可以单独升高和降低 Power-Pole，或者按同步（链接）按钮同时控制这两项操作。

保持连接



选择 Power-Pole 控制器上的“保持连接”(cog) 按钮以打开“Power-Pole 设置”对话框，您可在其中选择保持连接至所有已配对的 Power-Pole 锚。

→ *注释：* 选择**保持连接**可使访问控件的速度更快，但选中此选项时，无法从其他显示屏中控制锚。关闭此选项可从其他显示屏中进行连接。

2 基本操作

系统控制对话框

“系统控制”对话框便于您快速访问基本系统设置。短按**电源**键可显示该对话框。



激活功能

选择您要设置或要打开或关闭的功能图标。对于那些打开/关闭切换的功能，图标顶部会显示一个橙色栏，指示功能是否已激活，如上面的“数据叠加”图标所示。

打开和关闭系统



按住**电源**键打开和关闭系统。您也可以从**系统控制**对话框中将装置关闭。

如果在完成关闭前松开**电源**键，关闭过程将取消。



待机模式

在“待机”模式下，声纳以及屏幕和键的背光均将关闭以省电。系统继续在后台运行。

从**系统控制**对话框中选择“待机”模式。

短按**电源**键可从“待机”模式切换到正常操作。

显示屏照明



亮度

您随时可以从**系统控制**对话框调整显示屏背光。

您还可以短按**电源**键循环预设背光级别。

夜间模式

“夜间模式”选项可在光线不佳时优化调色板和背光。

➔ *注释:* 选择“夜间模式”时，海图详情可能会看得不太清楚！

锁定触摸屏



您可以暂时锁定触摸屏以防意外操作系统。在屏幕上有很多水（例如在波涛汹涌的海面上和恶劣天气下）时锁定触摸屏。在装置打开的情况下清洁屏幕时，此功能也很有用。

当触摸锁屏激活时，您只能通过按键操作装置。

您可以从**系统控制**对话框锁定触摸屏。

短按**电源**键移除锁定功能。

使用菜单和对话框

菜单

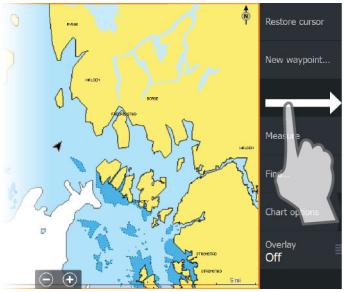
菜单可用于操作系统和调整设置。

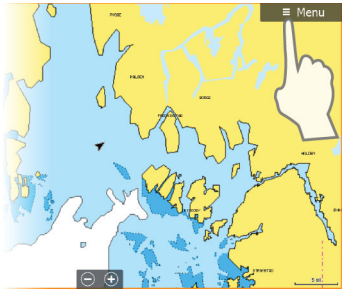
- 激活某个菜单项以及通过选择选项将其打开/关闭
- 通过以下方式调整滑动条值：
  - 拖动滑动条
  - 选择 + 或 − 图标

选择**返回**菜单选项可返回到上级菜单，然后退出。

可以隐藏页面菜单，来以全屏视图显示页面。要隐藏菜单，请将菜单向右拖动。

在您隐藏一个页面上的某一菜单时，其他页面上的该菜单也会隐藏。要再次显示该菜单，请选择菜单选项。





光标的状态（活动与非活动）会改变菜单选项。

对话框

需要在对话框中输入用户信息时，会自动显示字母数字键盘。

可以通过保存或取消输入来关闭对话框。

还可以通过选择对话框右上角的 X 来关闭对话框。

选择页面和面板

选择页面

- 通过选择**主**页上的相关应用程序按钮，选择全页面板
- 通过选择相关收藏按钮，选择收藏页面
- 按住相关应用程序图标，选择预定义分离面板

选择活动面板

在多面板页面中，一次只能激活一个面板。活动面板带有边框。

您只能访问活动面板的页面菜单。

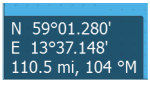
点按面板将其激活。

使用光标在面板

光标可以用来测量距离，可标记的位置，并选择项目。

默认情况下，光标不显示在面板上。

将光标定位在通过点击所需的屏幕上的位置。



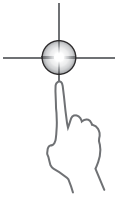
当光标处于活动状态时的光标位置” 窗口将会显示。

要删除光标和光标的元素从 “面板”，选择 “清除光标选项。

转到光标

将光标放在面板上，然后使用菜单中的**转到光标**选项，可以导航到图像上的选定位置。

光标辅助功能



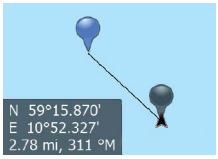
光标辅助功能支持您用手指微调和准确放置光标且不会覆盖任何细节。

激活面板上的光标，然后用手指按住屏幕将光标符号切换为选择圈，选择圈显示在您的手指上方。

不要从屏幕上移开手指，将选择圈拖到所需位置。

将手指从屏幕上移开时，光标恢复至正常光标操作。

测量距离



可以使用光标来测量您船舶与选定位置之间或者海图面板上 2 点之间的距离。

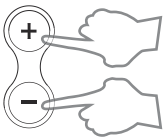
1. 将光标放置在要测量距离的起点上。 从菜单中启动测量功能
   - 测量图标出现，并且从船舶中心向光标位置绘制一条线，而距离列在“光标信息”窗口中。
2. 只要测量功能已激活，您就可以拖动任一图标重新定位测量点

➔ *注释：* 始终从灰色图标向蓝色图标测量方位。

您还可以在未激活光标的情况下启动测量功能。两个测量图标最初都位于船舶位置。在您已激活此功能时，灰色图标随着船舶移动而移动，而蓝色图标仍停留在给定位置。

选择**完成测量**菜单选项可终止测量功能。

创建人员落水航点



如果出现紧急情况，则可以同时按下**放大** (+) 和**缩小** (-) 键在船舶的当前位置保存人员落水 (MOB) 航点。

在您激活 MOB 功能时，系统将自动执行以下操作：

- 在船舶位置创建 MOB 航点
- 显示屏切换到以船舶位置为中心的缩放海图面板
- 系统显示返回至 MOB 航点的导航信息

重复按下 **MOB** 按钮可保存多个 MOB 航点。船舶继续显示至首个 MOB 航点的导航信息。您需要手动导航至后续 MOB 航点。

取消导航至 MOB



从菜单中取消导航之前，系统将继续显示朝向 MOB 航点的导航信息。

显示 MOB 航点信息

您可以通过选择 MOB 航点，然后选择“MOB 航点”弹出窗口来显示 MOB 信息。

MOB 航点菜单选项



在 MOB 航点已激活时，您可以使用**航点 MOB** 菜单选项执行以下操作：

- 在面板上**移动**该航点
- **编辑**其属性
- 将其**删除**
- **转到**该航点

在您选择“编辑”菜单选项时，将打开“编辑航点”对话框。



屏幕捕获

同时按下**页面**键和**电源**键可捕获屏幕。屏幕捕获保存在内部内存中。

要查看文件，请参阅 *"文件"* 在第 104。

3 自定义您的系统

自定义主页壁纸

您可自定义主页壁纸。您可选择系统随附的图片之一，也可以使用您自己的图片（.jpg 或 .png 格式）。

您可从在文件浏览器中能看到的任何位置获得图片。将图片选为壁纸时，系统自动将其复制到“壁纸”文件夹。

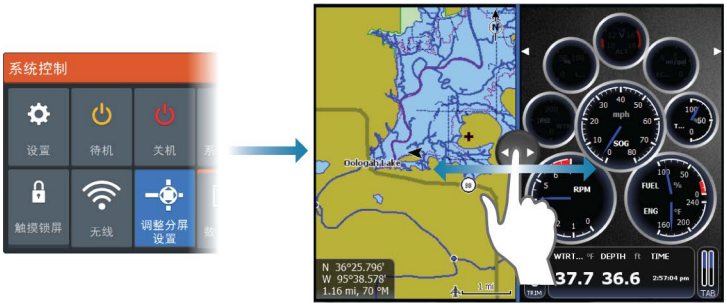




调整面板大小

您可以更改活动分页的面板大小。收藏页和预定义分页的面板大小均可调整。

1. 激活**系统控制**对话框
2. 在对话框中选择“调整分页”选项
3. 拖动调整图标调整面板大小
4. 点按其中一个面板或者选择菜单中的“保存”选项确认您的更改。



更改将保存至活动收藏页或分页。

数据叠加



您可以将数据信息叠加在页面上。信息可以是从网络上获得的任何数据。

打开和关闭数据叠加

选择**系统控制**对话框中的**数据叠加**图标可打开或关闭任一活动页面上的叠加数据。打开数据叠加时，一个橙色栏将出现在图标上方。

编辑叠加数据

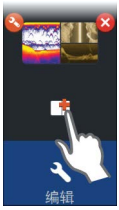


使用**系统控制**对话框中的**编辑叠加**选项访问编辑菜单选项，以执行下列操作：

- 将新数据叠加添加到活动面板。
- 删除选定数据叠加。
- 更改选定数据叠加以显示不同数据。
- 配置选定数据叠加外观（数字或模拟、尺寸等）。
- 通过选中并移动来重新定位项目。

添加新的收藏页

1. 选择**主**页上“收藏”面板中的**新建**图标，打开“页面编辑器”对话框

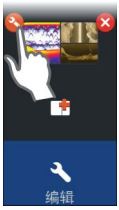


2. 拖放页面图标以设置新页面
3. 在必要时更改面板排列（仅适用于 2 或 3 面板）
4. 保存页面布局。

系统显示新的收藏页，并且新页面将包含在**主**页上的收藏页列表中。



编辑收藏页面

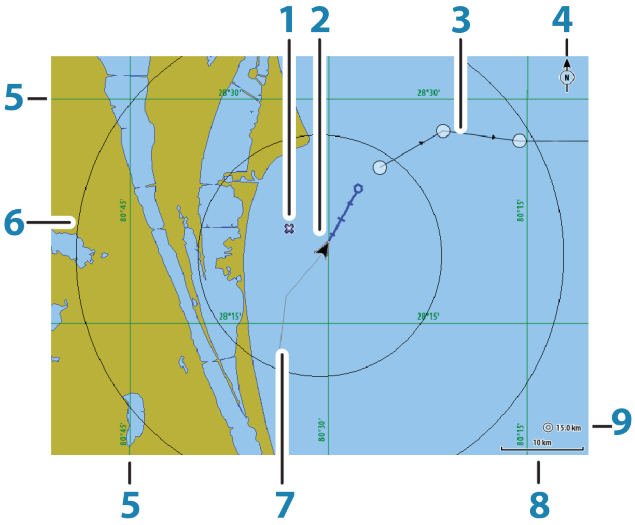


1. 在“收藏”面板中选择“编辑”图标：
   - 选择收藏图标上的 X 图标将页面删除
   - 选择收藏图标上的工具图标以显示“页面编辑器”对话框
2. 在“页面编辑器”对话框中添加或删除面板
3. 保存或放弃您的更改，离开收藏编辑模式。

4 图表

海图功能依据陆地和其他海图对象显示您船舶的位置。在海图面板上，您可以规划和导航航线，定位航点并显示 AIS 目标。您也可叠加 StructureScan 图像。

海图面板



1 航点*
2 船舶及延长线（延长线可选）
3 航线*
4 北指示
5 网格线*
6 距离圈*
7 航迹*
8 海图范围比例
9 距离圈间隔（仅在已打开距离圈时显示）

* 可选海图项目。从“海图设置”对话框中个别打开/关闭可选海图项目。

海图数据

系统根据区域提供不同的嵌入式绘图。

所有装置都支持 Navico 的 Insight 海图，包括 Insight Genesis。系统还支持 Navionics 和 C-MAP 海图以及由众多第三方绘图提供商创建的 AT5 格式的内容。要获取所有可用海图，请访问 www.gofreeshop.com、www.c-map.com 或 www.navionics.com。

→ *注释：* 本手册对所有可行海图菜单选项都进行了描述。这些选项因您正在使用的海图而异。

→ *注释：* Insight 海图在菜单中名为 Lowrance。

→ *注释：* 如果海图卡已移除，系统不会自动切换到嵌入式绘图。在您重新插入卡片或者手动切换回嵌入式绘图之前，系统将显示低分辨率海图。

选择海图类型



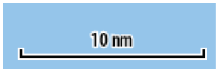
通过在“海图源”菜单选项中选择一个可用的海图类型，在“海图”面板中指定海图类型。

船舶符号

如果系统具有有效的 GPS 位置锁定，船舶符号将指示船舶位置。如果 GPS 位置不可用，船舶符号将含有一个问号。

→ *注释：* 如果网络上没有艏向传感器，船舶图标将使用 COG（对地航向）来确定自己的方向。

海图比例



使用缩放（+ 或 -）按钮或者 + 和 - 键缩放海图。

海图范围比例和距离圈间隔（如已打开）显示在海图面板的右下角。

平移海图

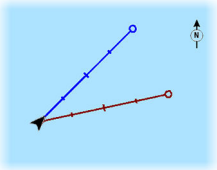
您可通过在屏幕上拖动手指向任何方向移动海图。

选择**清除光标**菜单选项将光标和光标窗口从面板上移除。这也会使海图以船舶位置为中心。

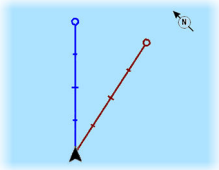
在海图面板上定位船舶

海图方向

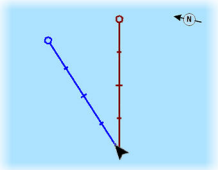
您可通过多个选项了解如何在面板中旋转海图。面板右上角的海图方向符号指示正北方向。



北向上



船艏向上



航向向上

北向上

显示的海图中，北向上。

船艏向上

显示的海图中，船艏向直接向上。系统从罗盘接收艏向信息。如果艏向不可用，则使用 GPS 中的 COG。

航向向上

显示的海图中，船舶实际航行的方向直接向上，在某些情况下，此方向不是船前进的方向。

位于底部

移动船舶图标，使其更靠近屏幕底部，从而使前方视图最大化。

显示有关海图项目的信息

在您选择某一海图项目、航点、航线或目标时，系统将显示所选项目的基本信息。选择该海图项目的弹出窗口，以显示该项目的所有可用信息。您也可以从菜单中激活“详细信息”对话框。

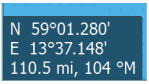
➔ *注释：* 如果您正在查看您系统上适用的 C-MAP 海图，则可以选择海上对象以显示与位置或对象关联的服务和可用多媒体（照片）的相关信息。

➔ *注释：* 必须在海图设置中启用弹出信息才能查看基本项目信息。



在海图面板上使用光标

默认情况下，海图面板上不显示光标。



在您激活光标时，将显示光标位置窗口。在光标激活时，海图不会随船舶平移或旋转。

选择**清除光标**菜单选项将光标及光标窗口从面板上移除。这也会使海图以船舶位置为中心。

选择**恢复光标**菜单选项使光标显示在其原来位置。当在船舶的当前位置和光标位置之间进行切换时，**清除光标**和**恢复光标**选项非常有用。

创建航线

您可按照以下方法在海图面板上创建航线。

1. 将光标放在海图面板上
2. 在菜单中选择**新建**，然后选择**新航线**
3. 继续定位剩余航点
4. 在菜单中选择“保存”选项保存航线。

➔ *注释：* 有关更多信息，请参阅 *"航点、航线和航迹"* 在第 41。

在海图面板上查找对象

您可以从海图面板中搜索其他船舶或各种海图项目。

激活面板上的光标，从光标位置开始搜索。如果光标未激活，系统会从船舶位置搜索项目。



➔ *注释:* 您必须连接 AIS 接收器才能搜索船舶。

三维海图

“三维”选项提供陆地和海洋轮廓的三维图形视图。

➔ *注释:* 所有海图类型均可使用三维模式，但如果相关区域没有三维绘图，海图将显示为平面模式。

选中“三维海图”选项时，“平移”和“旋转”图标将出现在海图面板上。

平移三维海图



通过选择“平移”图标，然后选择所需平移方向，可以朝任何方向移动海图。

选择**返回至船舶**菜单选项停止平移，并使海图以船舶位置为中心。

控制视图角度



您可选择“旋转”图标然后平移海图面板来控制视图角度。

- 要更改查看方向，请水平平移
- 要更改视图倾斜角度，请垂直平移

➔ *注释:* 当视图以船舶位置为中心时，只能调整倾斜角度。查看方向由海图方向设置来控制。请参阅*"在海图面板上定位船舶"*在第 26。

缩放三维海图

使用缩放（+ 或 -）按钮或者使用 + 和 - 键缩放三维海图。

海图叠加数据

结构 (StructureMap) 信息可以显示为您海图面板上的叠加数据。

当选择一项叠加数据时，海图菜单将展开以包括所选叠加数据的基本菜单功能。

要获取有关 StructureMap 菜单功能的更多信息，请参阅*"结构选项"*在第 72。

Insight 及 C-MAP 海图

Insight 及 C-MAP 海图的所有适用菜单选项如下所述。可用的功能和菜单选项视您使用的海图而定。本节显示的是 Insight 海图中的菜单。

➔ *注释:* 如果一个菜单选项不适用于显示的海图，则呈灰显状态。例如，光栅海图不适用于 Insight，因此当显示 Insight 海图时，“光栅海图”菜单选项呈灰显状态。

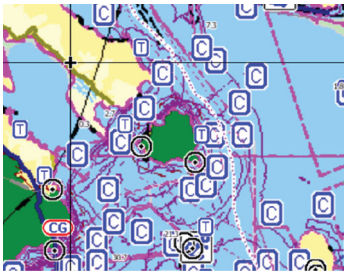
Insight 及 C-MAP 潮汐和洋流

系统会显示 Insight 及 C-MAP 潮汐和洋流。借助此信息，可以预测潮汐和洋流的时间、级别、方向和强度。考虑航程规划及导航时，这是一个很重要的工具。

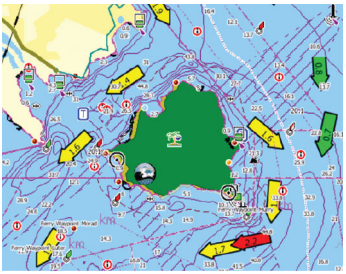
在较大的缩放范围内，潮汐和洋流显示为方形图标，图标中含字母 T（潮汐）或 C（洋流）。在您选择其中一个图标时，系统将显示该位置的潮汐或洋流信息。

在 1 海里缩放范围内进行缩放操作，可查看动态洋流数据。在该范围内，洋流图标更改为可显示洋流速度和方向的动态图标。动态图标显示为黑色（速度超过 6 节）、红色（速度超过 2 节，但未超过 6 节）、黄色（速度超过 1 节，但未超过 2 节）或绿色（速度未超过 1 节），具体视该位置的洋流而定。

如果无洋流（0 节），则此图标将显示为白色方形图标。



静态洋流和潮汐图标



动态洋流图标



特定于 Insight 及 C-MAP 的海图选项

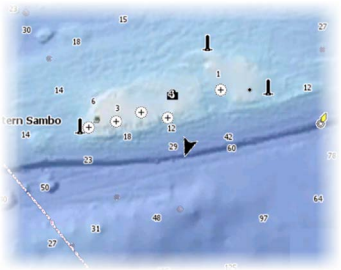
“方向”、“位于底部”、“三维”和“更改海图源”（之前在本节中进行描述）对所有海图类型均通用。

演示

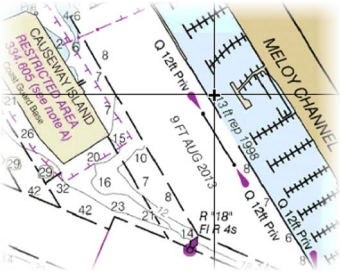
海图可以显示为不同的成像形式。



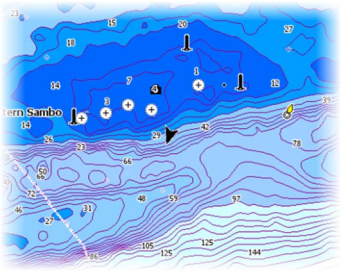
地形阴影



无等深线



光栅海图



高分辨率水深测量



地形阴影
在海床地形上涂上阴影。

无等深线
将等深线从海图上移除。

光栅海图
将视图更改为传统纸质海图样式。

光栅透明度
控制光栅海图的透明度。

高分辨率水深测量
启用和禁用更密集的等深线。

Insight 及 C-MAP 视图选项

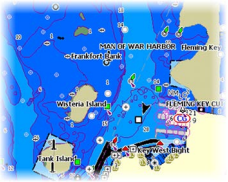


海图详情

- **全部**
  提供正在使用的海图的所有可用信息。
- **中**
  提供的信息至少能够满足导航需求。
- **低**
  无法删除的基本级别的信息，包括所有地理区域都需要的信息。它不足以满足安全导航需求。

Insight 及 C-MAP 海图类别
Insight 及 C-MAP 海图包含多个类别和子类别，您可根据要查看的信息将其单独打开/关闭。

照片叠加
照片叠加支持您查看作为海图上叠加内容的某一区域的卫星照片图像。此类照片局限在某些区域和绘图版本上使用。
您可以查看二维或三维模式的照片叠加内容。



无照片叠加



照片叠加，只有陆地



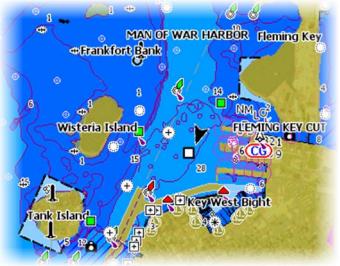
全部照片叠加

照片透明度

照片透明度可设置照片叠加的不透明度。使用最小透明度设置时，海图详情几乎完全隐藏在照片下。



最小透明度



透明度为 80



深度调色板
控制地图上使用的深度调色板。

纸质海图
将地图外观更改为纸质海图样式。

安全深度
Insight 和 C-MAP 海图使用不同的蓝色阴影来区分较浅（阴影颜色较浅）和较深（阴影颜色较深）水域。启用“安全深度”后，指定所需的安全深度限制。“安全深度”设置深度限制，超过此深度将不绘制蓝色阴影。

深度滤波器
过滤掉比所选深度过滤限制浅的深度值。

阴影
根据所选的阴影类别，在海床的不同区域上涂上阴影。

➔ *注释：* “组合”和“植被”阴影不适用于 C-MAP 海图。



水深 1 和水深 2
深度预设，在不同的深度上涂上不同的颜色。

自定义
为“水深 1”和“水深 2”着色时，您可调整其深度阈值、颜色和不透明度（透明度）。



3D 放大

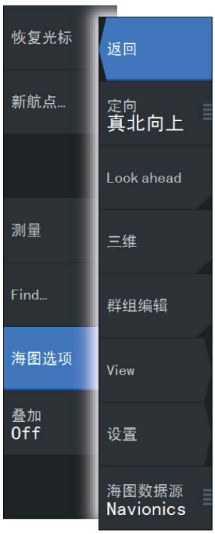
仅在三维模式下才可用的图形设置。放大是对陆地上的山丘和水中水槽的绘制高度施加乘数，使其看起来更高大或更深邃。

➔ *注释:* 如果数据在插入的地图卡中不可用，此选项将呈灰显状态。

Navionics 海图

特定于 Navionics 的海图选项

“方向”、“位于底部”、“三维”和“更改海图源”（之前在本节中进行描述）对所有海图类型均通用。



社区编辑

打开海图层，包括 Navionics 编辑内容。这些内容是用户上载到 Navionics Community 的用户信息或编辑内容，可供 Navionics 海图使用。

有关更多信息，请访问您海图随附的 Navionics 信息或访问 Navionics 网站：www.navionics.com。

Navionics 海图设置

彩色海床区域

用于采用不同的蓝色阴影来显示不同的深度区域。

注释

确定可以显示什么区域信息，例如位置名称和区域备注。



演示类型

提供海洋测绘信息，例如符号、导航海图颜色以及国际或美国演示类型用词。

海图详情

为您提供不同级别的地理层信息。

安全深度

Navionics 海图使用不同的蓝色阴影来区分较浅和较深水域。

安全深度基于选定限制，超过此深度将不绘制蓝色阴影。

➔ *注释：* 内置 Navionics 数据库具有水深在 20 米以内的水域数据，超过该数字全部显示为白色。

等深线

确定在海图上的选定安全深度值以内您能看到哪些等深线。

岩石过滤级别

隐藏在给定深度以下的海图上的岩石标识。

这便于您整理在船舶吃水深度以下有很多岩石的区域的海图。

Navionics 视图选项



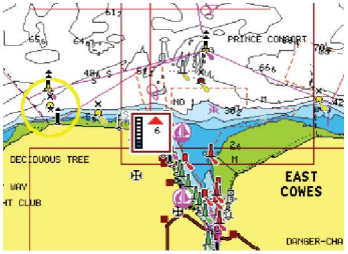
海图阴影

阴影可在海图上添加地形信息。

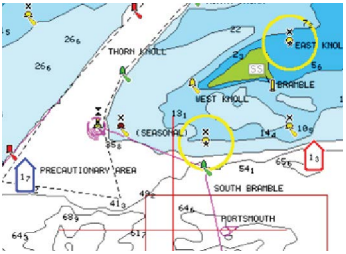
Navionics 动态潮汐和洋流图标

用仪器和箭头显示潮汐和洋流信息，而非显示静态潮汐和洋流信息所用的菱形图标。

Navionics 海图中提供的潮汐和洋流数据局限于某一特定的日期和时间。系统对箭头和/或仪器应用动画效果，以显示潮汐和洋流随时间发生的变化。



动态潮汐信息



动态洋流信息

图中使用以下图标和符号：



洋流速度
箭头长度视速度而定，并且符号根据流向发生旋转。流速显示在箭头符号内。当洋流速度升高时，使用红色符号，当洋流速度降低时，使用蓝色符号。



潮汐高度
仪表上有 8 个标记，您可根据评估日当天的绝对最大/最小值对其进行设置。当潮汐高度增加时，使用红色箭头，当潮汐高度降低时，使用蓝色箭头。

➔ *注释：* 所有数值均显示在用户设置的相关系统装置（测量装置）中。

轻松查看
放大功能可增加海图项目和文本的大小。

➔ *注释：* 海图上不显示此功能是否已激活。

照片叠加
照片叠加支持您查看作为海图上叠加内容的某一区域的卫星照片图像。此类照片局限在某些区域和绘图版本上使用。
您可以查看二维或三维模式的照片叠加内容。



无照片叠加



照片叠加，只有陆地



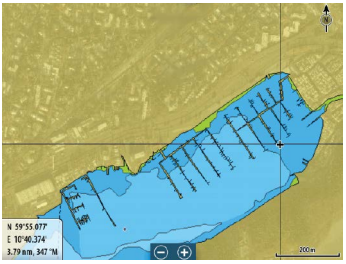
全部照片叠加

照片透明度

照片透明度可设置照片叠加的不透明度。使用最小透明度设置时，海图详情几乎完全隐藏在照片下。



最小透明度



最大透明度

Navionics Fish N’ 芯片

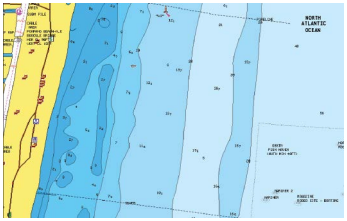
系统支持 Navionics Fish N’ 芯片的海图功能。

有关更多信息，请访问 www.navionics.com。

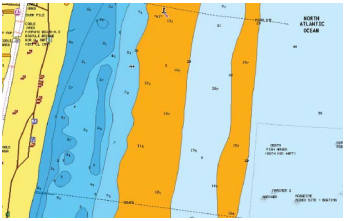
深度突出显示范围

选择深度范围，Navionics 会将此范围填充为不同颜色。

这将突出显示特定的深度范围以便钓鱼。此范围的精确程度仅如基本的海图数据，这意味着如果海图的等深线间只有 5 米间隔，那么绘制阴影时将四舍五入到最接近的适用等深线。



无深度突出显示范围

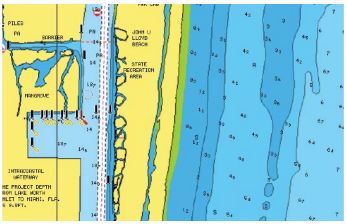


深度突出显示范围：6 m – 12 m

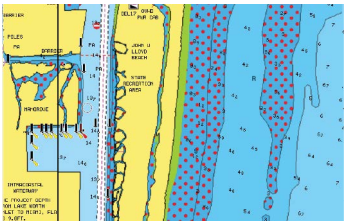
较浅水域突出显示

突出显示较浅水域。

这将突出显示水深介于 0 和所选深度之间的水域（最深 10 米/30 英尺）。



未突出显示较浅水域



突出显示较浅水域：0 m – 3 m

海图设置

“海图设置”页面中的设置和显示选项对所有海图面板均通用。





立体船舶图形选择

确定要在三维海图上使用哪一图标。

船舶设置

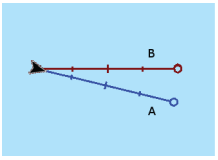
未用。

距离圈

距离圈用于表示您的船舶与其他海图对象之间的距离。

系统自动设置范围比例，以与海图比例相符。

延长线



为您的船舶设置艏向及航向延长线的长度。要为显示为 AIS 目标的其他船舶设置延长线长度，请参阅 AIS *"航向延长线"*在第 96 线。

A: 艏向

B: 对地航向 (COG)

延长线的长度可设置为固定距离，或用来指示船舶在选定时间段内移动的距离。如果未打开本船选项，则不会为您的船舶显示延长线。

您自己船舶的艏向基于活动艏向传感器中的信息，而 COG 基于活动 GPS 传感器中的信息。

同步二维/三维海图

当二维和三维海图并排显示时，使一个海图上显示的位置与另一海图上显示的位置链接起来。

弹出信息

选择在您选择海图项目时是否显示项目的基本信息。

网格线

打开/关闭在海图上查看经度和纬度网格线。

隐藏海图

在您查看 Lowrance 海图时，如果此选项设为“打开”，则不会显示海图（背景），仅在白色背景上显示船舶、延长线、航点和航线。

航点、航线、航迹

让这些项目显示/不显示在海图面板上。另请打开可用于管理这些项目的“航点”、“航线”和“航迹”对话框。

5 航点、航线和航迹

“航点”、“航线”和“航迹”对话框

“航点”、“航线”和“航迹”对话框便于您访问这些项目的高级编辑功能和设置。

您可从**主**页上的**“工具”面板**中访问这些对话框。



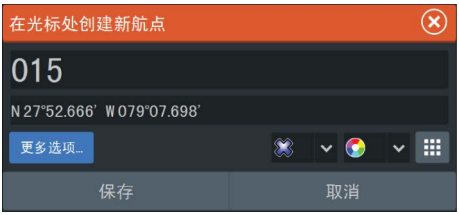
航点

航点是海图上或测深仪图像上由用户生成的标记。每个航点都有确切位置，带纬度和经度坐标。测深仪图像上的航点除了位置信息外，还有深度值。航点用于标记您稍后要返回到的位置。也可将两个或更多航点结合起来创建航线。

保存航点



您可以将光标放在面板上，然后在菜单中选择“新航点”选项，将航点保存在选定位置。



您也可以按“航点”键保存航点：

- 按一下可显示“新航点”对话框
- 按两下可快速保存航点。如果光标已激活，航点将保存在光标位置。如果光标未激活，航点将保存在您的船舶位置。

移动航点



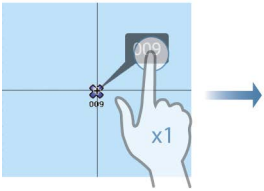
1. 选择您要移动的航点。航点图标将展开以显示其已激活。
2. 激活菜单并在菜单中选择航点
3. 选择“移动”选项
4. 选择新航点位置
5. 在菜单中选择“完成”。

航点现在自动保存在新位置。

编辑航点

您可以从**编辑航点**对话框中编辑有关航点的所有信息。

您也可以从**主**页上的“航点”工具中访问此对话框。





删除航点

在航点激活时，您可以从**编辑航点**对话框中删除航点或选择**删除**菜单选项将其删除。

您也可以从**主**页上的“航点”工具中删除航点。

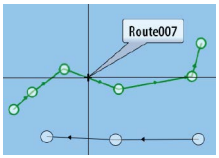
您可以以同样的方式删除 MOB 航点。

航点警报设置

您可以为您创建的各个单独航点设置警报半径。您可在**编辑航点**对话框中设置警报。

➔ *注释：* 必须在“警报”对话框中打开航点半径警报，以在您的船舶进入定义半径时激活警报。有关更多信息，请参阅 *“‘警报’对话框”*在第 98。

航线



航线由按照您要导航的顺序输入的一系列航点组成。

在您选择海图面板上的某一航线时，它将变成绿色，并且将显示航线名称。

在海图面板上创建新航线

1. 激活海图面板上的光标
2. 从菜单中选择“新航线”选项
3. 在海图面板上定位第一个航点
4. 在海图面板上继续定位新航点，直到航线完成
5. 在菜单中选择“保存”选项保存航线。

在海图面板中编辑航线

1. 选择航线将其激活
2. 在菜单中选择“航线编辑”选项
3. 在海图面板上定位新航点：
   - 如果您要在航程上设置新航点，请在现有航点之间添加新航点
   - 如果您要在航线外设置新航点，请在航线终点后添加新航点
4. 拖动航点，将其移到一个新位置
5. 在菜单中选择“保存”选项保存航线。

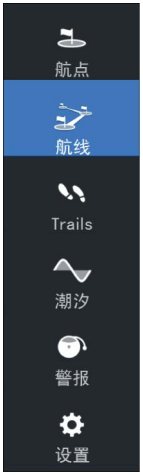
➔ *注释：* 菜单将根据所选编辑选项变化。确认或取消菜单中的所有编辑内容。

删除航线

在航线激活时，您可以选择**删除**菜单选项将其删除。您也可以从**主**页上的“航线”工具中删除航线。

使用现有航点创建航线

您可以从**航线**对话框中将现有航点结合起来创建新航线。您可使用**主**页上的**航线**工具激活此对话框。





将航迹转换为航线

您可通过“编辑航迹”对话框将航迹转换为航线。您可通过激活航迹，然后选择航迹弹出窗口或**航迹**菜单选项激活此对话框。

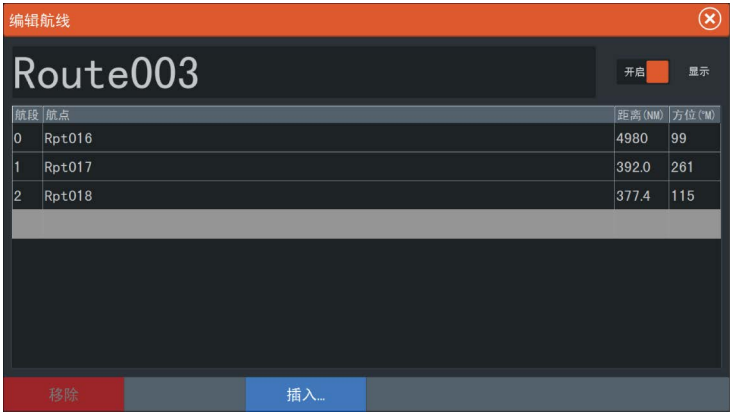
您也可以通过在**主**页上选择“航迹”工具来访问“编辑航迹”对话框。



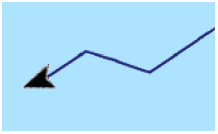
编辑航线对话框

您可以在**编辑航线**对话框中添加和移除航点。选择某一活动航线的弹出窗口或从菜单中激活此对话框。

您也可以从**主**页上的**航线**工具中访问此对话框。



Trails



航迹是船舶历史路径的图形表示，便于您折回已航行航线。您可以从**编辑**对话框将航迹转换为航线。

系统在出厂时已设为自动在海图面板上跟踪并绘制船舶移动。系统持续记录航迹，直到长度达到最大点，然后系统自动开始覆盖最早的点。

您可以从“航迹”对话框关闭自动跟踪功能。

创建新航迹

您可从**航迹**对话框（可使用**主**页上的**航迹**工具激活）中启动新航迹。

航迹设置

航迹由经线段连接的一系列点组成，其长度取决于记录频率。

您可以选择根据时间设置、距离定位航点，或让系统在出现航向改变时自动定位航点。

➔ *注释：* 您还必须在海图设置中打开“航迹”选项才能使其可见。


11:02 am
4.3 m
航点
航线
Trails
潮汐
警报
设置
航点，航线和Trails
航点
航线
Trails
显示
记录
名称
色彩
记录点
开启
关闭
Trail001
2
开启
开启
Trail002
1
新航迹...
记录类型
距离
距离
1.00 NM
时间间隔
1秒
新建...
设置

6 导航

使用系统包含的导航功能，可以导航至光标位置、导航至航点或沿预定义航线导航。

如果您的系统包含自动驾驶仪功能，则可以设置自动驾驶仪以自动导航船舶。

要获取有关定位航点和创建航线的信息，请参阅*"航点、航线和航迹"*在第 41。

“转向”面板



导航期间，可使用“转向”面板来显示信息。“转向”面板可从**主**页激活，可显示为全页面板或多面板页面的一部分。

1. 数据字段
2. 船舶航向
3. 至航点的方位
4. 目标航点
5. 方位线及允许的偏航限制
   沿航线行驶时，方位线显示从一个航点至下一航点的预期航向。朝向某一航点（光标位置、MOB 或输入的经纬度位置）导航时，方位线显示从开始导航点至该航点的预期航向。

6 船舶符号
指示相对预期航向的距离和方位。如果 XTE（偏航距）超过定义的 XTE 限制，则将显示一个红色箭头，内含至原定航线的距离。

数据字段

“转向”面板提供以下信息：

XTE	偏航距
SOG	对地航速
COG	对地航向
POS	位置
DTD	至目标的距离
TTD	至目标的时间

导航至光标位置

将光标放在面板上的选定目标上，然后选择菜单中的**转到光标**选项。

➔ *注释:* 如果您已开始导航，**转到光标**菜单选项将不可用。

导航航线

开始导航航线时，菜单将展开并显示可用于取消导航、跳过航点并从当前船舶位置重新启动航线的选项。

从海图面板中开始航线

激活面板上的某一航线，然后从菜单中选择“航线导航”选项。您可以选择某一航点，从选定位置开始导航。

从“转向”面板中开始航线

在菜单上选择“开始航线”选项，然后查看对话框中的详情。

从“航线”对话框中开始导航航线

您可以从**航线**对话框中开始导航航线，激活方式如下：

- 从**主**页中选择**航线**工具

- 从菜单中选择航线详情



使用自动驾驶仪导航

使用自动舵导航适用于已设置拖弋马达自动舵的所有装置。自动舵在 ELITE-5Ti 上不可用。

在您使用自动驾驶仪功能开始导航系统时，系统会提示您将自动驾驶仪设为导航模式。

如果您选择不启用自动驾驶仪，则可以稍后从自动驾驶仪控制器将自动驾驶仪设为导航模式。

有关自动驾驶仪功能的更多信息，请参阅*"自动驾驶仪"*在第 76。

导航设置



到达半径

围绕目标航点设置一个无形圆圈。

当船舶进入此半径的范围内时，视为船舶已到达航点。

XTE 限制

本设置定义船舶可以偏离选定航线的距离，如果船舶超出此限制，警报将被激活。

XTE 警报（偏航距）

打开/关闭 XTE 警报。

航迹

打开**航迹**对话框，您可在其中调整航迹设置并将航迹转换为航线（便于导航）。请参阅*"将航迹转换为航线"*在第 44。

记录类型

您可以选择根据时间、距离记录航点，或让装置在出现航向改变时自动定位航点。

在“导航设置”对话框中指定以下某一记录类型：

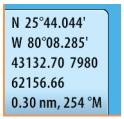
- **自动** — 在出现航向改变时，装置自动定位航点。
- **距离** — 选择“距离”字段，并输入您要记录的距离。

- **时间** — 选择“时间”字段，并输入您要记录的时间。

Phantom 罗兰

启用 Phantom 罗兰定位系统。

罗兰设置



为航点条目、光标位置和位置面板定义罗兰链（GRI）和首选电台。

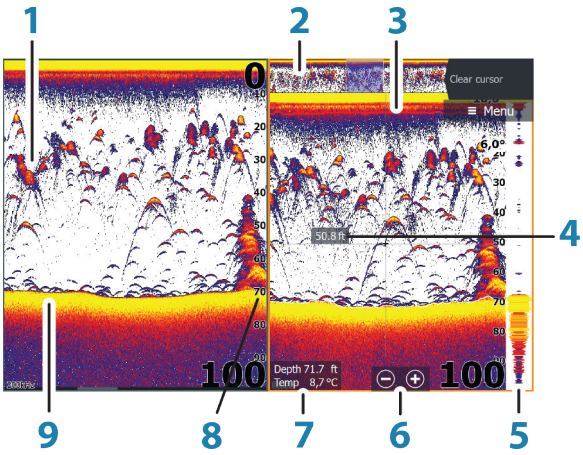
图例显示的是包含罗兰位置信息的光标位置窗口。

有关更多信息，请参阅您的罗兰系统文档。

7 声纳

声纳功能可提供船舶下方水域和水底视图，便于您探测鱼群和研究海底结构。

测深仪图像



1 鱼群形状
2 历史记录预览*
3 温度图*
4 光标处的深度
5 波幅范围*
6 缩放（范围）按钮
7 光标位置处的水深和水温
8 范围比例
9 水底

* 可单独打开/关闭的可选测深仪项目。

缩放图像

您可通过以下方式缩放图像：

- 使用缩放（+ 或 −）按钮
- 使用 +/− 键

缩放级别显示在图像左下侧。

进行放大操作时，使海底靠近屏幕底部，不考虑图像处于自动范围还是手动范围。

如果设置的范围比实际深度浅得多，则在进行缩放时装置可能无法到达海底。

如果光标已激活，装置将放大光标所指区域。

缩放条

缩放条在您缩放图像时显示。

上下拖动缩放条以查看“水深”列的不同部分。

在图像上使用光标

光标可用于测量至目标的距离、标记位置和选择目标。

默认情况下，图像上不显示光标。

在您将光标放在图像上时；屏幕将暂停，光标位置处的深度将显示，并且信息窗口和历史记录栏将激活。

要将光标及光标元素从面板上移除，请选择**清除光标**菜单选项。

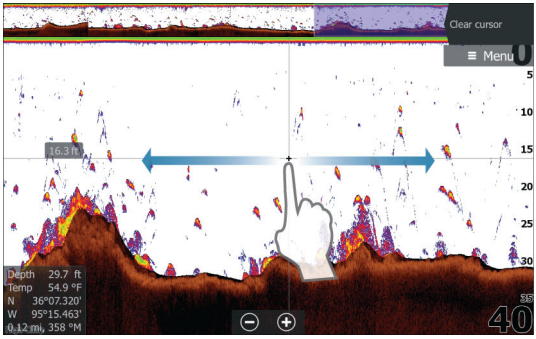
查看历史记录

只要测深仪面板上显示光标，面板顶部就会显示滚动条。滚动条显示您当前正在查看的图像与存储的总测深仪图像历史记录之间的关系。

如果滚动条位于最右侧，则表明您正在查看的是最新水深测量值。如果您将光标放在屏幕左侧，历史记录栏将开始向左侧滚动，并且在收到新的水深测量值时关闭自动滚动。

您可以平移图像以查看声纳历史记录。您也可使用预览功能平移历史记录，请参阅 *"预览"* 在第 61。

要恢复正常滚动，请选择**清除光标**菜单选项。



设置图像

使用测深仪菜单选项设置图像。在光标激活时，测深仪菜单上的一些选项可以替换为光标模式功能。选择**清除光标**以恢复为正常的测深仪菜单。

范围

范围设置确定屏幕上显示的水深。

自动范围

默认情况下，范围设为“自动”。设为“自动”时，系统自动显示从水面到水底的整个深度范围。“自动”是大多数探鱼声纳所用的首选设置。

预设范围级别

支持选择不受水深限制的特定深度范围。

自定义范围

此选项支持您手动设置范围上限和下限。

➔ *注释：* 设置自定义范围会将声纳置于手动模式。如果水底深度超出设置的范围下限，数字深度可能会丢失。

频率

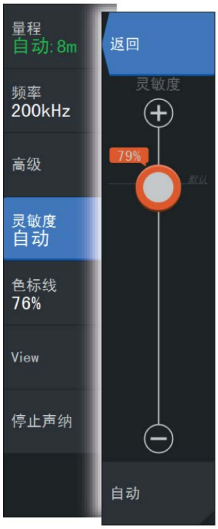
装置支持多个换能器频率。可用频率视连接的换能器型号而定。

➔ *注释：* 此装置无法同时运行 CHIRP 频率和 SideScan。如果您打开 StructureScan 左/右视图，则将无法使用 CHIRP 声纳。

您可以从**主**页上选择两个测深仪面板同时查看两个频率。

灵敏度

灵敏度增强可使屏幕上显示更多细节。如果灵敏度减弱，显示的细节较少。过多的细节会导致屏幕杂乱。反之，如果灵敏度设置过低，则不能显示所需的回声。



➔ *注释:* 在大多数情况下，自动灵敏度是首选模式。

自动灵敏度

自动灵敏度功能可自动将声纳回波调整到最佳级别。您可以根据需要调整自动灵敏度（+/-），同时仍维持自动灵敏度的功能。

色标线

支持用户调整显示屏的颜色，帮助将较软和较硬的目标区分开来。调整色标线有助于将靠近或位于水底的鱼群和重要结构与实际水底分开。

调整灵敏度和色标线

选择声纳菜单中的“灵敏度”或“色标线”菜单选项，然后垂直向上/向下拖动滑动条进行调整。点按滑动条顶部或底部可进行细微调整。

停止声纳

选择**停止声纳**菜单选项可阻止声纳进行脉冲操作。您随时都可以使用“停止声纳”选项禁用声纳但不关闭装置。



高级选项

“高级”选项在光标未激活时才可用。

噪声抑制

舱底泵、引擎振动和气泡产生的信号干扰会使图像上出现杂波。“噪声抑制”选项过滤信号干扰并减少屏幕上的杂波。

表面清晰度

波动作用、船尾流和逆温现象会使靠近水面的接收器的屏幕上出现杂波。“表面清晰度”选项通过降低靠近水面的接收器的灵敏度来减少表面杂波。

滚动速度

您可以选择图像在屏幕上的滚动速度。滚动速度快可快速更新图像，滚动速度慢则表示有较长的历史记录。

➔ *注释:* 在某些情况下，您可能需要调整滚动速度以获得更有用的图像。例如，在静止垂钓时可将图像调整为较快的速度。

脉冲速度

脉冲速度控制传感器向水中传输声纳信号的速度。默认情况下，脉冲速度设为最大。您可能需要调整脉冲速度以限制干扰或适应具体钓鱼条件。

手动模式

手动模式是一种高级用户模式，限制数字深度功能，因此装置只处理选定范围内的声纳信息。在水底深度超出传感器范围时，此模式使显示屏能够继续平滑滚动。在装置处于手动模式时，您可能收不到任何深度读数，或者收到不准确的深度信息。

开始记录日志数据

您可以开始记录日志数据并将文件保存在装置内部，或将其保存到插入装置读卡器的卡中。

从**高级**菜单选项或从**声纳设置**对话框中激活**记录声纳**对话框。

记录数据期间，左上角有一个红色符号会不停闪烁，并且屏幕底部会定期出现一条消息。



文件名

指定记录（日志）名称。

文件格式

从下拉列表中选择文件格式，slg（仅限测深仪）、xtf（仅限 DownScan*）或 sl2（测深仪和 DownScan）。

➔ *注释：* XTF 格式只能用于选择的第三方测深仪查看工具。

保存位置

选择将记录保存到装置内部还是读卡器中的内存卡中。

测深时的每秒字节数

选择保存日志文件时每秒要使用的字节数。字节越多，分辨率越高，但与使用较低字节的设置相比，这可能导致记录文件的大小增加。

创建 StructureMap

如果 StructureScan 在网络上可用，则您可以在记录完成时将 .sl2 日志转换为 StructureMap 格式 (.smf)。您也可以通过“文件”选项将日志文件转换为 StructureMap 格式。

上载到 Insight Genesis

如果您连接至无线热点，则在记录完成时文件将传输至 Insight Genesis。要获取有关无线热点的信息，请参阅*"无线连接"*在第 83。

隐私

如果您选择的 Insight Genesis 帐户允许，则可以选择在 Insight Genesis 上将记录的日志文件设为“私有”或“公共”。

剩余时间

显示可用于记录的剩余分配空间。

停止记录日志数据

在“记录声纳”对话框中选择**停止**，可完全停止记录所有声纳日志数据。

➔ *注释:* 如果您已选择**上载到 Insight Genesis** 选项且已连接至无线热点，则在您选择**停止**时，已记录的文件将传输至 Insight Genesis。



查看记录的测深仪数据

当在“声纳设置”对话框中选择了“查看声纳日志”选项时，可以查看存储在内部和外部的测深仪数据。请参阅*"声纳设置"*在第 62。

日志文件显示为暂停图像，您可以从“播放”菜单选项中控制其滚动和显示。

您可以在播放图像上使用光标，并像在正常测深仪图像上一样平移图像。

如果所选测深仪文件中记录有多个频道，则可以选择显示哪个频道。

选择播放图像右上角的 X 符号可退出播放模式。

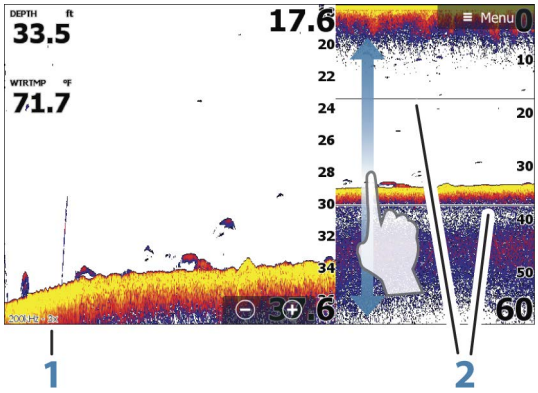
Sonar 视图选项

选择“声纳”菜单中的“视图”选项以查看视图选项。



分屏选项

缩放



1 缩放级别

2 缩放条

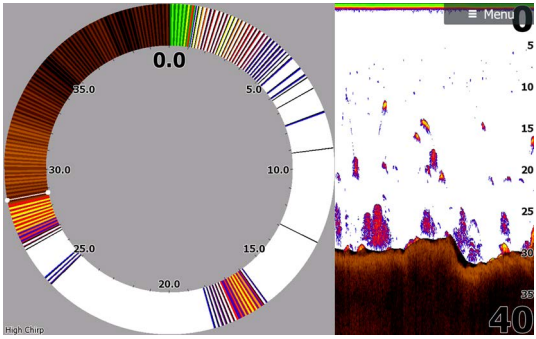
“缩放”模式在面板左侧显示测深仪图像的放大视图。默认情况下，缩放级别设为 2 倍。您可以从下拉菜单中、使用 +/- 键或缩放（+ 或 -）按钮选择高达 8 倍的缩放级别。显示屏右侧的范围缩放条显示放大的范围。如果您增加放大因数，范围将缩小。这表现为缩放条间的距离缩小。

海底锁定

如果您想要查看海底附近的回声，海底锁定模式将非常有用。在此模式下，面板左侧显示海底变平时的图像。范围比例将更改以从海床 (0) 向上进行测量。左侧图像上始终显示海底和零线，不受范围比例影响。根据“缩放”选项所述调整面板左侧的图像的比例因数。

闪光灯

“闪光灯”模式在左面板中显示闪光灯式声纳视图，在右面板中显示正常声纳视图。



调色板

您可以在针对不同的钓鱼条件进行优化的多个显示调色板之间进行选择。

温度图

温度图用于说明水温变化。

打开时，测深仪图像上会显示彩色线条和温度数字。

深度线

在水底表面添加深度线，从而更轻松地将水底与鱼群和结构区分开来。

波幅范围

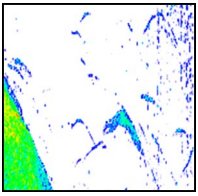
波幅范围用于显示面板上出现的实时回声。真实回声的强度通过宽度和颜色浓度来指示。

预览

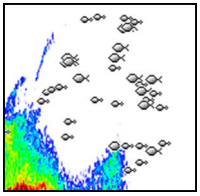
您可以在声纳屏幕顶部显示所有可用的声纳历史记录。预览条是可用声纳历史记录的快照。水平拖动预览滑块，可以滚动浏览声纳历史记录。默认情况下，光标激活即打开预览。

鱼群 ID

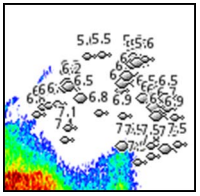
您可以选择回声在屏幕上的显示方式。您还可以选择当鱼群 ID 出现在面板上时是否要发出嘟嘟声进行通知。



传统鱼群回声



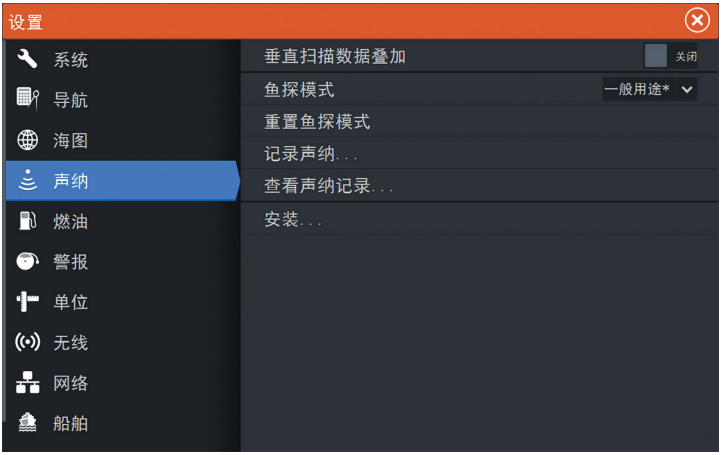
鱼群符号



鱼群符号及深度指示

➔ *注释:* 并非所有的鱼群符号都代表实际鱼群。

测深仪设置



DownScan 数据叠加

当 DownScan 源连接到您的系统时，您可以在常规测深仪图像上叠加 DownScan 图像。

激活时，测深仪菜单将展开以包括基本的 DownScan 选项。

选择“结构”选项菜单中的“叠加”，调整屏幕上显示的结构叠加级别。您可以使用“叠加”滑动条进行调整。

捕鱼模式

此功能包含专为特定捕鱼条件设计的声纳设置预设包。

➔ *注释：*选择合适的捕鱼模式对于获得最佳声纳性能至关重要。如果您在最初启动时已完成配置设置，则可能已选择合适的捕鱼模式。

捕鱼模式	深度	调色板
常规用途	≤ 1,000 英尺	白色背景
较浅水域	≤ 60 英尺	白色背景
淡水	≤ 400 英尺	白色背景
较深水域	≤ 5,000 英尺	深蓝色
缓慢拖捕	≤ 400 英尺	白色背景
快速拖捕	≤ 400 英尺	白色背景
清澈水域	≤ 400 英尺	白色背景
冰下捕鱼	≤ 400 英尺	白色背景

重置捕鱼模式

将选定的捕鱼模式重置为默认设置，便于清除使用捕鱼模式时做出的设置调整。

记录声纳

选择开始/停止记录声纳数据。有关更多信息，请参阅 *"开始记录日志数据"*在第 56。

您也可从声纳菜单的“高级”选项中访问此选项。

查看测深仪日志

用于查看测深仪记录。日志文件显示为暂停图像，您可以从菜单中控制其滚动和显示。

您可以像在实时测深仪图像上一样在该图像上使用光标、测量距离和设置查看选项。如果所选测深仪文件中记录有多个频道，则可以选择显示哪个频道。

选择右上角的 **X**，退出查看功能。

安装

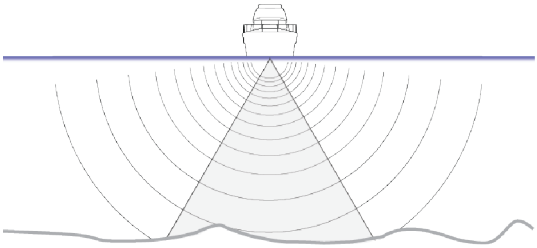
用于安装和设置。请参阅单独的《ELITE Ti 安装手册》。

8 StructureScan

StructureScan 使用高频率提供高分辨率海床图像，图像像照片一样逼真。

StructureScan HD 通过 SideScan 为广阔覆盖范围提供详尽细节，而 DownScan 提供船舶下方的结构和鱼群的详尽图像。当连接 TotalScan 换能器时，可从**主**页访问 StructureScan 页面。

➔ *注释:* 此装置无法同时运行 CHIRP 频率和 SideScan。如果您打开 StructureScan 左/右视图，则将无法使用 CHIRP 声纳。

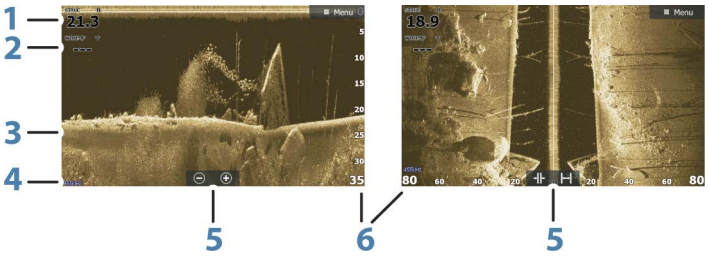


StructureScan 图像

视图

StructureScan 面板可以设置为 DownScan 图像，也可设置为显示左侧/右侧扫描。

DownScan 图像也可添加为传统测深仪图像上的叠加数据。



1 深度

2 温度

3 水底
4 频率
5 缩放 (DownScan)/范围 (SideScan) 图标
6 范围比例

缩放 StructureScan 图像

您可通过以下方式缩放 StructureScan 图像：

- 使用缩放（+ 或 -）按钮
- 使用 +/- 键

缩放级别显示在面板左下方。

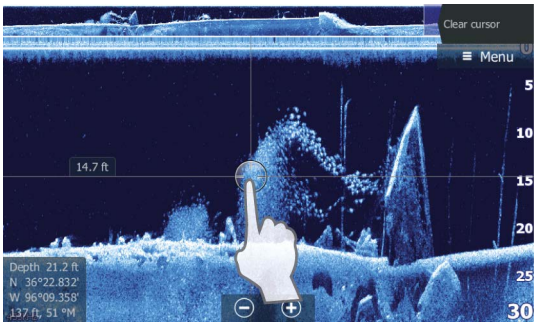
在 StructureScan 面板上使用光标

默认情况下，StructureScan 图像上不显示光标。

在您将光标放在 DownScan 图像上时，屏幕将暂停，光标信息窗口和历史记录栏将激活。在 DownScan 图像上，光标位置处显示深度。

在您将光标放在 SideScan 图像上时，屏幕将暂停，光标信息窗口将激活。在 SideScan 图像上，光标位置处显示船舶左侧/右侧到光标的距离。

要将光标及光标元素从面板上移除，请选择**清除光标**选项。

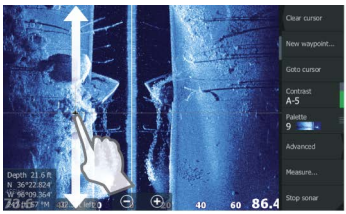


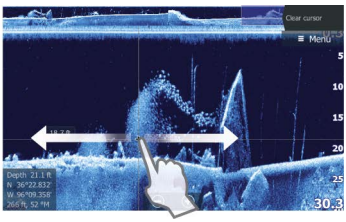
查看 StructureScan 历史记录

光标在 DownScan 视图中处于活动状态时，面板顶部就会显示历史记录栏。

在 SideScan 视图中，向左、向右及向上拖动图像可平移图像以查看侧面信息和历史记录。

要恢复正常的 StructureScan 滚动，请按下**清除光标**。





设置 StructureScan 图像

使用 StructureScan 菜单设置图像。在光标激活时，菜单上的一些选项可以替换为光标模式功能。选择**清除光标**返回至正常菜单。

范围

范围设置确定屏幕上显示的水深和 SideScan 范围。

自动范围

范围设为“自动”时，系统自动根据水深设置范围。

预设范围级别

您可以在几个预设范围级别之间选择。

StructureScan 频率

StructureScan 支持两个频率。455 kHz 可在大多数情况下提供理想的范围和图像质量，而 800kHz 用于在较浅水域提供更详尽的细节。

对比度

确定屏幕上较亮和较暗区域之间的亮度比。

调整对比度设置：

1. 选择“对比度”图标或者激活菜单中的“对比度”选项以显示颜色调整条
2. 上下拖动调整条获取所需的对比度设置或者选择**自动对比度**。

➔ *注释：* 我们建议您使用**自动对比度**。

调色板

您可以在针对不同的钓鱼条件进行优化的多个显示调色板之间进行选择。

视图

您可以将 StructureScan 页面设置为 DownScan 图像，仅左侧扫描、仅右侧扫描或左侧/右侧扫描。

停止声纳

您可以在需要时使用**停止声纳**菜单选项关闭 StructureScan 传感器但不关闭装置。

高级 StructureScan 设置



表面清晰度

波动作用、船尾流和逆温现象会使靠近水面的接收器的屏幕上出现杂波。

“表面清晰度”选项通过降低靠近水面的接收器的灵敏度来减少表面杂波。

➔ *注释:* 默认情况下，“表面清晰度”设为“低”，以获得最佳的图像回波和清晰度。

翻转左侧/右侧的结构图像

如果需要，可以翻转左侧/右侧的旁侧扫描图像，以与换能器的安装方向匹配。

距离线

您可以将距离线添加到图像中，以便于估算深度 (DownScan) 和距离 (SideScan)。

预览

您可以关闭声纳历史记录预览、让它一直显示在屏幕顶部，或仅当光标激活时显示。默认情况下，光标激活即显示声纳历史记录预览。

记录 StructureScan 数据

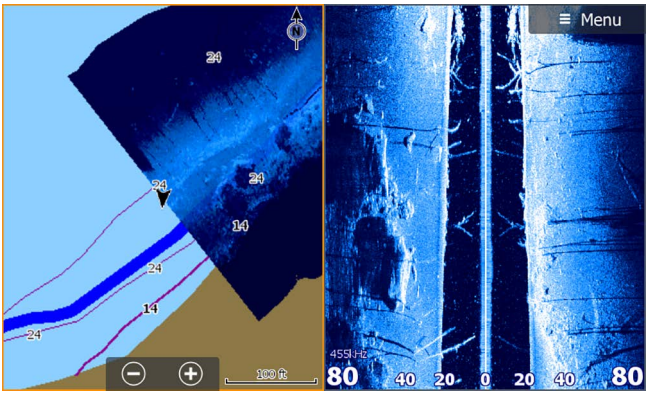
您可以按照*"开始记录声纳数据"*在第 56 中所述记录 StructureScan 数据并将文件保存在装置内部或保存到内存卡中。

9 StructureMap

StructureMap 功能将 StructureScan 源中的 SideScan 图像叠加在地图上。这便于使与您位置相关的水下环境可视化，并帮助理解 SideScan 图像。

StructureMap 图像

下例显示具有结构叠加数据的海图面板，以及传统的 SideScan 面板。



当海图上有结构叠加数据时，您仍可以像往常一样移动海图：

- 触摸操作：使用缩放（+ 或 −）按钮缩放海图和扫描的图像。在面板上拖动可查看扫描的图像。
- 键操作：使用 +/− 键缩放海图和扫描的图像。

选择**清除光标**选项将光标从面板上移除，并且海图将以船舶为中心定位。

激活“结构叠加”

1. 从“海图”菜单中打开“结构叠加”
   - 海图菜单选项数量将增加以显示结构选项
   - “结构叠加”一经启用，结构数据就开始显示在海图屏幕上
2. 选择结构源
   - 实时数据是默认设置

➔ *注释：* 您也可以在文件浏览器中选择保存的 StructureMap 文件来激活“结构叠加”。

StructureMap 源

您可以使用两个源将结构日志叠加在海图上，但一次只能查看一个：

- 实时数据 — 当 StructureScan 数据在系统上可用时使用。
- 已保存的文件 — 这些文件是记录的 StructureScan (*.sl2) 数据，已转换为 StructureMap (*.smf) 格式。即使未连接 StructureScan 源，也可使用已保存的 *.smf 文件。



实时源

当选择“实时数据”时，SideScan 成像历史记录在船舶图标后显示为航迹。此航迹的长度视装置中的可用内存和范围设置而定。当内存已满时，系统会在添加新数据时自动删除最早的数据。搜索范围增加时，StructureScan 换能器的脉冲速度将变慢，但图像历史记录的宽度和长度将增加。

➔ *注释：* 实时模式不保存任何数据。如果装置关闭，所有最新数据均将丢失。

已保存的文件

当选择“已保存的文件”时，系统根据文件中的位置信息将 StructureMap 文件叠加在地图上。

如果海图比例较大，StructureMap 区域将显示边框，直到其比例足以显示结构详情。

已保存的文件模式用于审查 StructureMap 文件，以及将船舶定位在先前已扫描区域的特定兴趣点上。

➔ *注释：* 将已保存的文件用作源时，系统将显示在内存卡和系统内存中找到的所有 StructureMap 文件。如果同一区域有多个 StructureMap，图像将重叠，并且海图上将出现杂波。如果需要同一区域的多个日志，则应该将地图放入单独的内存卡中。

StructureMap 提示

- 要获取较高结构（沉船等）的图片，请将船转向，使结构位于您船的左侧或右侧，切勿驾船从上驶过。
- 使用 StructureScan 时切勿使用“自动范围”。将您的结构范围设为比水深大得多的级别（两到三倍），确保能够执行完整扫描并使转换精度最大化。
- 对区域进行旁侧扫描时，切勿使历史航迹重叠。

记录 StructureScan 数据

如果已启用“结构叠加数据”，则可以从海图面板中记录 StructureScan 数据。

您也可以从 StructureScan 面板中启动 StructureScan 记录。

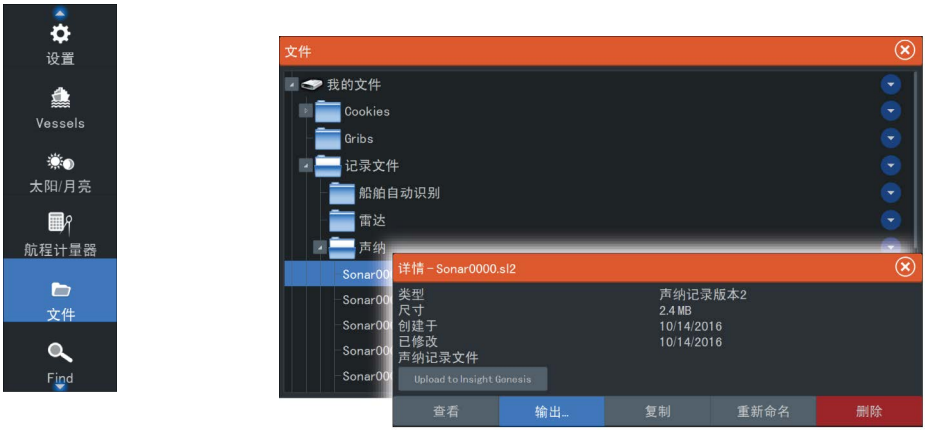
记录 StructureScan 数据期间，一个红色符号会不停闪烁，并且屏幕底部会定期出现一条消息。

➔ *注释：* 消息包含有关文件大小的信息。将您日志的大小保持在 100MB 或更小，以加快文件转换速度。

重新选择记录功能后记录将停止。

将 StructureScan 数据转换为 StructureMap 格式

完成记录后，您可以从“记录”对话框或从文件浏览器将 StructureScan 日志文件 (.sl2) 转换为 StructureMap 格式 (.smf)。



您可以创建标准或高分辨率文件。高分辨率 .smf 文件可捕获更多详情，但转换时间较长，并且比标准分辨率文件大。

为节省磁盘空间，我们建议您在进行转换后删除 StructureScan (.sl2) 文件。

配合使用 StructureMap 和绘图卡

StructureMap 可维持完整的海图功能，并且可与嵌入式绘图以及 Navionics、Insight 和与系统兼容的其他第三方绘图卡配合使用。

配合使用 StructureMap 与绘图卡时，将 StructureMap (.smf) 文件复制到装置内部内存中。我们建议您将 StructureMap 文件的副本保留在外部绘图卡上。

结构选项



从“结构选项”菜单中调整 StructureMap 设置。此菜单在“结构叠加”已启用时才可用。

将保存的 StructureMap 文件用作源时，并非所有选项均可用。不可用的选项呈灰显状态。

范围

设置搜索范围。

透明度

设置结构叠加的不透明度。使用最小透明度设置时，海图详情几乎完全隐藏在 StructureMap 叠加下。

调色板

选择结构调色板。

对比度

确定屏幕上较亮和较暗区域之间的亮度比。

水深列

在“实时”模式下显示/隐藏“水深”列。

如果关闭，SideScan 图像上可能看不到钓饵鱼群。

如果打开，地图上的 SideScan 图像的精度可能会受到水深影响。

频率

设置装置使用的换能器频率。800 kHz 可提供最佳分辨率，而 455 kHz 可提供更深的深度和更广的覆盖范围。

清除实时历史记录

清除屏幕上现有的实时历史记录数据，并开始只显示最新数据。

记录声纳数据

记录 StructureScan 数据。

源

选择 StructureMap 源。

10 信息面板

信息面板包括多个仪器（模拟、数字和栏），您可对这些仪器进行自定义以显示选定数据。面板显示仪表盘上的数据，您最多可以在面板内定义十个仪表盘。

仪表盘

系统预定义一系列仪表盘样式，以显示船舶、导航和钓鱼信息。

➔ *注释：* Elite-5Ti 上仅提供“导航”仪表盘。

选择面板上的向左和向右箭头按钮，在面板仪表盘间进行切换。您也可以从菜单中选择仪表盘。



“船舶”仪表盘



“导航”仪表盘



“钓鱼”仪表盘

➔ *注释：* 如果网络上有其他系统，则可以从菜单中激活更多仪表盘。

自定义 Info 面板

您可以通过更改仪表盘中各个仪表的数据、更改仪表盘布局以及添加新的仪表盘来自定义 Info 面板。您也可以为模拟仪表设置限制。

所有编辑选项均可从 Info 面板菜单访问。

可用编辑选项视与您系统连接的数据源而定。



编辑仪表盘

激活您要编辑的仪表盘，然后：

1. 激活菜单
2. 选择“编辑”选项
3. 选择您要更改的仪器。将显示所选仪表，背景呈彩色
4. 选择要显示的信息，配置 限制，最后更改信息源
5. 在菜单中选择“保存”选项保存您的更改



11 拖弋马达自动舵

如果带 Pinpoint GPS 的 MotorGuide Xi5 拖弋马达连接至 NMEA 2000 网络，则 SmartSteer（自动舵）功能在除 ELITE-5Ti 之外的所有装置上可用。

如需使用拖弋马达自动舵功能，您需具备以下装置：

- 带 Pinpoint GPS 的 MotorGuide Xi5 拖弋马达（可从 MotorGuide 获得）
- MotorGuide Pinpoint GPS 网关（可从 MotorGuide 获得）
- NMEA 2000 网络

将 MotorGuide Pinpoint GPS 网关连接至您的 NMEA 2000。要获取有关安装此设备的详情，请参阅此设备随附的单独安装手册。

自动舵会自动控制拖弋马达执行以下操作：

- 维持设定航向
- 维持船舶位置
- 导航至光标位置、导航至航点或沿航线导航
- 遵循预定义的转弯模式
- 控制拖弋马达的速度

➔ *注释：* 自动舵是一种很有用的导航辅助设备，但代替不了船舶驾驶员。

Xi5 拖弋马达软件

如果需要更新您的 Xi5 拖弋马达，MotorGuide 会作出说明并将其发布在 lowrance.com 网站上。

按照屏幕上的说明更新 Xi5 软件。

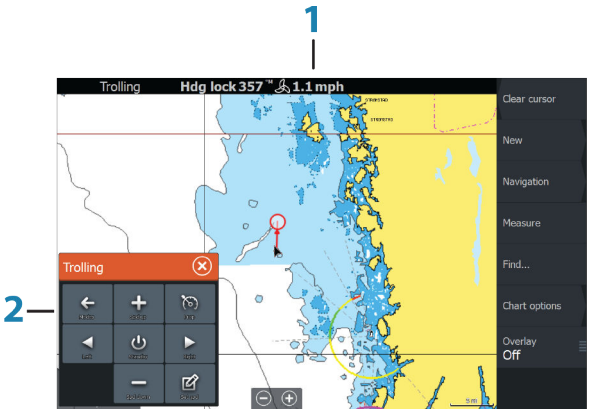
安全操作自动舵

⚠ 警告：自动舵是一种很有用的导航辅助设备，但代替不了船舶驾驶员。

从自动导航切换到待机模式

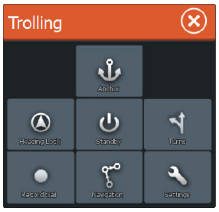
要从自动舵切换到手持遥控器或脚踏开关转向，请将自动舵设为“待机”模式。您可以从**自动舵控制器**或**系统控制**对话框中选择“待机”模式。

自动舵界面



1 自动舵信息栏

2 自动舵控制器



自动舵控制器

您可以从**自动舵控制器**（可从按**电源**键显示的**系统控制**对话框中激活）中控制自动舵。

您可以在页面上选择自动舵控制器的位置。请参阅*"自动舵设置"*在第 80。

➔ ***注释：*** 只要**自动舵控制器**已激活，您就无法操作背景面板或其菜单。

您也可以使用页面编辑器将**自动舵控制器**设为拆分面板页面中的面板，以生成收藏页。有关收藏页的信息，请参阅*"添加新的收藏页"*在第 22。

自动舵信息栏

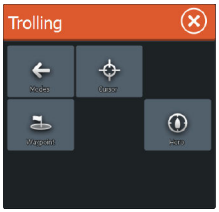
您选择自动舵模式时，将显示**自动舵信息栏**。该栏包括与自动舵模式相关的信息以及导航信息。如果自动舵已激活，该栏将出现在所有页面上。在“自动舵设置”对话框中，您可以选择在自动舵处于“待机”模式时关闭此栏。请参阅*"自动舵设置"*在第 80。

拖弋马达的自动舵控制

选择到达模式

在船舶到达目的地后，自动舵将从导航模式切换到选定到达模式。到达模式默认设为“待机”。开始导航模式或转弯模式之前，务必选择与您的导航需求相符的到达模式。请参阅*"到达模式"*在第 81。

锚泊模式



使船舶位置保持在某一选定位置。

➔ *注释:* 在锚泊模式下，船舶方向会受到风或水流影响。

在您选择锚泊位置后会发生如下情况：

- **航点**
  在船舶到达选定航点时启用锚泊模式。
- **光标**
  在船舶到达光标位置时启用锚泊模式。
- **此处**
  在您当前位置启用锚泊模式。

“航向锁定”模式

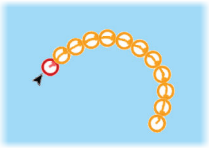


锁定并维持当前的船舶航向。使用**自动舵控制器**中的左右箭头按钮进行航向调整。要进行细微的航向调整，您只需选择左或右按钮。要进行较大调整，请选择并按住左或右按钮。

待机模式

取消自动舵活动，重新通过手持遥控器或脚踏开关控制船舶转向。

转弯模式转向



使船舶按预定义的转弯模式转向。在您选择转弯模式时，系统将依据转弯路线创建临时航点。转弯路线上的最后一个航点是最终航点。当船舶到达最终航点时，船舶进入到达模式。请参阅*"到达模式"*在第 81。

设置转弯模式

1. 选择转弯模式。
2. 在“转弯模式”对话框中输入所需值或使用默认设置。

3. 选择转弯方向。

➔ *注释：* 如果选择的转弯半径小于 GPS 精度，可能导致无法完整进行转弯模式导航。

U 字形转向
将当前设置的航向在相反方向上更改 180° 。

C 转向
使船舶按 C 形模式转向。

螺旋形转向
使船舶以不断减小或增大的半径进行螺旋形转向。负值指示不断减小的半径，而正值指示不断增大的半径。

Z 字形转弯
使船舶按 Z 字形模式转向。

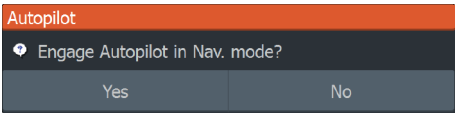
方形转向
使船舶在航行所定义直角边距离后自动转向 90° 。

大 S 形转弯
使船舶围绕主航向摇摆。

“导航”模式

在“导航”模式下，您可以使用自动舵将船驾驶到光标位置、到某一航点位置，或使船沿着预定义航线行驶。GPS 中的位置信息用于让船沿着航线向目标航点行驶。

开始通过应用（海图、转向等）导航时，系统会提示您在“导航”模式下启用自动舵。



开始导航后，您还可以从**自动舵控制器**启动“导航”模式。

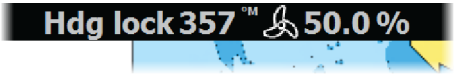
到达目的地后，自动舵将切换到**到达模式**设置。请参阅*"自动舵设置"*在第 80。

拖弋马达速度控制

在导航模式（“航向锁定”模式、“导航”模式和“转弯”模式转向）下，您可通过两种方式来控制速度：



- 螺旋桨 — 选择目标螺旋桨速度（功率百分比），自动舵信息栏中显示为 **%**。





- 巡航 — 选择目标巡航控制速度，自动舵信息栏中显示为 **mph**、**kn** 或 **kph**。



➔ ***注释：*** 巡航设定速度将为您的船舶设置目标速度。您的船舶可能无法实现设定目标。巡航设定速度（而非当前速度）显示在自动舵信息栏中。

航速调整

通过选择增速 (+) 和减速 (-) 按钮，或者选择**设置航速**或**设置螺旋桨**选项，然后输入所需速度或螺旋桨速度，可以在“航向锁定”和“导航控制”对话框中进行航速调整。

记录航迹并将航迹转换为航线

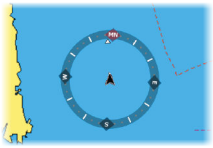
记录航迹按钮用于记录航迹并将航迹或其一部分转换为航线。

1. 选择从所需位置**记录航迹**以开始记录新航迹。
2. 选择**保存航线**以选择航线终点位置。“编辑航迹”对话框随即出现。
3. 选择**创建航线**。“编辑航线”对话框随即出现。
4. 输入航线详情并保存。

自动舵设置

自动舵设置适用于除 ELITE-5Ti 之外的所有装置。





海图罗盘

您可选择在海图面板上您船周围显示罗盘符号。当在面板上激活光标时，罗盘符号将关闭。

自动舵控制位置

控制面板上的**自动舵控制器**的位置。

自动隐藏自动舵栏

控制在自动舵处于“待机”模式时是否显示自动舵信息栏。

到达模式

在船舶到达目的地后，拖弋马达自动舵将从导航模式切换到选定到达模式。

➔ *注释：* 开始导航模式或转弯模式之前，务必选择与您的导航需求相符的到达模式。

到达模式包括：

- **待机**
  取消自动舵活动，重新通过手持遥控器或脚踏开关控制船舶。
- **航向锁定**
  锁定并维持最后的船舶航向。
- **锚泊**
  将船舶锚泊在当前目的地。

➔ *注释：* 我们只建议您在开放水域使用“航向锁定”模式。

锚点设置

锚点可以保存为新航点、替换为现有航点，或设为当前坐标。



锚点与 Xi5 拖弋马达保持同步。马达中存储的任何锚点都会显示在锚点列表中。

12 无线连接

GoFree 无线连接支持您执行以下操作：

- 使用无线设备远程查看（智能手机和平板电脑）和控制（仅限平板电脑）系统。
- 访问 GoFree 商店。
- 上载您的测深仪日志，以在 Insight Genesis 上创建自定义地图。
- 下载软件更新
- 连接至第三方应用程序



➔ *注释：* 地图、海图、软件更新及其他数据文件可能较大。您的数据提供商可能会根据您传输的数据量收费。如果您有疑问，请联系服务提供商获取信息。

装置具有：

- 内置无线功能，可用于连接互联网和无线设备，例如智能手机和平板电脑。
- 内置蓝牙无线技术。
  内置蓝牙无线技术便于您将装置连接到已启用蓝牙的设备。有关更多信息，请参阅 *"蓝牙无线技术"*在第 86。

连接及断开无线热点



要连接到无线热点，请在“系统控制”对话框中选择“无线”选项，然后选择“未连接”。这将打开“无线设备”对话框。使用此对话框选择所需热点，输入登录信息，然后选择“连接”。连接到无线热点后，无线模式将变为**客户端模式**。在此模式下，您可以访问 GoFree 商店。

要断开无线热点，请在“系统控制”对话框中选择“无线”选项，然后选择“已连接 *hotspot_name*”，之后选择“断开”。这会使无线模式变为**接入点模式**。在此模式下，您可以连接无线设备，以便 GoFree 控制器和查看器等应用程序可以访问船舶的导航信息。

GoFree 商店



内置无线功能必须连接至外部无线热点才能访问 GoFree 商店。

在 GoFree 商店，您可以浏览、购买并下载与您的系统兼容的内容，包括导航海图和 Insight Genesis 地图。在您登录时，系统自动通知您是否有可用于您系统的新软件版本。如果有可用更新，您可以将其下载到卡槽中或要求稍后下载。如果您要求稍后下载，则可以在可从“系统设置”访问的“关于”对话框中找到通知。

GoFree 控制器和查看器



借助无线功能，您可以使用无线设备远程查看（智能手机和平板电脑）和控制（仅限平板电脑）系统。通过从相关应用程序商店下载的 GoFree 控制器和查看器应用程序，从无线设备中查看和控制系统。如果系统接受远程控制，一个活动页面将镜像至无线设备。

➔ *注释：* 要使用智能手机和平板电脑查看和控制系统，您必须断开无线功能与无线热点的连接（在**接入点模式**下）。

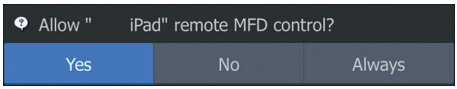
➔ *注释：* 出于安全考虑，您无法通过无线设备控制自动驾驶仪和 CZone 功能。

连接平板电脑

在平板电脑上安装 GoFree 应用程序后，按照以下程序进行操作。

1. 将内置无线设为**接入点**模式。要做到这一点，在“无线设置”对话框选择**无线设备**页面，然后选择内置无线。接着，选择**模式**选项，然后选择**内置接入点**。
2. 选择**无线设备**页面上的内置无线设备，可以查看其网络密钥。
3. 导航到平板电脑上的无线网络连接页面，并查找本装置或 GoFree 无线 *xxxx* 网络。如果搜索到多个无线设备，则查看本装置上的**无线设备**页面，确认哪一个无线设备连接到本装置。
4. 在平板电脑上输入网络密钥可连接到网络。
5. 打开 GoFree 应用程序后，应该会自动检测本装置。显示的名称要么是默认名称，要么是“设备名称”设置中分配的名称。如果本装置没有出现，按照屏幕上的说明手动查找设备。

6. 选择本装置的图标。本装置显示以下类似提示：



7. 如果是一次性连接，则选择**是**，如果是记住设备以定期连接，则选择**总是**。此设置可以按需要在以后更改。

➔ *注释：* 内置无线模块只支持 GoFree 连接到自身。其他网络上连接的装置不可见。

连接智能手机

在智能手机上安装 GoFree 应用程序后，按照以下程序进行操作。

1. 将内置无线设为**接入点**模式。要做到这一点，在“无线设置”对话框选择**无线设备**页面，然后选择此装置的内置无线。接着，选择**模式**选项，然后选择**内置接入点**。
2. 选择**无线设备**页面上的内置无线设备，可以查看其网络密钥。
3. 导航到智能手机上的无线网络连接页面，并查找本装置或 GoFree 无线 *xxxx* 网络。如果搜索到多个无线设备，则从本装置的“无线设置”对话框查看**无线设备**页面，确认哪一个无线设备连接到装置。
4. 在智能手机上输入网络密钥可连接到网络。
5. 打开智能手机上的 GoFree 应用程序后，应该会自动检测本装置。显示的名称要么是默认名称，要么是“设备名称”设置中分配的名称。如果本装置没有出现，按照屏幕上的说明手动查找设备。

智能手机上显示“多功能显示器”(MFD)。要更改多功能显示器在智能手机上的显示，使用 MFD 更改其显示。MFD 的显示更改会反映在智能手机上。

将日志文件上载到 Insight Genesis

要将记录的 Sonar 日志文件上载到 Insight Genesis，请从“文件”面板中选择要上载的文件，然后选择“上载到 Insight Genesis”选项。

➔ *注释：* 您必须连接至无线热点才能将记录的日志文件上载到 Insight Genesis。

➔ *注释：* 如果您已在“记录声纳”对话框中指定**上载到 Insight Genesis**，则也可以将记录的日志文件上载到

Insight Genesis。有关更多信息，请参阅*"开始记录日志数据"*在第 56。



蓝牙无线技术

ELITE Ti 具有内置蓝牙无线技术。要将 ELITE Ti 连接至支持蓝牙的设备，您必须将其配对。

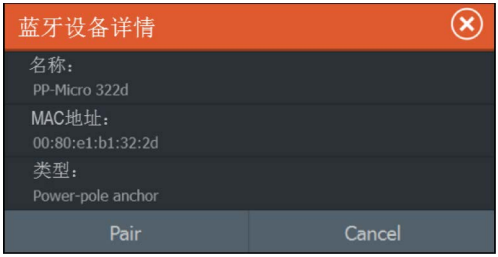
配对蓝牙设备

要将装置与支持蓝牙的设备*配对*，请执行以下操作：

1. 打开支持蓝牙的设备，使其能够发送和接收蓝牙信号。
2. 打开 ELITE Ti 中的“无线设置”对话框，如果蓝牙尚未启用，请将其打开。
3. 选择**蓝牙设备**。系统将搜索支持蓝牙的设备，然后将其列举在“蓝牙设备”对话框中。已配对设备列举在**已配对设备**下。未配对设备列举在**其它设备**下。



4. 在**其它设备**的列表中选择要配对且支持蓝牙的设备。**蓝牙设备详情**对话框随即打开。



5. 选择**配对**将 ELITE Ti 与此设备*配对*。
6. 对要与 ELITE Ti 配对的每个设备都重复这些步骤。

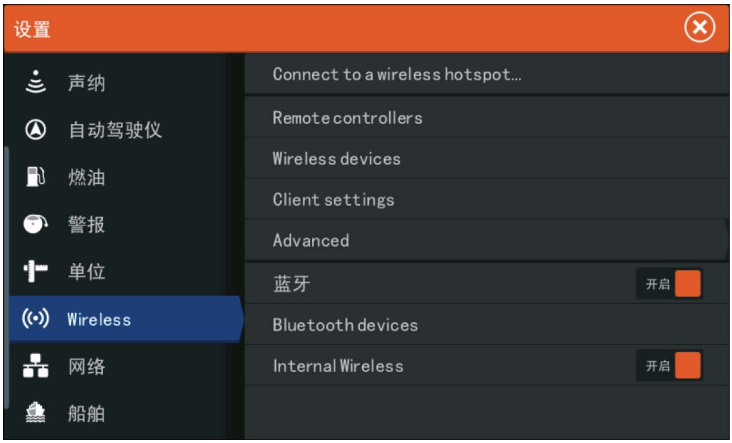
配对双 Power-Pole

如果您船上装有双 Power-Pole，则先配对的锚自动成为**左舷**，而另一个在 Power-Pole 控件中设为**右舷**。

要将其互换，请取消配对连接的 Power-Pole。然后，关闭再打开“无线设置”对话框中的**蓝牙**以重置蓝牙记忆。重新打开蓝牙后，继续按正确的顺序配对 Power-Pole。

无线设置

为无线功能提供配置和设置选项。



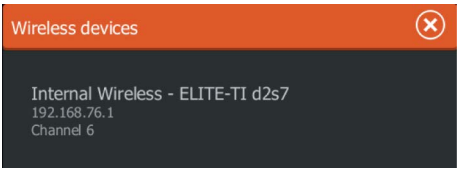
连接至无线热点

显示“无线设备”对话框，您可使用此对话框将无线功能连接至无线热点。

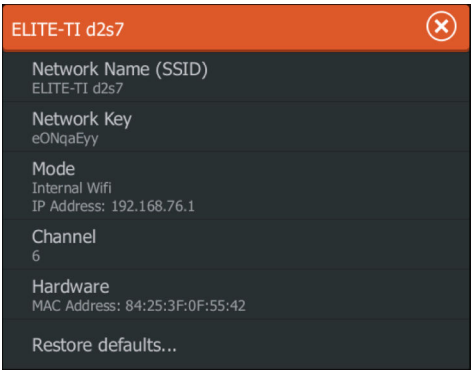
远程控制器

连接无线设备（智能手机或平板电脑）后，它应显示在“遥控器”列表中。选择**总是允许**意味着每次无需密码便可以自动连接设备。此菜单还允许您断开不再需要访问的设备。

无线设备



此对话框显示内部无线、其 IP 地址和频道号。选择列出的内部无线可查看更多详情。



要查看并更改内部无线的详情值（网络名称 (SSID)、网络密钥或频道），内部无线必须处于**接入点**（内部 Wifi）模式。要选择要连接至的网络（热点），内部无线必须处于**客户端模式**。使用“模式”选项更改模式。

客户端设置

显示您的装置现在连接到的或者您的装置上次连接到的无线热点的相关信息。您可以在对话框中选择“热点”将其设为处于范围内时始终要连接至的热点，或者您可以选择将其删除。

高级

启动可帮助查找故障和设置无线网络的 Iperf 和 DHCP 探针工具。

➔ *注释：* Iperf 和 DHCP 探针工具用于诊断用途，供熟悉网络术语和配置的用户使用。Navico 不是这些工具的原始开始商，不为这些工具的使用提供相关支持。

蓝牙

启用内置蓝牙无线技术功能。

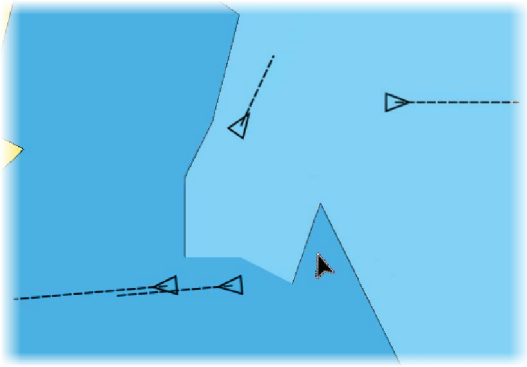
蓝牙设备

显示“蓝牙设备列表”对话框。使用“蓝牙设备列表”对话框配对支持蓝牙的设备或删除已配对设备。

13 AIS

如果 AIS 接收器能够以相同的 NMEA 0183 波特率发送和接收信号，则 ELITE-5Ti 可以使用任意 AIS 或可充当 AIS 的 NMEA 0183 VHF。除 ELITE-5Ti 外的所有装置均可使用任意 NMEA 2000 或 NMEA 0183 AIS 设备。

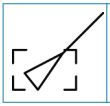
AIS 目标可以显示为海图图像上的叠加数据，这使此功能成为一个重要的安全行驶和防撞工具。您可以设置警报以在 AIS 目标靠得太近或目标丢失时向您发出通知。



AIS 目标符号

系统使用了如下所示的 AIS 目标符号：

	AIS 目标正在休眠（未移动或已锚泊）。
	AIS 目标正在航向延长线上移动且安全。
	AIS 目标危险（图中用粗线表示）。 根据 CPA 和 TCPA 设置将目标定义为危险。请参阅*"定义危险船舶"*在第 96。
	AIS 目标已丢失。 如果未在时间限制内收到信号，则将目标定义为已丢失。 此目标符号表示数据接收丢失前目标最后的有效位置。



已选择 AIS 目标，通过选择目标符号激活。
将光标从符号上移开时，目标返回到默认目标符号。

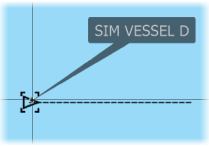
搜索 AIS 项目

您可以使用“工具”面板中的**查找**选项搜索 AIS 目标。

在海图面板中，您可以使用菜单中的**查找**选项搜索 AIS 目标。如果光标已激活，系统会搜索光标位置周围的船舶。如果光标未激活，系统会搜索您的船舶位置周围的船舶。



查看有关单个 AIS 目标的信息



在您选择海图面板上的某一 AIS 图标时，符号将变为所选目标符号，并且将显示船舶名称。

您可在选择一个目标后选择 AIS 弹出窗口或从菜单中显示该目标的详细信息。

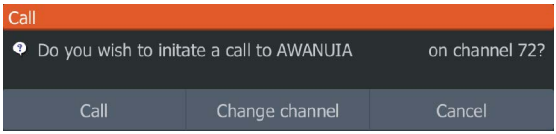


呼叫 AIS 船舶

如果系统配有支持通过 NMEA 2000（适用于除 ELITE-5Ti 外的所有装置）或 NMEA 0183（适用于所有装置）执行 DSC（数字选择性呼叫）的 VHF 对讲机，可以从装置启动至其他船舶的 DSC 呼叫。

您可以从 **AIS 船舶详情**对话框中以及从**工具**面板中激活的“**船舶**状态”对话框中获取“呼叫”选项。

您可以从**呼叫**对话框更改频道或取消呼叫。建立连接后，**呼叫**对话框关闭。



AIS SART



当 AIS SART（搜索与救援信标）激活时，它开始传输自己的位置和标识数据。您可通过您的 AIS 设备接收此数据。

如果您的 AIS 接收器与 AIS SART 不兼容，它会将收到的 AIS SART 数据看作来自标准 AIS 发射器的信号。海图上有一个图标，但此图标是 AIS 船舶图标。

如果您的 AIS 接收器与 AIS SART 兼容，那么在收到 AIS SART 数据时将出现以下情况：

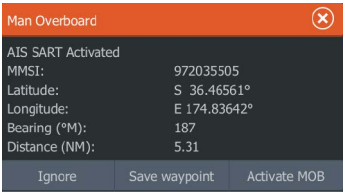
- AIS SART 图标位于海图上从 AIS SART 收到的位置处
- 显示一条警报消息

如果您已启用警笛，显示警报消息后会发出声音警报。

➔ *注释：* 如果收到的 AIS SART 数据是测试而非活动消息，图标的颜色为绿色。

AIS SART 警报消息

收到来自 AIS SART 的数据时，系统将显示一条警报消息。此消息包括 AIS SART 的唯一 MMSI 编号，以及船舶的位置、距离和方位。



您可选择以下选项：

- 忽略警报
  - 警报将置于静音状态并且消息将关闭。警报不会再次出现

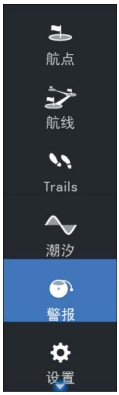
➔ *注释：* 如果您忽略警报，AIS SART 图标在您的海图上仍可见，并且 AIS SART 仍位于船舶列表上。

- 保存航点
  - 航点将保存到您的航点列表中。该航点名称前缀为 MOB AIS SART，后跟 SART 的唯一 MMSI 编号。例如，MOB AIS SART - 12345678。
- 激活 MOB 功能
  - 显示屏切换到以 AIS SART 位置为中心的缩放海图面板
  - 系统创建一条至 AIS SART 位置的活动航线

➔ *注释：* 如果 MOB 功能已激活，此航线将终止并替换为朝向 AIS SART 位置的新航线！

➔ *注释：* 如果 AIS 停止接收 AIS SART 消息，那么在它接收最后一个信号后的 10 分钟内，AIS SART 仍会停留在船舶列表上。

如果您在海图面板上选择 AIS SART 图标，则会看到 AIS MOB 详情。



船舶警报

您可以定义多个警报，如果目标在预定义范围限制内出现或者以前标识的目标丢失，系统会向您发出警报。



危险船舶

控制当船舶进入预定义的 CPA 或 TCPA 范围内时是否将激活警报。请参阅 *"定义危险船舶"* 在第 96。

AIS 船舶丢失

设置丢失船舶的范围。如果船舶在设定范围内丢失，系统将发出警报。

→ *注释：* 此复选框控制是否显示警报弹出框以及是否响起警笛。CPA 和 TCPA 定义什么情况下船舶处于危险状态，而不考虑其启用或禁用状态。

船舶消息

控制在收到来自 AIS 目标的消息时是否将激活警报。

船舶设置



您船舶的 MMSI 编号

您需要在系统中输入您自己的 MMSI（海上移动通信业务标识）编号才能接收 AIS 和 DSC 船舶发出的寻址消息。

输入 MMSI 编号的另一个重要原因是避免自己的船舶被视为海图上的 AIS 目标。

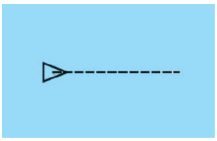
→ *注释：* 必须打开警报设置中的“船舶消息”选项才能显示任何 MMSI 消息。

图标过滤器

默认情况下，如果 AIS 设备连接至系统，则面板上将显示所有目标。

您可以选择不显示任何目标，或根据安全设置、距离和船速过滤图标。





航向延长线

您可以设置其他 AIS 船舶的对地航向 (COG) 延长线的长度。延长线的长度可设置为关闭、固定距离，或用来指示船舶在选定时间段内移动的距离。如果选择“关闭”，则不显示船舶的 COG 延长线。有关船舶延长线的信息，请参阅*"延长线"*在第 39。

定义危险船舶

您可以在您的船舶周围定义无形警戒区。当目标进入设定范围以内时，该符号将变成“危险目标”符号。如果在“警报设置”面板中激活，则将触发警报。



14 警报

警报系统

系统在运行期间会不断检查危险状况和系统故障。当出现警报情况时，屏幕上将弹出一条警报消息。

如果您已启用警笛，则在显示警报消息后，系统将发出声音警报，并且外部警报开关将激活。

警报将记录在警报列表中，以便您可以查看详情，并采取相应的纠正措施。

消息类型

根据报告的状况如何影响船舶对消息进行分类。系统使用以下颜色代码：

颜色	重要性
红色	严重
橙色	重要
黄色	标准
蓝色	警告
绿色	微弱警告

单个警报



显示的单个警报中，警报名称作为标题，并且显示警报的详细信息。

多个警报



如果同时激活多个警报，警报消息将显示最多由 3 个警报组成的列表。系统按发生顺序列出警报，先激活的警报位于顶部。您可以在“警报”对话框中查看其他警报。

确认消息

“警报”对话框中提供以下选项供您确认消息：

- **关闭**

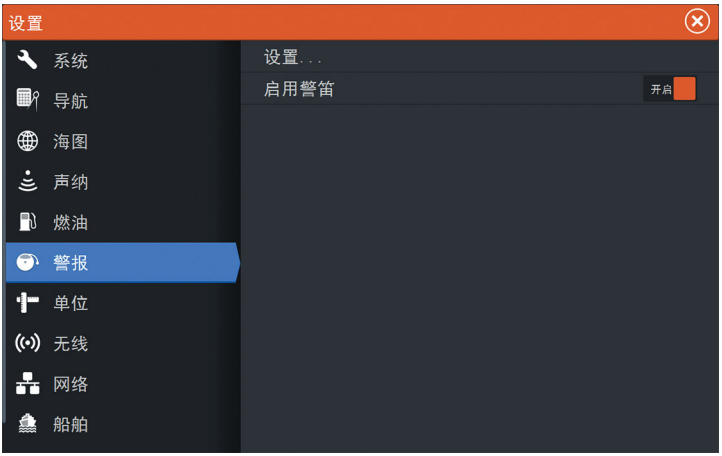
将警报状态设为“已确认”，这意味着您已知悉警报情况。警笛/蜂鸣器停止，“警报”对话框被移除。
但警报在警报列表中仍处于活动状态，直到找到引发警报的原因为止。

- **禁用**
  禁用当前的警报设置。警报不再显示，除非您在“警报”对话框中重新将其打开。

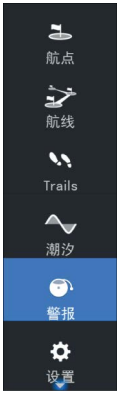
警报消息或警笛不会暂停。它们仍存在，直到您确认警报或找到引发警报的原因。

警报对话框

所有警报均在“警报设置”对话框中进行设置。



您也可以从“工具”面板中激活警报对话框。警报对话框包含有关活动警报和警报历史记录的信息。


航点
航线
Trails
潮汐
警报
设置


警报
有效警报
历史记录
设置
警报
有效警报
历史记录
设置
警报
有效警报
历史记录
设置
GPS未定位
开启
浅水警报
开启
1.8 (m)
深水警报
开启
15.2 (m)
水温变化率
开启
5 (°C/min)
走锚警报
关闭
50 (m)
低船速警报
开启
5 (kn)
航迹误差
开启
航点半径
开启
到达警报
开启
真风向转变
关闭
45 (°)
真风速过大
开启
25 (kn)

15 工具

默认情况下，“工具”面板包括用于访问选项的图标以及所有面板均通用的工具。

将外部设备集成到装置中时，“工具”面板中可能会添加新图标。这些图标用于访问外部设置的功能。



航点/航线/航迹

航点、航线及航迹列表及其详情。

选择您要编辑或删除的航点、航线或航迹。

潮汐

显示距离您船舶最近的验潮站的潮汐信息。

选择箭头面板按钮更改日期，或选择日期字段访问日历功能。

您可以从菜单中选择可用验潮站。

警报

活动警报
活动警报列表。

警报历史记录
所有警报及时间戳的列表。

警报设置
系统中所有可用警报选项的列表及当前设置。

设置

供您访问应用程序和系统设置。

系统设置

系统设置便于您访问以下项目：

语言
控制在此装置的面板、菜单和对话框中使用的语言。更改语言会引起此装置重新启动。

文本大小

用于设置菜单及对话框中的文本大小。

默认设置：正常

按键音

控制按下按键时按键音的音量。

默认设置：大

时间

控制当地时区偏移以及日期和时间的格式。

数据

如果您的纸质海图采用不同格式，则可以相应地更改数据设置，使其与您的纸质海图匹配。

坐标系统

可以使用多个坐标系统来控制海图面板上显示的纬度和经度坐标的格式。

磁偏角

磁偏角是真方位与磁方位之差，因地理北极与磁北极位置不同造成。当地的任何异常情况（例如铁矿床）也可能会影响磁方位。

当设置为“自动”时，系统自动将磁北极转换为真北。如果您需要输入您当地的磁偏角，请选择“手动”模式。

卫星

活动卫星的状态页面。

WAAS（和 EGNOS）差分位置校正可以配置为“打开”或“关闭”。

恢复默认设置

支持您选择要将哪些设置恢复至其出厂设置。

⚠ 警告：如果选择航点、航线和航迹，它们将被永久删除。

高级

显示面板的更多高级设置。用于设置系统如何显示各种用户界面信息。此外，它还控制将哪些功能显示在界面上。

关于

显示本装置的版权信息、软件版本和技术信息。

导航

提供可用于指定导航设置（例如，到达半径、XTE 限制、XTE 警报、航迹和记录类型）的选项和对话框。请参阅*"导航设置"*在第 50。

海图

提供可用于指定海图设置的选项和对话框。“海图设置”页面中的设置和显示选项对所有海图面板均通用。请参阅*"海图设置"*在第 38。

声纳

提供可用于指定声纳设置的选项和对话框。请参阅*"声纳设置"*在第 62。

自动驾驶仪

提供可用于指定自动舵设置的选项。请参阅*"自动舵设置"*在第 80。

燃油

提供一个对话框，其中显示所用总油量、每段航程所用油量以及每个季节所用油量。此外，您可通过该对话框访问引擎和油箱配置以及油箱（加油）对话框校准。请参阅《安装手册》。

警报

提供可用于启用警笛的选项。它还提供可用于指定为项目开启警报的对话框，并且包括活动警报信息和警报历史记录。

单位

提供用于不同数据类型的测量单位的设置。

无线
提供各种对话框，可用于设置远程控制器、查看无线设备和自定义高级设置。有关使用此面板的更多信息，请参阅*"无线设置"*在第 87。

网络
提供有关网络、设置选项和配置选项的信息。有关使用此面板的更多信息，请参阅《安装手册》。

船舶
提供各种对话框，可用于定义船舶的 MMSI、设置图标过滤、设置航向延长线长度以及指定路径最接近点的危险船舶设置和到达路径最接近点的时间。有关使用此面板的更多信息，请参阅*"船舶设置"*在第 95。

模拟器
提供有关手动控制模拟器的信息。有关更多信息，请参阅*"模拟器"*在第 109。

船舶

状态列表
列出所有 AIS 和 DSC 船舶及可用信息。

消息列表
列出从其他 AIS 船舶收到的所有消息，带时间戳。

太阳、月亮
根据输入日期以及某一位置的纬度/经度显示该位置的日出、日落、月出和月落。

航程计算器

航程 1/航程 2
显示航行和引擎信息，“重置”选项适用于所有数据字段。

今天
显示当天的航行和引擎信息。日期更改时，所有数据字段均将自动重置。

文件

文件管理系统，用于文件、航点、航线、航迹和设置。

查看文件

在“文件”面板中选择一个文件，然后在**详情**对话框中选择“查看文件”选项。

将文件复制到读卡器中的卡中

您可将屏幕捕获和日志复制到读卡器中的卡中。您也可将系统设置、航点、航线和航迹导出到卡中。*"维护"*在第 105 一节中讲述了如何导出文件。

查找

搜索功能，搜索海图项目（航点、航线、航迹等）。

GoFree 商店

➔ *注释:* 内置无线功能必须连接至外部无线热点才能访问 GoFree 商店。请参阅*"连接及断开无线热点"*在第 83。

打开 GoFree 商店网站。在 GoFree 商店中，您可以浏览、购买和下载与您的系统兼容的海图。您还可以上载您共享在 Social Map 海图上的测深仪日志。在您登录时，系统自动通知您是否有可用于您系统的新软件版本。如果有可用更新，您可以将其下载到卡槽中或要求稍后下载。

16 维护

预防性维护

设备不包含任何可现场维修组件。因此，操作员只需要极少的预防性维护。

检查连接器

只允许对连接器进行目视检查。

将连接器插头推入连接器中。如果连接器插头上配有锁定装置，确保将它锁定到位。

触摸屏校准

➔ *注释:* 执行校准前，确保屏幕清洁、干燥。除非系统提示，否则请勿触摸屏幕。

在有些情况下，可能需要重新校准触摸屏。要重新校准触摸屏，请执行以下操作：

1. 关闭装置
2. 按住**航点**键并打开装置
3. 在开机期间按住**航点**键，直到校准实用程序屏幕出现
4. 按照屏幕上的说明执行校准。

校准完成后，装置将返回至应用程序屏幕。

NMEA 数据记录

通过 NMEA TCP 连接发送的所有串行输出句子均将记录到内部文件中。您可以导出并查看此文件，以支持维修和故障查找。

系统预定义了最大文件大小。如果您在系统中添加了多个其他文件（文件记录、音乐、图片、PDF 文件），则日志文件的可用文件大小可能会变小。

系统将在文件大小限制内记录尽可能多的数据，之后从最早的数据开始覆盖。

➔ *注释:* NMEA 2000 在 ELITE-5Ti 上不可用。



导出日志文件

您可以从“文件”对话框中导出日志文件。

在您选择日志数据库时，系统会提示您选择目标文件夹和文件名。一旦接受，日志文件将写入到选定位置。

软件升级

您可以从我们的网站下载最新软件：www.lowrance.com。

在给装置自身启动更新之前，请务必备份任何潜在的宝贵用户数据。请参阅*"备份您的系统数据"*在第 106。

更新文件必须加载到存储卡的根目录。

更新可能在开机时启动：将存储卡插入读卡器再打开装置，重新启动装置，然后按照屏幕上的指示操作。

或者，在“文件”菜单中，找到插在读卡器中的存储卡上的更新文件，选择**升级**，然后选择**本显示器**。接受重新启动装置的提示，然后装置会重新启动，请等待片刻。在此进程结束之前（通常不超过两分钟），切勿取出存储卡或重新启动装置。

备份您的系统数据

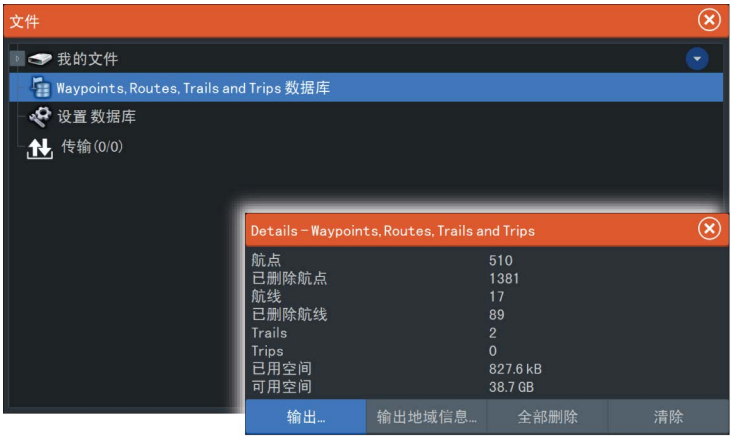
您可以将您创建的航点、航线和航迹在系统中进行归档。我们建议您将定期复制这些文件和您的系统设置文件作为您备份例程的一部分。您可以将文件复制到插入读卡器的卡中。

没有可用于系统设置文件的导出文件格式选项。您可以使用以下输出格式来导出航点、航线和航迹文件：

- **用户数据文件版本 5**
  此格式通过标准化的全局唯一标识符 (UUID) 导入和导出航点和航线，非常可靠且易于使用。数据包含创建航线时的时间和日期等信息。
- **用户数据文件版本 4**
  从一个系统向另一系统传输数据时最好使用此格式，因为它包含这些系统存储的与项目相关的所有信息附加位。
- **用户数据文件版本 3（含深度）**
  将用户数据从一个系统传输至旧版产品（Lowrance LMS、LCX）时应使用此格式
- **用户数据文件版本 2（无深度）**
  将用户数据从一个系统传输至旧版产品（Lowrance LMS、LCX）时可以使用此格式
- **GPX（GPS Exchange，无深度）**
  这是网络上最常使用的格式，可在世界上的大多数 GPS 系统间共享。如果您要将数据传输至竞争对手的装置，请使用此格式。

导出所有航点、航线和航迹

如果您要备份您系统上的所有航点、航线和航迹，请使用“导出”选项。

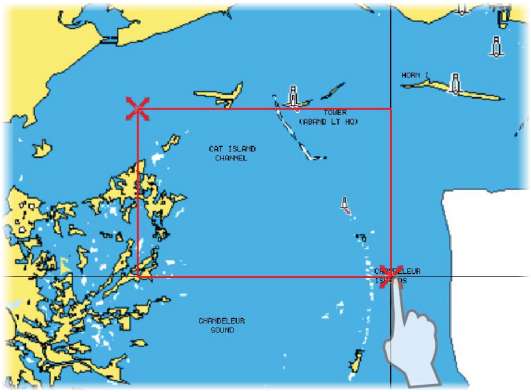


导出区域

使用“导出区域”选项，选择要导出其中数据的区域。

1. 选择“导出区域”

2. 拖动边界框，定义所需区域



3. 从菜单中选择“导出”选项
4. 选择合适的文件格式
5. 选择串行端口字段开始导出

清除航点、航线和航迹

➔ *注释：* 将用户数据从内存中清除后，无法再将其恢复。

17 模拟器

借助模拟器功能，您可以了解装置在未连接到声纳、GPS 等装置的情况下如何在固定位置运行。

先通过模拟器熟悉您的装置，然后再在水面上使用它。



演示模式

在此模式下，装置自动运行产品的主要功能；它自动更改页面，调整设置，打开菜单等。

如果您在演示模式运行期间点按触摸屏或按下任一键，演示将暂停。经过超时期限后，演示模式继续，并且任何已更改设置将恢复至其默认状态。

→ *注释：* 演示模式设计用于零售/展厅演示。

模拟器源文件

您可以选择供模拟器使用的数据文件。系统中有一系列源文件，您可以使用读卡器中插入的卡来导入文件。您还可以使用您自己在模拟器中记录的日志文件。



高级模拟器设置

使用高级模拟器设置，可以手动控制模拟器。



GPS 源

选择 GPS 数据的生成位置。

航速、航向和航线

用于在 GPS 源设为“模拟航向”或“模拟航线”时手动输入值。否则，含航速和航向的 GPS 数据将来自选定源文件。

设置开始位置

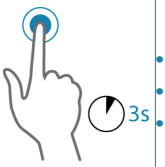
让船舶行驶到当前光标位置。

➔ *注释:* 此选项在 GPS 源设为“模拟航向”时才可用。

18 触摸屏操作

下表中显示不同面板上的基本触摸屏操作。

本手册中的面板部分包含有关特定于面板的触摸屏操作的更多信息。

图标	描述
	点按以： • 激活多面板页面上的某一面板 • 将光标放在某一面板上 • 选择某一菜单和某一对话框项目 • 打开或关闭复选框选项 • 显示所选项目的基本信息
	按住： • 用光标按住任一面板可激活光标辅助功能 • 按住某一面板按钮可查看可用的分屏选项 • 按住某一收藏按钮以可进入编辑模式
	滚动浏览可用的选项列表而不激活任何选项。
	轻拂可快速滚动浏览航点列表等。点按屏幕可停止滚动。
	平移以在面板上定位海图或测深仪图像。

索引

A

AIS 90
  DSC 92
  呼叫船舶 92
  图标过滤器 95
  搜索 AIS 项目 91
  查看有关目标的信息 91
  目标符号 90
  航向延长线 96
AIS SART 92
  警报消息 92

C

C-MAP 海图选项 30

D

DownScan 数据叠加 62

G

GoFree
  商店 84
  无线连接 83
GoFree
  平板电脑连接 84
  控制器和查看器应用程序 84
  智能手机连接 85

I

Insight 海图选项 30

M

MMSI 编号 95

N

Navionics 海图选项 34
NMEA 数据记录 105
NMEA
  导出日志文件 106

P

PDF，查看文件 5
Phantom 罗兰 51
  设置 51
Power-Pole 14
  双，配对 87
  控件 14

S

SL2 格式 57
SLG 格式 57
StructureMap 58，69
  图像 69
  实时源 70
  已保存的文件 70
  提示 70
  源 70
  激活 69
  绘图卡 72
  选项 72
StructureScan 64
  使用光标 65
  图像 64
  垂直查看或旁侧扫描 67
  对比度 66
  将数据转换为 StructureMap 格式 71
  查看历史记录 65
  缩放 65
  翻转图像 67
  自动范围 66
  范围 66
  表面清晰度 67
  视图选项 64
  记录数据 71
  距离线 67

预览 67
预设范围级别 66
频率 66
高级设置 67

X

XTE 警报
导航设置 50
XTE 限制 50
xtf 格式 57

“

“航向锁定”模式 78
“转向”面板 48

主

主页 12
主页背景 21

互

互联网的使用 4

人

人员落水
创建 MOB 19
取消导航至 MOB 20
显示信息 20

仪

仪表盘 74

保

保修 4
保存航点 42

信

信息面板 74

停

停止声纳 55

光

光标 18
光标辅助 19

关

关于本装置 102
关闭自动导航 76

分

分页 13

到

到达
模式 81
到达半径 50
到达模式
自动驾驶仪 78

功

功能，开启方式 102

卡

卡
将文件复制到 104

卫

卫星，系统设置 101

危

危险船舶 96

叠

叠加，数据信息 22

叠加数据
打开和关闭 22
配置 22

噪

噪声抑制 56

图

图表
符号 26
图表 24
C-MAP 海图选项 29
Insight 海图选项 29
Navionics 海图选项 34
三维海图 28
位于底部 26
使用光标 27
创建航线 27
北向上 26
叠加数据 28
在海图面板上定位船舶 26
嵌入式绘图 25
平移 25
方向 26
查找海图对象 27
测量距离 19
海图数据 25
海图比例 25
海图罗盘 81
海图面板 24
缩放 25
航向向上 26
船舶符号 25
船艏向上 26
设置 38
选择海图类型 25

坐

坐标系统 101

壁

壁纸，自定义 21

声

声纳 52
使用光标 53
停止声纳 55
停止记录日志数据 58
分离缩放 60
图像 52
开始记录声纳数据 56
手动模式 56
查看历史记录 53
查看记录的数据 59
灵敏度 55
缩放 53
缩放条 53
自动灵敏度 55
色标线 55
表面清晰度 56
视图选项 60
预览历史记录 61

备

备份您的系统数据 106

对

对话框 18

导

导出区域 107
导航 47
XTE 警报 50
“转向”面板 48
使用自动驾驶仪 49

到达半径 50
数据 101
至光标位置 48
航线 48
航迹 50
记录类型 50
导航模式 79
导航设置 50

将

将文件复制到卡中 104
将航迹转换为航线 44

屏

屏幕捕获 20

工

工具 100
工具
文件 104
查找项目 104
航点 100
航线 100
航迹 100
设置 100

平

平板电脑连接
GoFree、无线 84

应

应用程序页面 13

待

待机模式，自动舵 78

快

快速拆分页面 14

恢

恢复默认设置 101

手

手册，查看 5
手册
版本 5
手动
关于 5
手动模式
声纳 56

打

打开和关闭装置 16

拖

拖弋马达
自动舵控制 78
速度控制 80

按

按键音 101

捕

捕鱼模式 62
重置 63

控

控制位置设置，自动舵 81
控制器和查看器
GoFree 84

操

操作
触摸 111

收

收藏页面 14
  添加新的 22
  编辑 23

改

改进系统性能 108

数

数据 101
数据叠加 22

文

文件，管理 104
文件
  查看 104
文件至卡，复制 104
文本大小 101

断

断开
  无线热点 83

无

无线
  平板电脑连接 84
  智能手机连接 85
  设备详情 88
无线热点
  连接及断开 83

时

时间 101

显

显示屏照明 17

智

智能手机连接 85

查

查找项目工具 104
查看文件 104
查看测深仪日志 63

模

模拟器 109
  源文件 109
  演示模式 109

波

波幅范围 61

活

活动面板 18

测

测量单位，设置 102
测量距离 19

海

海底锁定 60

深

深度线 61

清

清除 108

温

温度图 61

滚

滚动速度 56

演

演示模式 109

灵

灵敏度
  声纳 55
  调整 55

照

照明 17

燃

燃油 102

磁

磁偏角 101

系

系统控制对话框 16
系统设置 100
  关于版权和本装置 102
  卫星 101
  坐标系统 101
  恢复默认设置 101
  按键音 101
  数据 101
  文本大小 101
  时间 101
  磁偏角 101
  语言 100
  高级 102

维

维护
  触摸屏校准 105

缩

缩放
  声纳 60

网

网络
  设置 103

自

自动灵敏度
  声纳 55
自动驾驶仪
  “航向锁定”模式 78
  信息栏 77
  信息栏，隐藏 81
  关闭自动导航 76
  到达模式 78，81
  导航模式 79
  待机模式 78
  拖弋马达 76
  控制位置设置 81
  控制器 77
  控制拖弋马达 78
  海图罗盘 81
  界面 77
  设置，拖弋马达 80
  转弯模式转向，拖弋马达 78
  速度控制 80
  锚泊模式 78
  锚点设置 82
自定义您的系统 21

航

航点、航线和航迹
  导出 107
航点 41

保存 42
删除 43
对话框 41
移动 42
编辑 42
警报设置 43
航线 43
删除 44
在海图面板上创建新航线 43
在海图面板中编辑 43
对话框 41
导航 48
编辑航线对话框 45
通过现有航点创建航线 44
航迹
创建新的 45
对话框 41
导航设置 50
将航迹转换为航线 44
设置 45

船

船舶警报 94
船舶设置 95

色

色标线
声纳 55
调整 55

范

范围 54

蓝

蓝牙
启用 89
无线技术 86
配对设备 86

表

表面清晰度
声纳 56

触

触摸
操作 111
触摸屏校准 105
触摸屏
锁定 17

警

警报
单个警报 97
多个警报 97
消息类型 97
确认 97
警报设置对话框 98

记

记录声纳 63
记录声纳数据 68
记录
开始记录声纳数据 56
开始记录日志数据 56
记录类型，导航设置 50

设

设置
工具 100
测量单位 102
网络 103
自动舵，拖弋马达 80

语

语言 100

调

调整面板大小 21
调色板 61, 67

转

转到光标 19
转弯模式转向
  拖弋自动舵 78

软

软件升级 106
软件版本 6

连

连接
  无线热点 83
  智能手机和平板电脑 84
  蓝牙设备 86

速

速度控制, 拖弋马达 80

配

配对
  蓝牙设备 86
配置叠加数据 22

重

重置捕鱼模式 63

锁

锁定触摸屏 17

锚

锚泊模式 78

闪

闪光灯 60

面

面板
  调整面板大小 21

页

页面
  选择活动面板 18
  选择页面 18

预

预览历史记录
  声纳 61
预防性维护 105

频

频率 54

高

高级系统设置 102

988-11411-001

LOWRANCE®

CE 0980