

DA180 系列基础型交流伺服系统

Basic AC Servo System





大道至简 实用为王

英威腾 DA180 系列基础型交流伺服系统

DA180系列基础型交流伺服系统是英威腾新一代精简版单轴伺服产品，以实用为导向，扩展无忧。对于通用设备简易化、网络化和高效化需求，提供高效、有竞争力的解决方案。

特点:

- 响应频率 2.0kHz，高动态响应
- 3 倍过载能力，澎湃动力
- 内部多点位置，原点回归，无忧控制
- 支持 Modbus、CANopen、EtherCAT 等总线通讯协议
- 低频抑振、扰动抑制、摩擦转矩补偿、自动 / 手动陷波滤波器，有效抑振
- 负载惯量自动识别，简单的增益调整
- 小型轻量，想你所想



英威腾 DA180 系列基础型交流伺服系统



伺服驱动器特点

■ 高速度响应

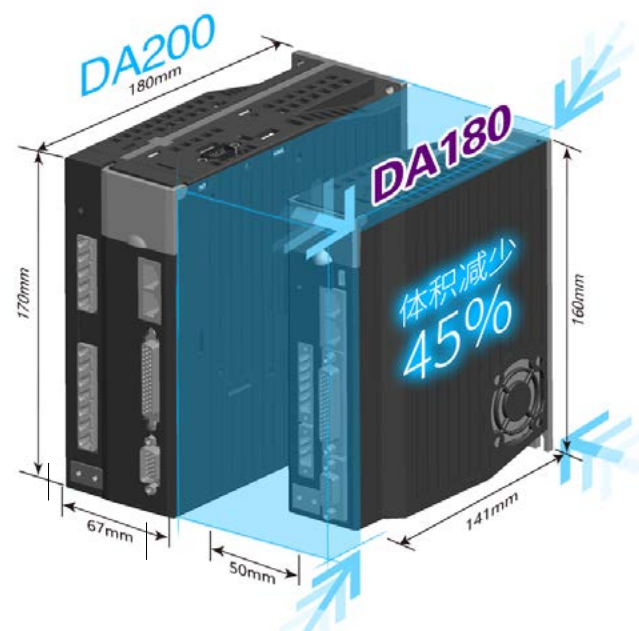
响应频率高达2.0kHz，大幅提高处理速度，缩短整定时间，最大限度地发挥机械性能。

2.0kHz



■ 外型更轻巧

DA180驱动器与DA200相比，体积缩小可达45%，灵巧驱动，一手掌控，节省安装空间，实现设备小型化。



■ 定位精度

17位绝对分辨率编码器。

■ 丰富的通讯接口

支持Modbus、CANopen、EtherCAT等总线通讯协议，通过组网实现远距离、多轴高速同步控制。



■ 环境适应性强

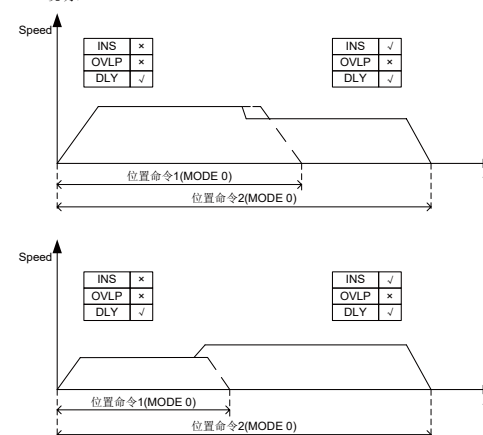
400W 及以下驱动器采用自然冷却方式。

产品特点

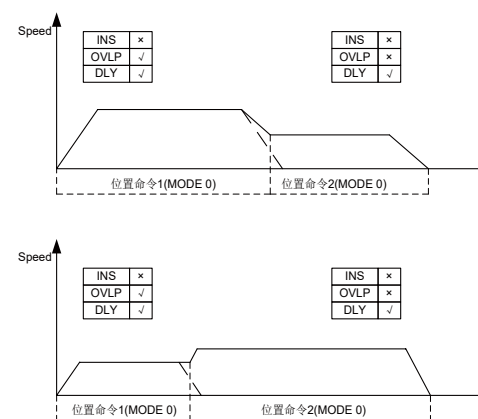
■ 极灵活的内部位置控制

通过输入端子指令的组合(外部I/O 或总线控制)，实现128段内部位置控制。对于简单的运动控制，通过内部简易的程序设计，简化PLC单元，优化用户外部配置方案。

INS说明:

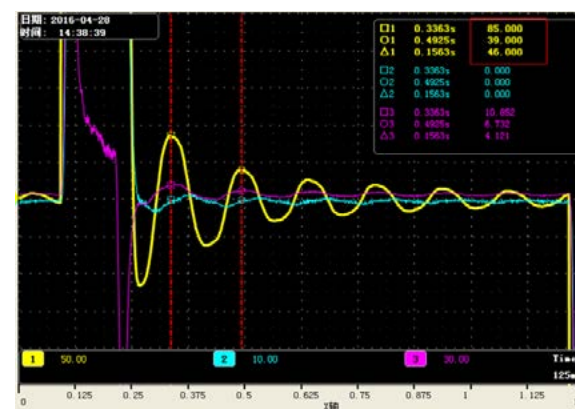
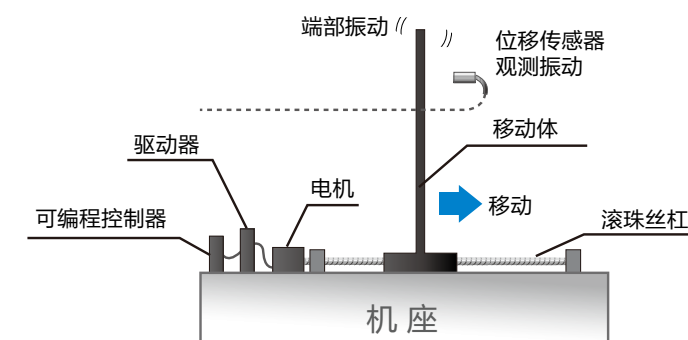


OVL说明:

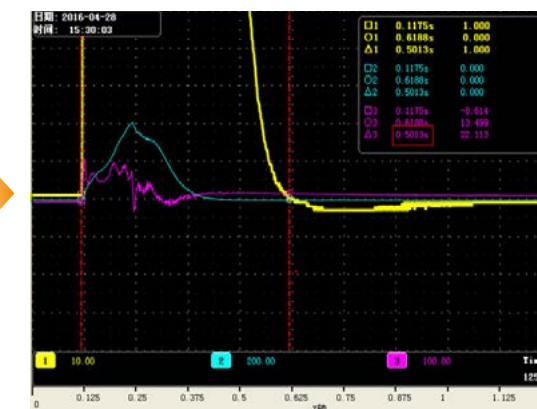


■ 低频抑振

通过特殊的低频振动抑制算法，有效克服低频机械共振及抑制长摆臂机构末端摆振现象，提升运转效能，增快运转速度。



不进行振动抑制



进行振动抑制

产品特点

■ 自动/手动陷波滤波器

搭载简单的自动设定陷波滤波器的功能，不需要进行繁琐的振动频率测定便可自动检测振动，并设定陷波滤波器。

通过该陷波滤波器，可大幅降低因机械设备产生的异音和振动，可进一步增加系统刚度，取得更优的控制效果。

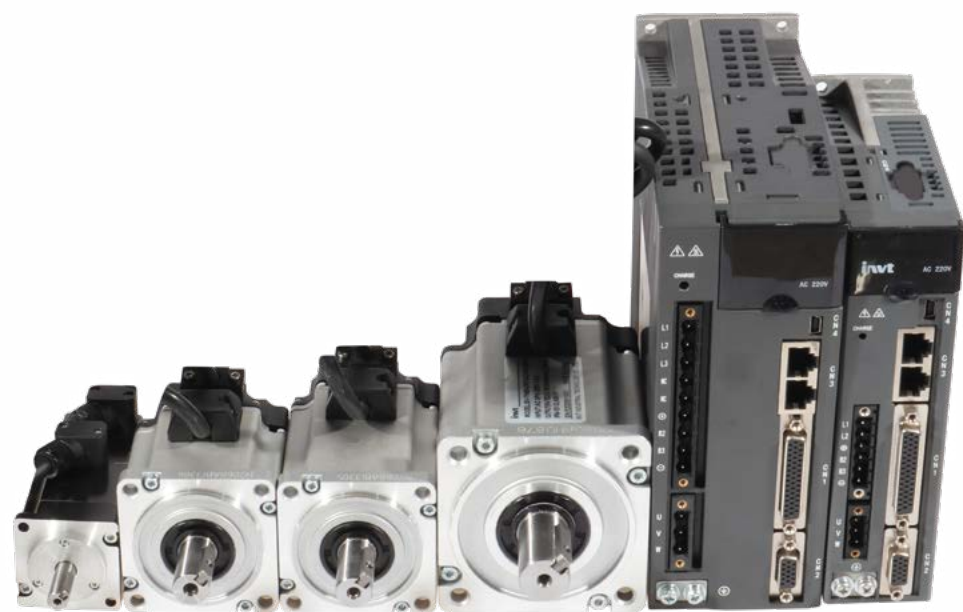
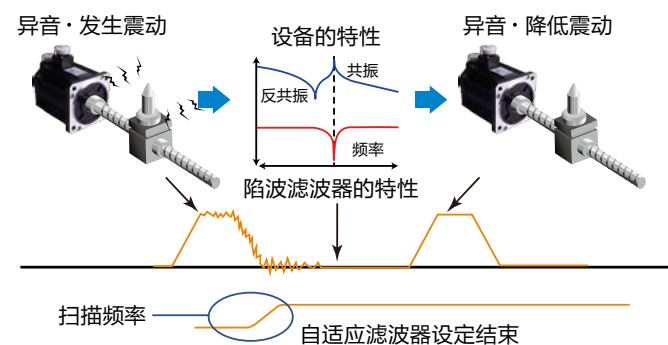
DA180家族产品搭载了4个陷波滤波器。每个的设定频率为50~5000Hz，都可调整深度（其中2个可自动设定）。

■ 扰动抑制

具有扰动抑制功能，补偿负载扰动和参数变化对控制性能的影响，增加系统的鲁棒性，显著提高指令的跟随性能。

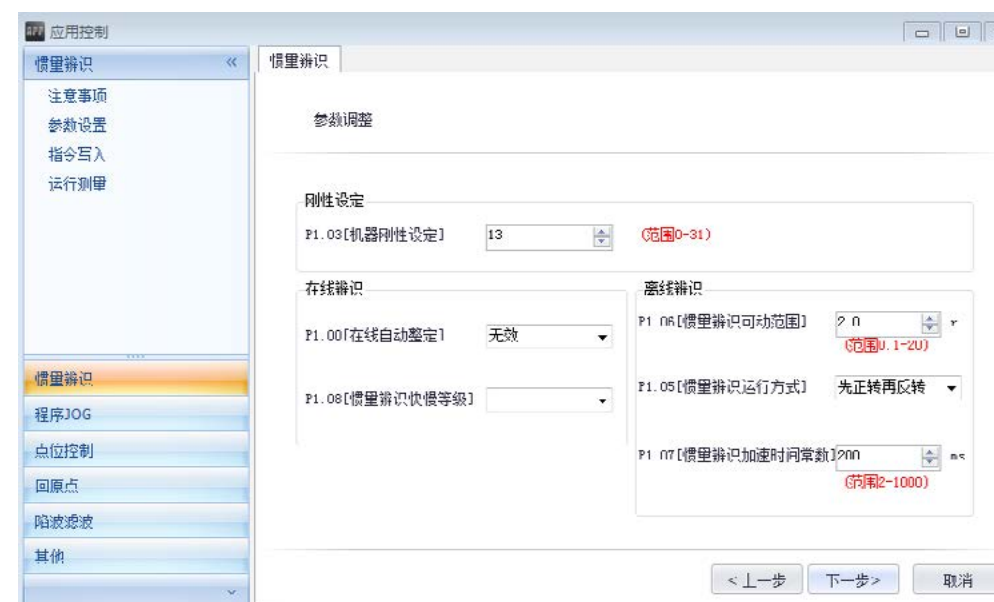
■ 摩擦转矩补偿

具有摩擦转矩补偿功能，可降低电机换向时静摩擦的影响，提高低速时的指令跟随性能。



■ 负载惯量识别

具备在线和离线两种惯量辨识模式，自动辨识系统内部增益参数，缩短系统整定时间。



■ 简便的增益调整及增益切换

通过刚性等级的设定自动调节速度环、位置环增益及滤波时间常数，有效降低调试难度；支持两组增益设定，可以通过I/O输入、通信或内部变量进行增益切换，满足工艺过程中的灵活需求。



产品特点

- 友善的操作软件，简单直观，使用更便捷。



开关量输入、输出可以直接选择端子有效逻辑和功能分配



模拟量输入可以在图示中设定增益、零偏、死区等参数

实时故障信息显示及故障记录信息读取

批量读取功能可将参数存储到文件，便于参数复制



丰富的应用控制功能，便于试运行及调试过程

伺服驱动器型号说明

DA180-S 2R8 S G 0

① ② ③ ④ ⑤ ⑥

①	符号	产品类别
	DA180	伺服驱动系列

②	符号	电压等级
	S	220V

③	符号	额定输出电流
	1R3	1.3A
	1R8	1.8A
	2R8	2.8A
	4R5	4.5A
	5R0	5.0A
	7R6	7.6A
	010	10A

④	符号	通讯类型
	S	支持485、CAN ⁽¹⁾
	N	EtherCAT总线型

⑤	符号	功能类别
	G	基础型

⑥	符号	编码器类别
	0	绝对式

备注：
(1). 非常备型号，货期会适当延迟。

驱动器系列功率及机箱划分

型 号	输 入		输 出		机箱体积
	电压 (V)	额定电流 (A)	功率 (kW)	额定电流 (A)	
DA180-S1R3□G0	单相220	0.9	0.1	1.3	A
DA180-S1R8□G0	单相220	1.8	0.2	1.8	A
DA180-S2R8□G0	单相220	3.6	0.4	2.8	A
DA180-S4R5□G0	单相220	6.8	0.75	4.5	B
DA180-S5R0□G0	单相220	9.1	1.0	5	B
DA180-S7R6□G0	三相220	5.6	1.5	7.6	C
DA180-S010□G0	三相220	7.5	2.0	10	C

制动电阻规格

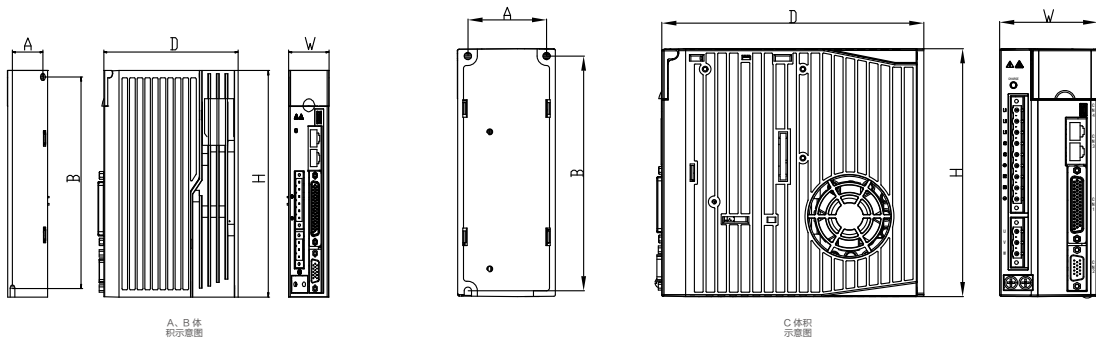
驱动器型号	内置制动电阻规格	允许外接制动电阻最小阻值
DA180-S1R3□G0	/	60Ω
DA180-S1R8□G0	/	60Ω
DA180-S2R8□G0	/	60Ω
DA180-S4R5□G0	45Ω/60W	30Ω
DA180-S5R0□G0	45Ω/60W	30Ω
DA180-S7R6□G0	30Ω/60W	20Ω
DA180-S010□G0	30Ω/60W	20Ω

EMI滤波器选型表

驱动器型号	EMI 滤波器型号
DA180-S1R3□G0	FLT-P04006L-B
DA180-S1R8□G0	
DA180-S2R8□G0	
DA180-S4R5□G0	
DA180-S5R0□G0	FLT-P04016L-B
DA180-S7R6□G0	
DA180-S010□G0	

备注：表中EMI滤波器型号是指我司的EMI滤波器产品型号，用于电源输入端。

驱动器尺寸



驱动器体积	驱动器型号	外形尺寸			安装尺寸		安装孔径 (mm)
		H(mm)	W(mm)	D(mm)	A(mm)	B(mm)	
A	DA180-S1R3□G0	160	42	141	32	150	M4(Φ5)
	DA180-S1R8□G0						
	DA180-S2R8□G0						
B	DA180-S4R5□G0	160	50	141	40	150	M4(Φ5)
	DA180-S5R0□G0						
C	DA180-S7R6□G0	170	68	180	54	161	M4(Φ5)
	DA180-S010□G0						

伺服驱动器技术参数

DA180系列伺服驱动器（100W~2kW）				
规 格			说 明	
电 源	220V系统输入电压		1PH，AC 220V(± 15%)，47 ~ 63Hz	
端 口	控制信号	输入	10路输入（功能可通过相关参数配置）	
		输出	4路输出（功能可通过相关参数设置）	
	模拟量	输入	2路12bit模拟量输入	
	脉冲信号	输入	1组输入（方式：差分或者集电极开路）	
		输出	1组输出（方式：差分输出（A+, A-; B+, B-; Z+, Z-））	
	通信功能	USB	1:1通信上位机软件	
		RS485	1:n通信	
		CANopen	1:n通信（选配）	
		EtherCAT	1:n通信（选配）	
	控制模式		1、位置控制；2、速度控制；3、转矩控制；4、位置/速度模式切换；5、速度/转矩模式切换；6、位置/转矩模式切换；7、CANopen模式；8、EtherCAT模式	
功 能	位置控制	控制输入	1、滞留脉冲清零；2、指令脉冲输入禁止；3、电子齿轮比切换；4、制振控制切换等	
		控制输出	定位完成输出等	
		脉冲输入	最大脉冲输入频率	光电耦合：差分输入4Mpps，集电极开路输入200kpps
			脉冲输入方式	1、脉冲+方向(Pulse+Sign)；2、正反转(CW+CCW)；3、正交编码(QEP)
			电子齿轮	1/10000~1000倍
			滤波器	1、指令平滑滤波器；2、FIR滤波器
		模拟量输入	转矩限制	可单独进行顺/逆时针方向的转矩限制
		制振控制	能抑制5~200Hz的前端振动及整机振动	
		脉冲输出	1、可进行编码器分辨率以下的任意分频设定；2、具有B相取反功能	

DA180系列伺服驱动器（100W~2kW）				
规 格			说 明	
功 能	速度控制	控制输入	1、内部指令速度选择1；2、内部指令速度选择2；3、内部指令速度选择3；4、零速钳位等	
		控制输出	速度到达等	
		模拟量输入	速度指令输入	可根据模拟量电压DC ± 10V进行相关设定后为速度指令输入
			转矩限制输入	可单独进行顺/逆时针方向的转矩限制
		内部速度指令	可根据外部控制输入进行切换内部8段速度	
		速度指令加减速调整	可单独设定加减速时间，也可进行S曲线加减速设定	
		零速钳位	模拟量输入速度指令的一次延时滤波器	
		速度指令滤波器	能对外围干扰等进行零漂抑制	
	转矩控制	控制输入	零速钳位输入等	
		控制输出	速度到达等	
		模拟量输入	转矩指令输入	模拟量转矩指令输入，可根据模拟量电压进行增益和极性设定
			速度限制输入	可进行模拟量速度限制
		速度限制	通过参数可设定速度限制	
		转矩指令滤波器	模拟量输入转矩指令的一次延时滤波器	
		转矩指令零漂抑制	能对外围干扰等进行零漂抑制	
	内部位置规划	规划点数	可进行128点内部位置规划设定，可通信控制定位	
		路径设定	1、位置；2、速度；3、加速时间；4、减速时间；5、停止定时器；6、各种状态输出；7、运行模式	
		原点回归	1、LS信号；2、Z相信号；3、LS信号+Z相信号；4、力矩限制信号	
保 护	软硬件保护		过压、欠压、过流、过速、过载、制动电阻过载、编码器故障等	
			存储器故障、初始化故障、I/O分配异常、驱动器过热、位置偏差过大等	
	故障记录		1、可记录10个故障；2、可记录当前故障发生时的关键参数值	
环 境	温度	工作温度	0 ~ 45℃	
		储存温度	-20 ~ 80℃(不冻结)	
	工作 / 储存湿度		≤90%RH（无凝露）	
	IP等级		IP20	
	海拔		海拔1000m以下	
	振动		≤5.88m/s²，10 ~ 60Hz（不允许工作在共振点）	



英威腾 TH 系列、ML/MM 系列伺服电机



TH 系列
超短机身，高惯量



ML/MM 系列
常规机身，中小惯量

特点:

- 满足全方位需求的伺服电机
- 外观精良，材料上乘，有颜有料
- IP65，耐环境性能优异，不惧尘埃、油雾、振动
- 四线差动通讯，接线简单
- 搭载磁性编码器，最高分辨率为 17bit
- 简单构造，利于生产，成本优势明显

伺服电机型号说明

命名规则

SV-M L 08-0R7 G-2-S A 0-XXXX

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩ ⑪

符号	产品大类
SV	伺服系统

符号	产品系列
M	M系列
C	C系列
S	S系列
T	T系列

符号	惯量等级
L	小惯量
M	中惯量
H	大惯量

符号	机座号
06	60
08	80
13	130

符号	额定功率
0R2	200W
0R4	400W
0R7	750W
1R0	1.0kW
1R5	1.5kW
2R0	2.0kW

符号	额定转速
A	1000rpm ⁽²⁾
B	1500rpm
E	2000rpm
F	2500rpm
G	3000rpm

符号	电压等级
2	220VAC

符号	编码器类型
S	17位单圈磁编码器
R	单圈磁编
N	多圈磁编
9	23位多圈绝对值型

符号	轴端连接
A	实心带螺纹孔带键（标配）
B	实心光轴 ⁽¹⁾

符号	选购件
0	有油封无制动器
1	无油封无制动器 ⁽¹⁾
2	有油封有永磁制动器
3	无油封有永磁制动器 ⁽¹⁾
4	有油封有电磁制动器 ⁽²⁾
5	无油封有电磁制动器 ⁽¹⁾

符号	管理号
XXXX	厂家产品管理号 ⁽³⁾

备注：
(1). 非常备型号,货期会适当延迟。
(2). 使用电磁抱闸电机时，由于电磁抱闸存在齿隙，抱闸状态电机在旋转方向上有微小游隙(小于0.5°)，用在垂直轴场合需要注意。永磁抱闸不存在齿隙现象。
(3). 客户首次选型无需填写。

伺服电机技术参数

电机规格（17位单圈磁编码器）

电机型号 （17位单圈磁编码器）	额定功率 (kW)	额定电流 (A)	瞬间最大 电流(A)	额定扭矩 (Nm)	瞬间最大扭矩 (Nm)	额定转速 (rpm)	最高转速 (rpm)	转动惯量 标准/电磁抱闸 (kg·cm ²)	电压 (V)	重量 标准/电磁抱闸 (kg)
ML系列小惯量										
SV-ML04-0R1G-2-9A□	0.1	1.8	6.6	0.3	1.1	3000	4500	0.0665/0.0667	220	0.54/0.72
SV-ML06-0R2G-2-SA□	0.2	1.5	4.5	0.64	1.92	3000	5000	0.198/0.21		1.4/1.6
SV-ML06-0R4G-2-SA□	0.4	2.8	8.4	1.3	3.9			0.33/0.34		1.8/2.0
SV-ML08-0R7G-2-SA□	0.75	4.5	13.5	2.4	7.2			1.28/1.41		3.0/3.5
MM系列中惯量										
SV-MM13-1R0E-2-SA□	1	4.8	14.4	4.78	14.3	2000	2750	6.4/7.19	220	5.8/7.5
SV-MM13-1R5E-2-SA□	1.5	7.6	22.8	7.16	21.4		2800	9.3/10.09		7.1/8.8
SV-MM13-2R0E-2-SA□	2	9.5	28.5	9.55	28.6		2850	12.2/12.99		8.4/10.1
TH系列高惯量										
SV-TH06-0R2G-2-□A□	0.2	1.9	6.7	0.64	2.23	3000	5000	0.26/0.28	220	0.9/1.3
SV-TH06-0R4G-2-□A□	0.4	2.3	8	1.27	4.46			0.61/0.63		1.24/1.63
SV-TH08-0R7G-2-□A□	0.75	4.2	14.7	2.39	8.36			1.71/1.73		2.38/3.0
绝缘等级	Class F(155℃)									
防护等级	IP65									
使用环境	温度：-20℃~+40℃（不结冰）；湿度：90%RH以下（无凝露）									

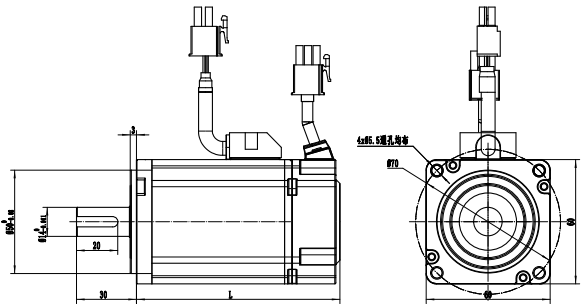


伺服电机安装尺寸 (TH 系列)

注：因设计变更有可能导致电机结构尺寸发生局部变化，对电机安装长度尺寸敏感的客户，订货前请与本公司业务人员联系确认。

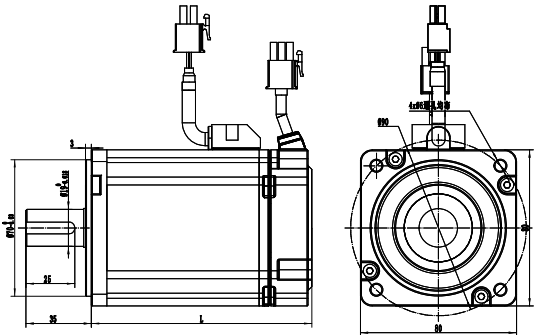
60机座电机外形尺寸(单位:mm)

电机型号	L(mm)	
	无抱闸	电磁抱闸
SV-TH06-0R2G-2-RA□	78	107
SV-TH06-0R2G-2-NA□	78	107
SV-TH06-0R2G-2-9A□	97	126
SV-TH06-0R4G-2-RA□	96	125
SV-TH06-0R4G-2-NA□	96	125
SV-TH06-0R4G-2-9A□	115	144



80机座电机外形尺寸(单位:mm)

电机型号	L(mm)	
	无抱闸	电磁抱闸
SV-TH08-0R7G-2-RA□	113	144
SV-TH08-0R7G-2-NA□	113	144
SV-TH08-0R7G-2-9A□	132	163

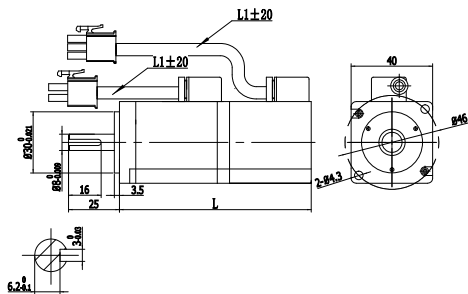


伺服电机安装尺寸 (ML/MM 系列)

注：因设计变更有可能导致电机结构尺寸发生局部变化，对电机安装长度尺寸敏感的客户，订货前请与本公司业务人员联系确认。

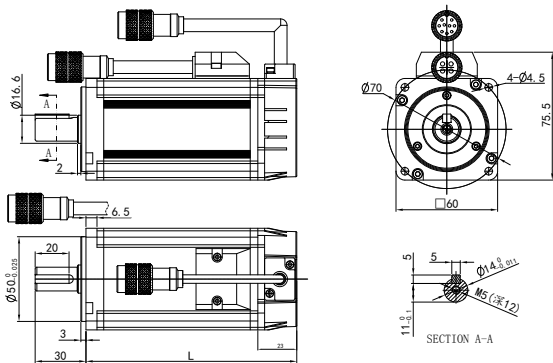
40机座电机外形尺寸(单位:mm)

电机型号	L(mm)	
	无抱闸	电磁抱闸
SV-ML04-0R1G-2-9A□	85	124



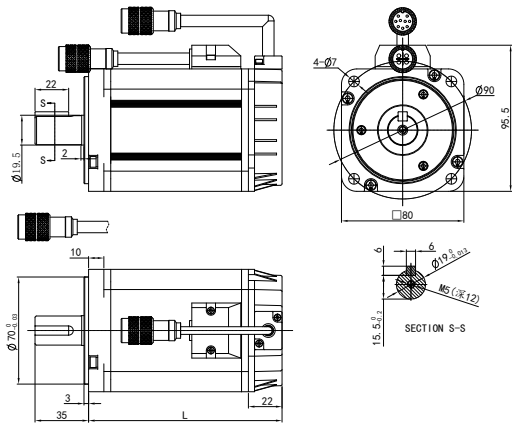
60机座电机外形尺寸(单位:mm)

电机型号	L(mm)	
	无抱闸	电磁抱闸
SV-ML06-0R2G-2-SA□	100.5	137.5
SV-ML06-0R4G-2-SA□	124.5	161.5



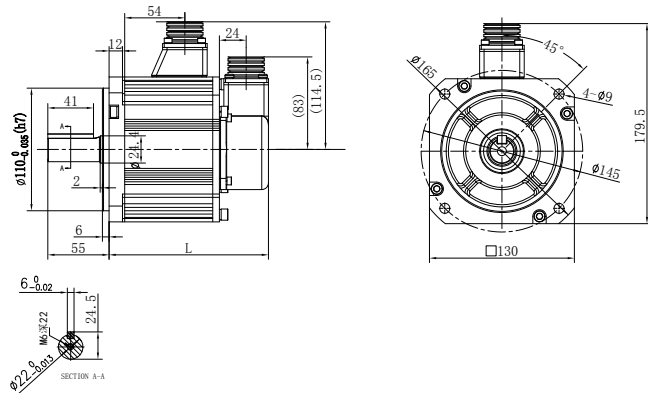
80机座电机外形尺寸(单位:mm)

电机型号	L(mm)	
	无抱闸	电磁抱闸
SV-ML08-0R7G-2-SA□	126.5	173



130机座电机外形尺寸(单位:mm)

电机型号	L(mm)	
	无抱闸	电磁抱闸
SV-MM13-1R0E-2-SA□	143	185
SV-MM13-1R5E-2-SA□	159	201
SV-MM13-2R0E-2-SA□	172	217



伺服电机动力电缆型号说明

动力电缆

DA ML-075-03-CCA-00

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧

动力电缆配件

DA ML-C C

① ② ⑤ ⑥

①	符号	配套系列
	DA	厂家编号

②	符号	电缆类别
	ML	动力电缆

③	符号	电缆芯数
	075	0.75 mm²
	050	0.5 mm²
	150	1.5 mm²

④	符号	电缆长度
	03	3m
	05	5m
	10	10m
	15	15m
	20	20m

⑤	符号	电机端插头
	A	4PIN塑胶头
	B	4PIN普通航空插头 YD28
	C	4PIN金属插头

⑥	符号	驱动器端插头
	C	欧式3PIN 20A插头 5.08mm
	E	欧式3PIN 20A插头 7.62mm

⑦	符号	电缆材质
	0	普通电缆
	A	带屏蔽普通电缆
	B	带屏蔽柔性拖链电缆
	F	柔性拖链电缆

⑧	符号	编码器类型
	00	标准件
	01	非标件流水号

抱闸电缆

BRKL-10-A

① ② ③

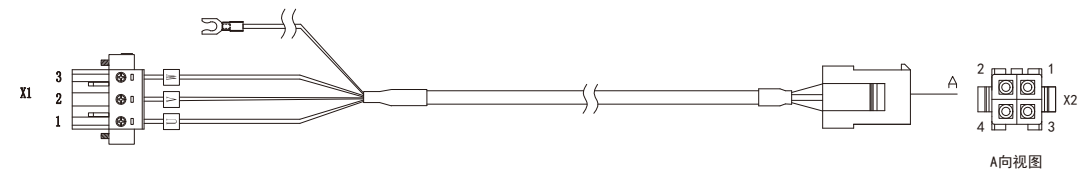
①	符号	产品系列
	BRKL	电机抱闸电缆

②	符号	电缆类别
	10	10m

③	符号	电机端插头
	A	2PIN金属插头
	B	3PIN普通航空插头

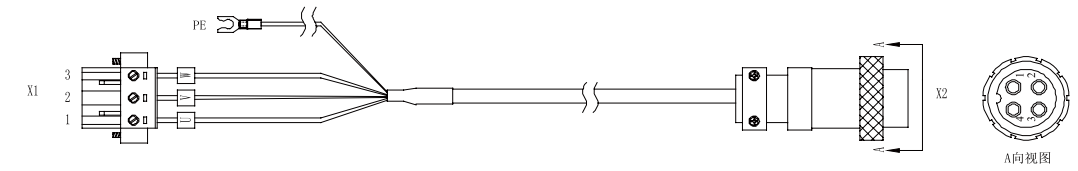
伺服电机动力电缆配线

绝对式 40 机座、TH 系列 60、80 机座电机动力电缆



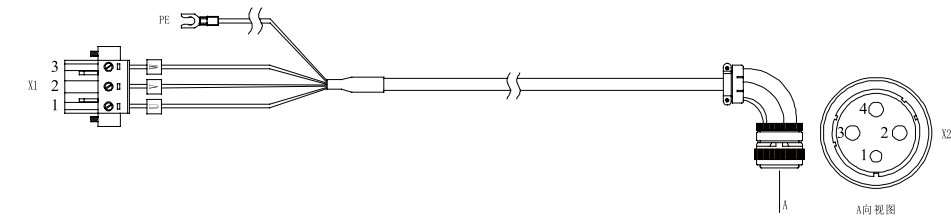
接线关系表			
信号	X1	X2	芯线颜色
U	X1.1	X2.2	蓝
V	X1.2	X2.1	红
W	X1.3	X2.3	棕
PE	接地端子	X2.4	黄/绿+屏蔽

绝对式 ML/MM 系列 60、80 机座电机动力电缆



接线关系表			
信号	X1	X2	芯线颜色
U	X1.1	X2.4	蓝
V	X1.2	X2.3	红
W	X1.3	X2.1	棕
PE	接地端子	X2.2	黄/绿+屏蔽

绝对式 130 机座电机动力电缆



接线关系表			
信号	X1	X2	芯线颜色
U	X1.1	X2.2	蓝
V	X1.2	X2.3	红
W	X1.3	X2.4	棕
PE	接地端子	X2.1	黄/绿+屏蔽

伺服电机编码器电缆型号说明

编码器电缆

DB EL-15-03-B F-04 00

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧

编码器电缆配件

DB EL-A B

① ② ⑨ ⑤

①	符号	配套系列
	DB	厂家编号

②	符号	电缆类别
	EL	编码器电缆

③	符号	电缆芯数
	06	6芯
	15	15芯

④	符号	电缆长度
	03	3m
	05	5m
	10	10m
	15	15m
	20	20m

⑤	符号	电机端插头
	B	15pin普通航空插头 YD28
	C	9PIN金属插头
	D	6PIN塑胶头
	E	9PIN塑胶头

⑥	符号	电缆材质
	0	普通电缆
	D	普通电缆带电池盒
	F	柔性拖链电缆
	H	柔性拖链电缆带电池盒

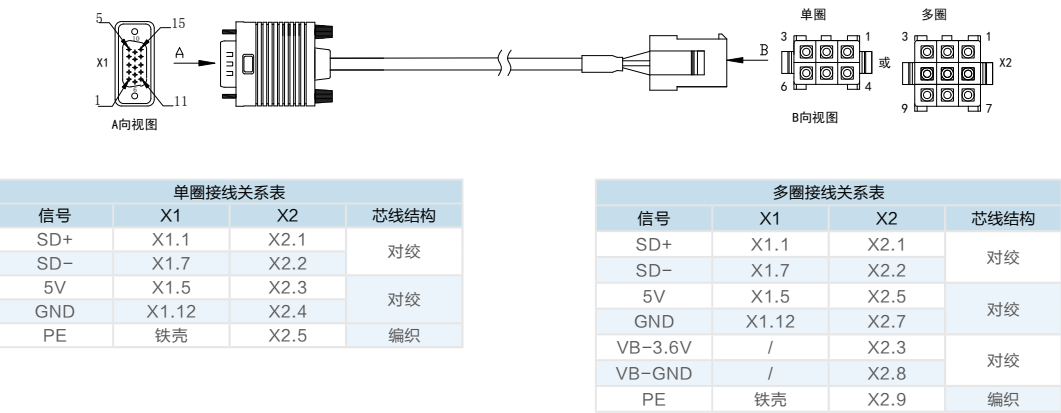
⑦	符号	编码器类型
	04	绝对式

⑧	符号	管理号
	00	标准件

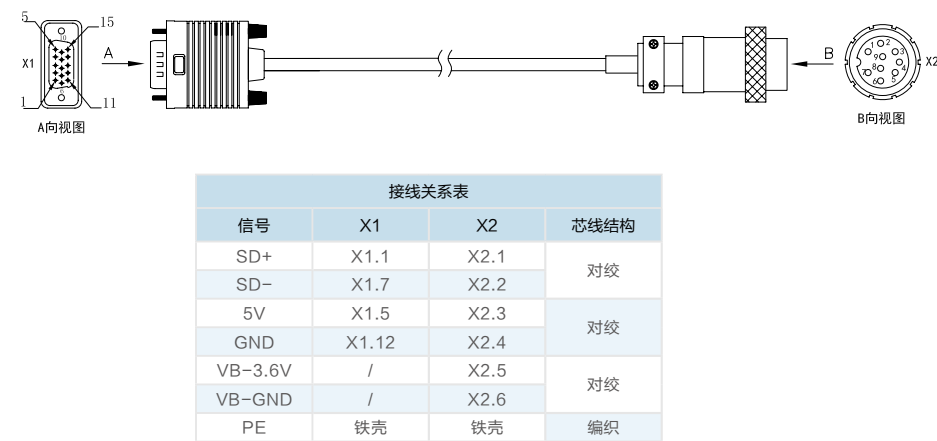
⑨	符号	驱动器端插头
	A	15PIN DB插头

伺服电机编码器电缆配线

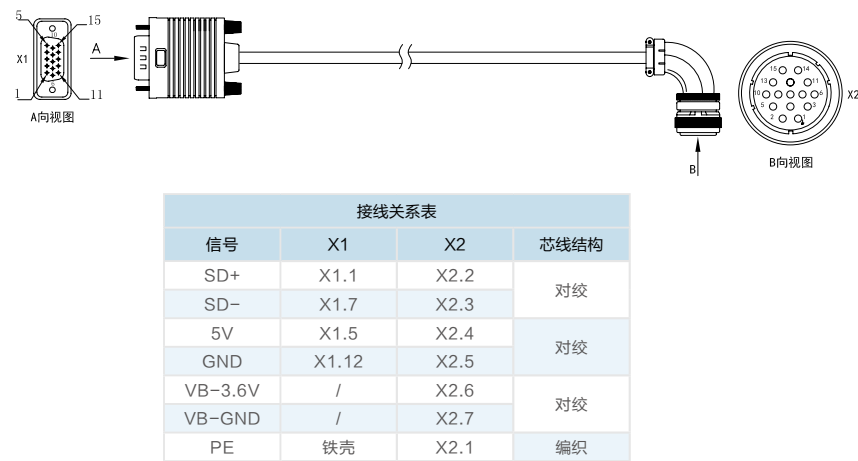
绝对式 40 机座、TH 系列 60、80 机座电机编码器电缆



绝对式 ML/MM 系列 60、80 机座电机编码器电缆



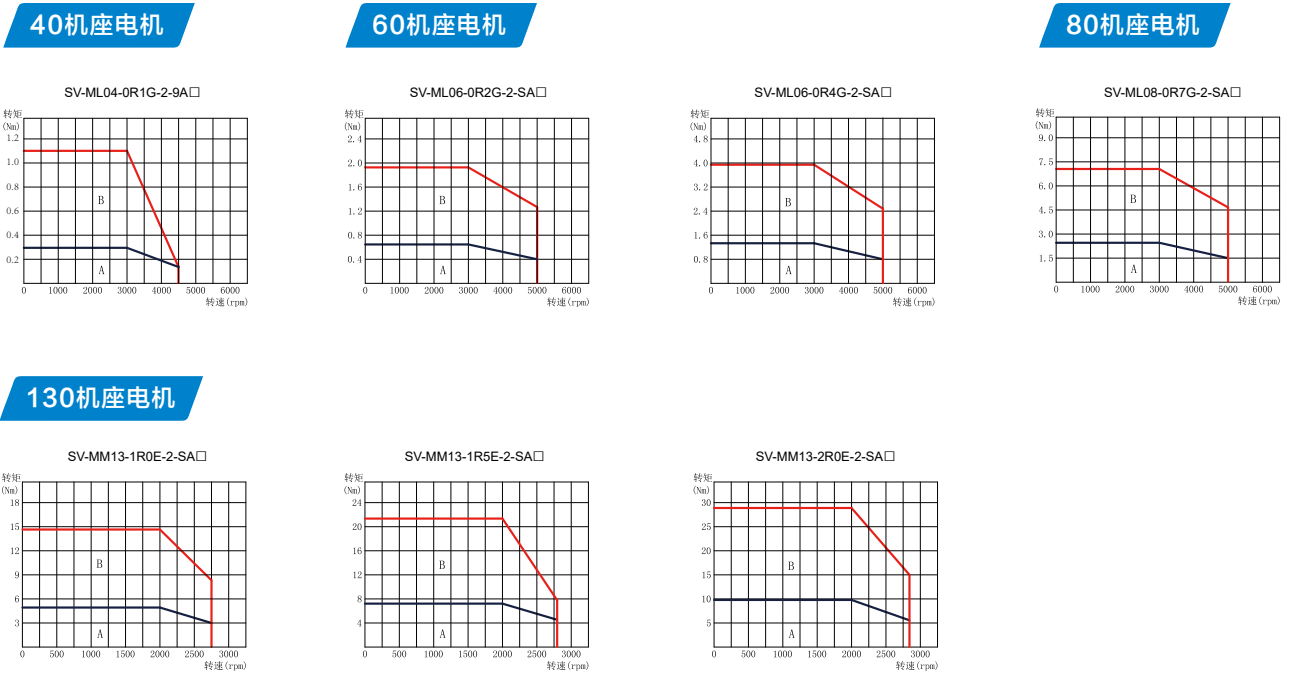
绝对式 130 机座电机编码器电缆



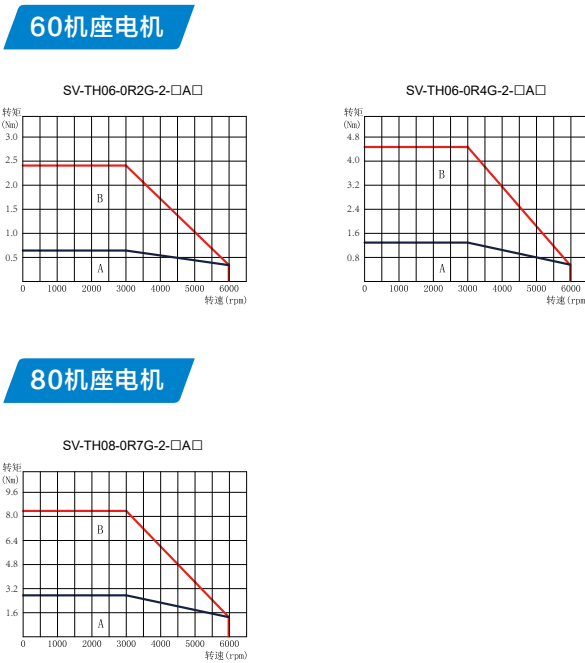
伺服电机转矩－转速特性

注：A（连续工作区域）B（短时间工作区域）

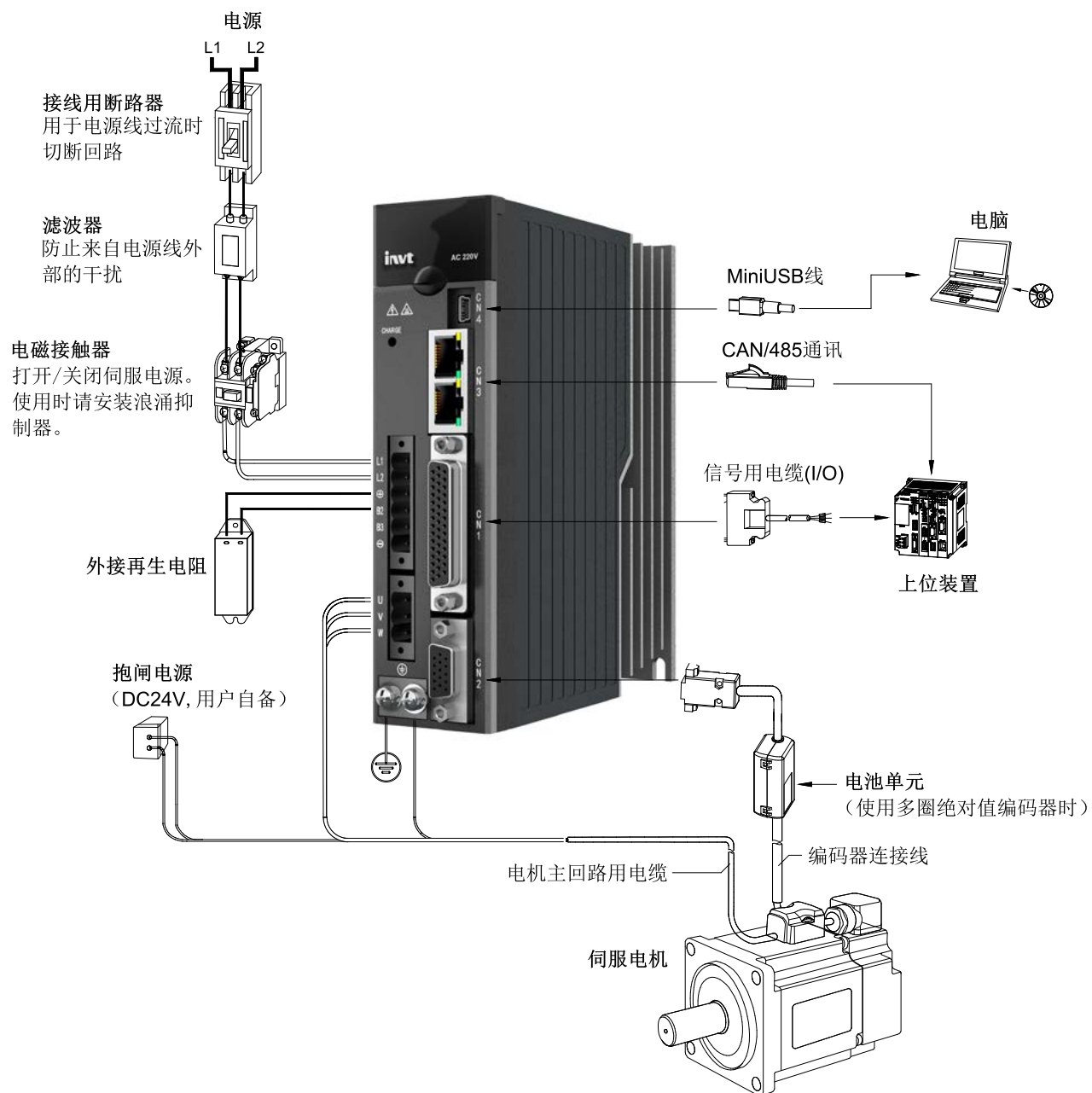
ML/MM 系列转速特性



TH 系列转速特性



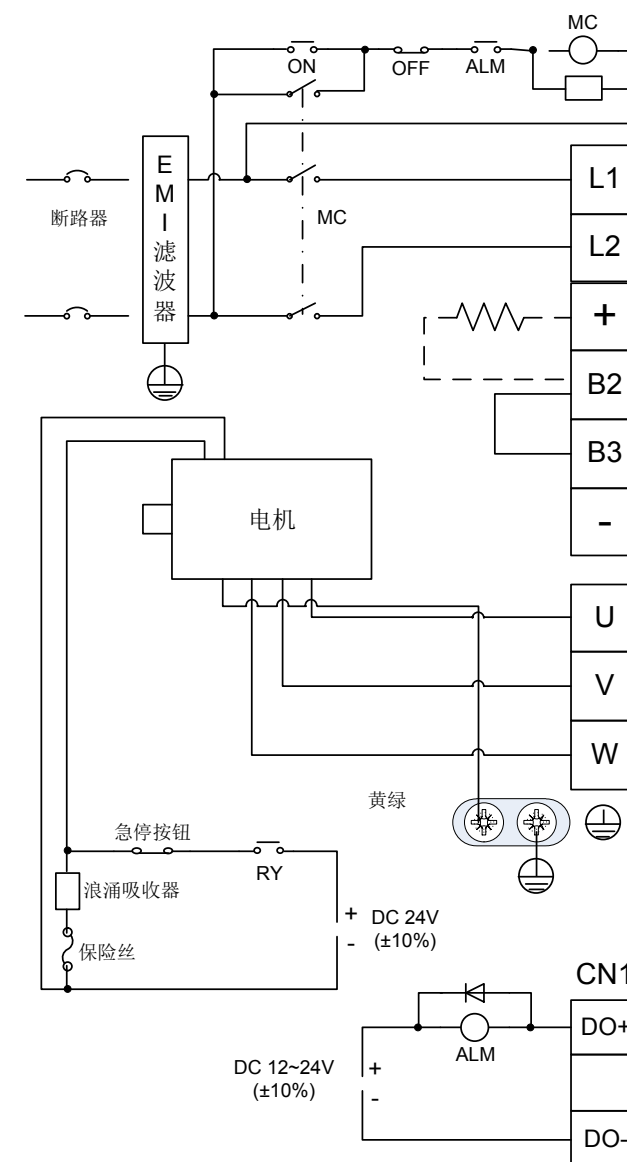
系统配线



用户接口

小功率段: 100W~2kW

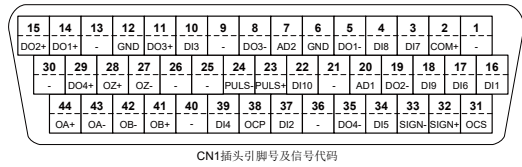
主回路端子配线图



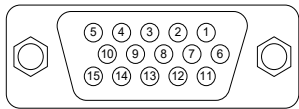
- 请用户制作此急停保护电路；
- 电磁接触器线包两端加浪涌吸收装置；
- 电源输入电压范围：
AC 220V (±15%)
- 不要断开B2、B3之间的短接片 (750W 及以上)，除非使用外部再生制动电阻；
- 使用外部再生制动电阻时，断开B2、B3之间的短接片，并按图中虚线连接。
- 请根据伺服电机的电机线相序正确连接到驱动器的U、V、W输出上，相序错误将导致驱动器故障
- 请务必将伺服驱动器接地，以避免电气击伤事故。
- 电磁制动用24VDC电源需用户自备，且必须与控制信号用DC12~24V电源隔离；
- 注意续流二极管的接法，正负极接反可能损坏驱动器。

用户接口

CN1端子

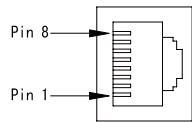


CN2端子



CN2端口功能表			
引脚号	名称	功能	备注
1	SD+	串行编码器数据+	仅支持串行编码器
5	5V	编码器电源	
7	SD-	串行编码器数据-	
12	GND	电源地	

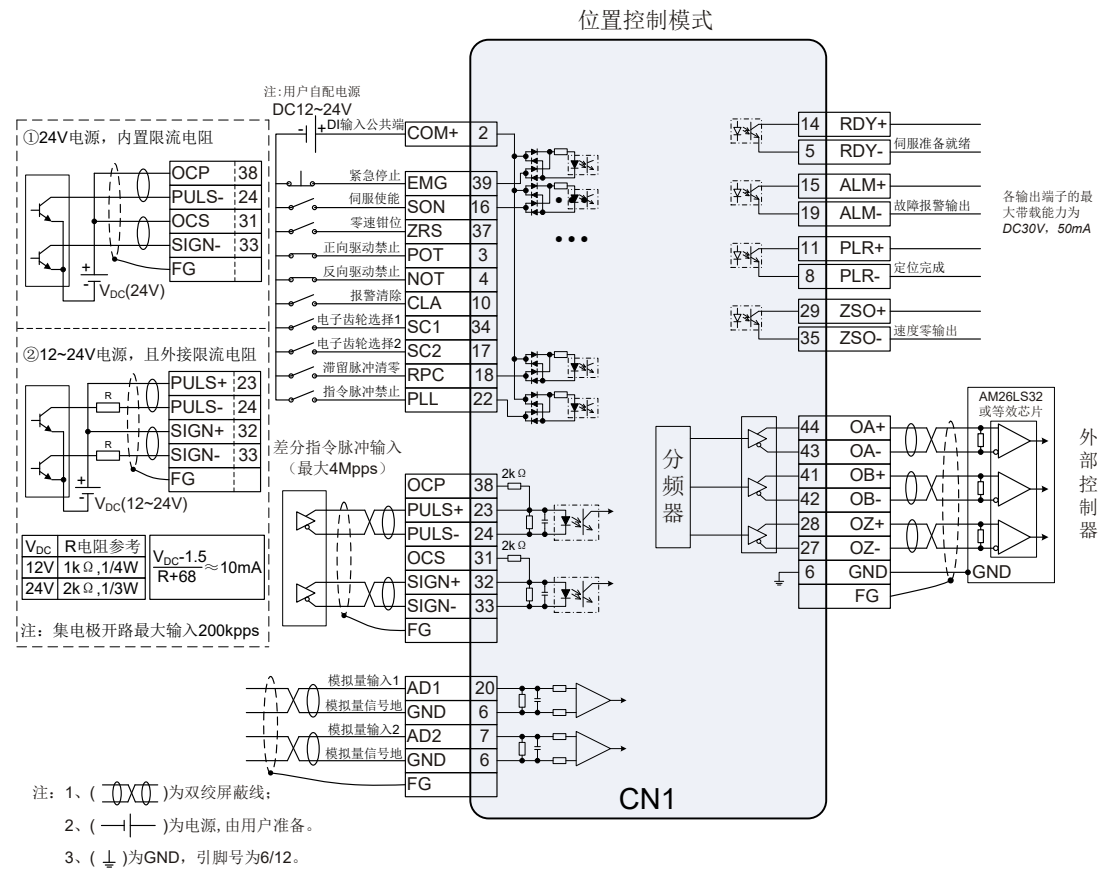
CN3端子



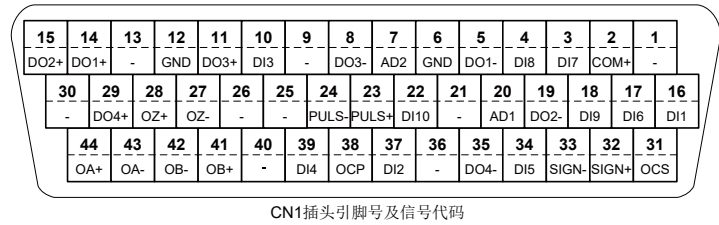
CN3端口功能表			
引脚号	名称	功能	备注
1	GND_CAN	CAN 芯片电源地	作为485/CAN用时，定义见左边表格，485与CAN共用一个接口；
2	GND_485	485 芯片电源地	
3	/	/	
4	RS485+	RS485数据+	
5	RS485-	RS485数据-	同一接口有两个，方便多台组网连接。
6	/	/	
7	CAN_L	CAN数据-	
8	CAN_H	CAN数据+	

标准接线图

位置模式接线图（适用于脉冲输入控制）

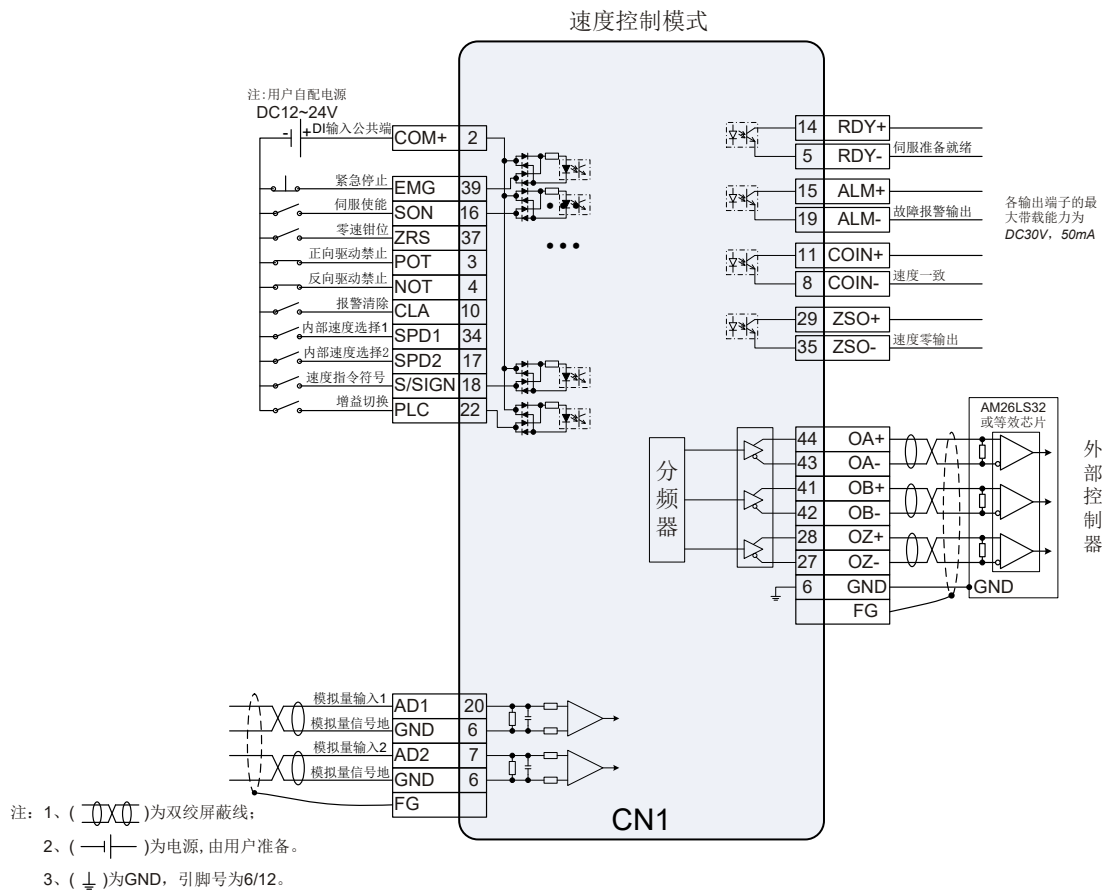


CN1端子



标准接线图

速度模式接线图（适用于模拟量输入控制）

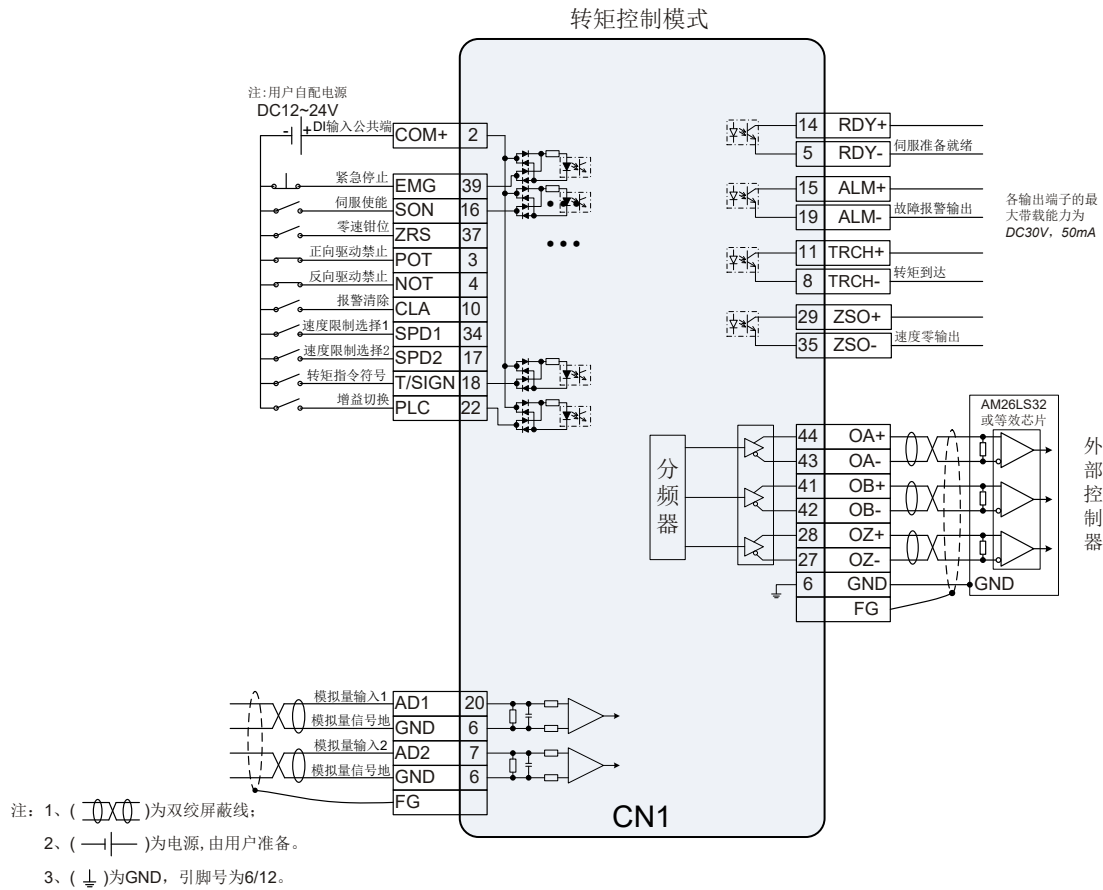


CN1端子

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
DO2+	DO1+	-	GND	DO3+	DI3	-	DO3-	AD2	GND	DO1-	DI8	DI7	COM+	-
30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
-	DO4+	OZ+	OZ-	-	-	PULS-	PULS+	DI10	-	AD1	DO2-	DI9	DI6	DI1
44	43	42	41	40	39	38	37	36	35	34	33	32	31	
OA+	OA-	OB-	OB+	-	DI4	OCF	DI2	-	DO4-	DI5	SIGN-	SIGN+	OCS	

CN1插头引脚号及信号代码

转矩模式接线图（适用于模拟量输入控制）



CN1端子

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
DO2+	DO1+	-	GND	DO3+	DI3	-	DO3-	AD2	GND	DO1-	DI8	DI7	COM+	-
30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
-	DO4+	OZ+	OZ-	-	-	PULS-	PULS+	DI10	-	AD1	DO2-	DI9	DI6	DI1
44	43	42	41	40	39	38	37	36	35	34	33	32	31	
OA+	OA-	OB-	OB+	-	DI4	OCF	DI2	-	DO4-	DI5	SIGN-	SIGN+	OCS	

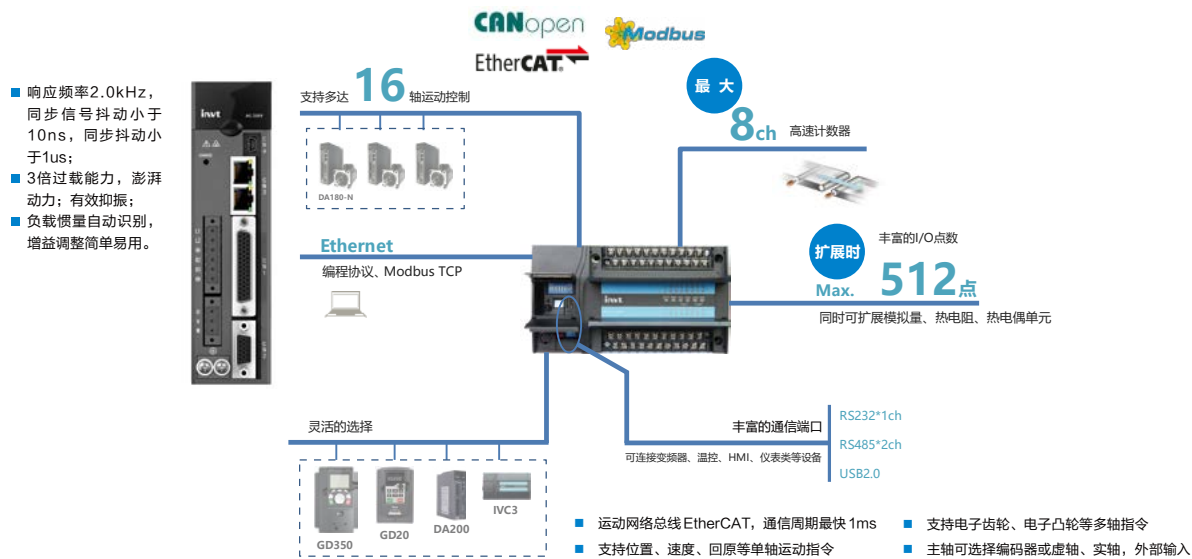
CN1插头引脚号及信号代码

伺服系统配置表

单相/三相220V等级					
伺服驱动器	SIZE A	DA180-S1R3□G0	SV-ML04-0R1G-2		
		DA180-S1R8□G0	SV-ML06-0R2G-2	SV-TH06-0R2G-2	
		DA180-S2R8□G0	SV-ML06-0R4G-2	SV-TH06-0R4G-2	
		DA180-S4R5□G0	SV-ML08-0R7G-2	SV-TH08-0R7G-2	
	SIZE B	DA180-S5R0□G0	SV-MM13-1R0E-2		
		DA180-S7R6□G0	SV-MM13-1R5E-2		
	SIZE C	DA180-S010□G0	SV-MM13-2R0E-2		

解决方案

英威腾 DA180 总线伺服运动控制解决方案

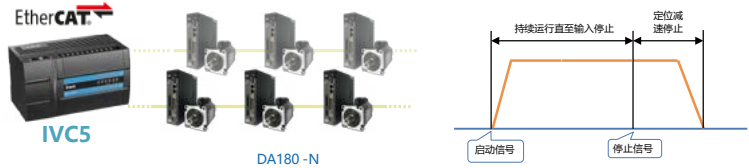


DA180 EtherCAT 现场总线解决方案

IVC5小型PLC可控制16个实际轴及32个虚拟轴，轻松实现多轴的运动控制。

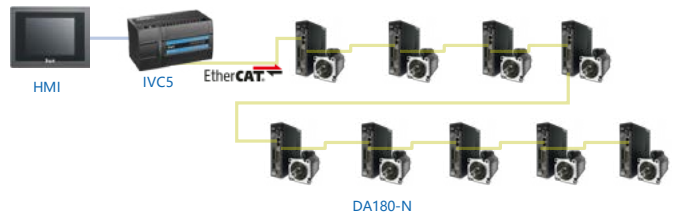
贴标应用

IVC5可控制多轴伺服，运行过程中可通过外部输入停止信号执行减速停止。适用于标签机械，可以通过标签终端检测信号来执行定位停止。



口罩机成套解决方案

- 九伺服平面耳带机采用EtherCAT总线通讯
- 网线连接伺服免去焊线工序，设备整体IO点位节省20点以上
- 生产节拍控制更加精准、快速运行更加稳定
- 控制采用二次曲线加减速方式，曲线更平滑，机械冲击更小
- 稳定生产下生产效率可达到每分钟 120 片



BETTER SERVO | BETTER SOLUTION

伺服与系统方案的完美结合



扫一扫，获取电子型录



全国统一服务热线：400-700-9997 网址：www.invt-tech.com

上海英威腾工业技术有限公司

上海市闵行区浦江镇新骏环路188号1号楼

工业自动化：■变频器

■伺服系统

■电机、电主轴

■电控系统

■HMI

■PLC

■轨道交通牵引系统

■电梯智能控制系统

能源电力：■SVG

■光伏逆变器

■UPS

■节能减排在线管理系统

■新能源汽车电控系统