

Sinbada 用户手册

F998
-便携式探鱼器


**水中乾坤，
尽在掌中！**

物品清单

小心打开F998包装盒, 检查包装盒里应有以下配件:

- ▷ 1. 一台F998便携式探鱼器
- ▷ 2. 一个声纳传感器
- ▷ 3. 一个安装支架
- ▷ 4. 一套安装螺丝
- ▷ 5. 一条挂带
- ▷ 6. 一本用户手册
- ▷ 7. 一张产品合格卡



-1-

第一章 产品介绍

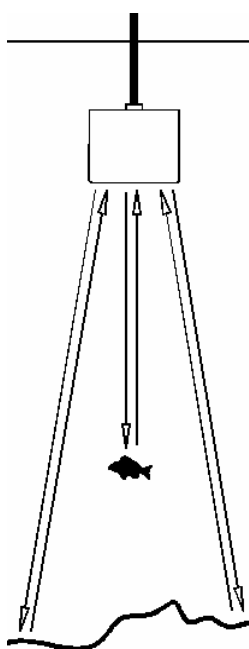
1.1 产品概述

F998便携式探鱼器适用于钓鱼爱好者及捕鱼者在江, 河, 湖, 海等方面钓鱼或捕鱼, 可以方便的让你判断水底的深度, 轮廓, 鱼或鱼群的多少及深度等。

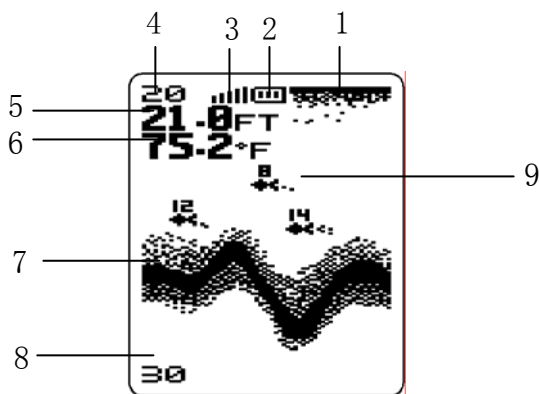
1.2 工作原理

声纳技术是利用声音的传播和反射来确定物体的距离与形状的. 本产品就是采用这项技术, 利用声纳传感器直接探测和识别水中的鱼情和水底的深度。

在本机工作时, 声纳传感器会发出一个超声波信号, 当这个信号遇到水下的物体后会反射回来, 然后主机依据反射时间及波形来计算它的距离及位置等。



1.3 屏幕显示



- 1 水面(声纳传感器底面)标识
- 2 电池电量指示
- 3 灵敏度设置指示
- 4 局部放大上限
- 5 水底深度显示
- 6 水温显示
- 7 水底轮廓
- 8 局部放大下限
- 9 鱼图标及水层深度

-2-

-3-

1.4 安装电池

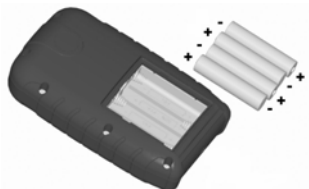
F998采用4节AAA（7号）电池供电。正常的工作电压为4.8~6.5V。如果电池电量过低,系统会自动关机。

电池的安装:

- 1, 按图示箭头方向推动电池盖并取下。



- 2, 按图示电池极性或电池盒标识安装好电池。



- 3, 装好电池盖。



-4-

1.5 按键操作与功能设置



1.5.1 开关机

1) 按开关/菜单键一次并释放, 产品开机, 屏幕出现"开始选择菜单", 此时按左/右设定键可以选择"正常模式"或"演示模式"。当其中一项被选中后, 相对应的菜单项会被点亮。此时, 直接按开关/菜单键一次, 可以进入选定的模式。或者在无任何按键操作的情况下, 3秒后系统自动进入选定的模式。



2) 在正常模式或演示模式下, 按住开关/菜单键3秒后屏幕出现 "SHUT DOWN", 等待2秒后"SHUT DOWN"消失, 此时释放开关/菜单键, 产品关机。

演示模式是为了方便用户了解F998的功能及学习使用而设置的。

-5-

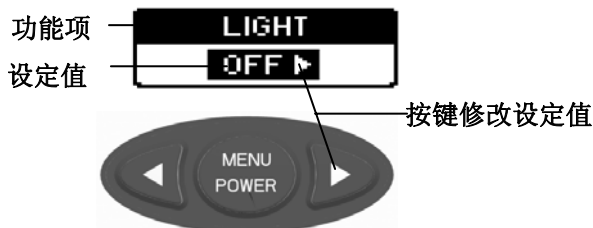
注意:

- ***从演示模式进入正常模式, 必须关机后重新开机。
- ***当产品不正确安装或超出探测范围时, 深度值会显示"—", 持续5分钟后自动关机。

1.5.2 菜单功能设置

在F998正常开机的情况下, 按开关/菜单键一次, 屏幕中央出现功能设置菜单。每按一次, 菜单系统会依次切换到下一菜单项。当最后一个菜单项出现后, 再按开关/菜单键一次, 屏幕会自动切换回第一个菜单项。

如果用户需要调整某一菜单项的设定值, 可以按开关/菜单键, 直至需要的菜单项出现, 然后按照屏幕的箭头提示来按相应的设定键来调整, 直到用户需要的功能选项出现。在设定好菜单后, 如无任何按键操作3秒后, 系统自动将设定值保存, 退回当前模式。



注意:

- ***在正常模式下, 当菜单设置好后, 如无修改, 设定值会一直保存, 无论中间是否关过机。

-6-

1.5.2.1 屏幕背光设置



按开关/菜单键, 直到屏幕背光设置菜单出现。按左/右设定键可以选择设定值。

此菜单共有2个设定值, 分别是"ON" (开) 和"OFF" (关)。

注意:

- ***当屏幕背光设定为打开时背光灯会常亮, 这样耗电很大。会减少电池使用寿命。因此你最好在光线较暗的情况下才使用这项功能。
- ***当屏幕背光关闭时, 按下任意键, 背光灯会自动点亮3秒。

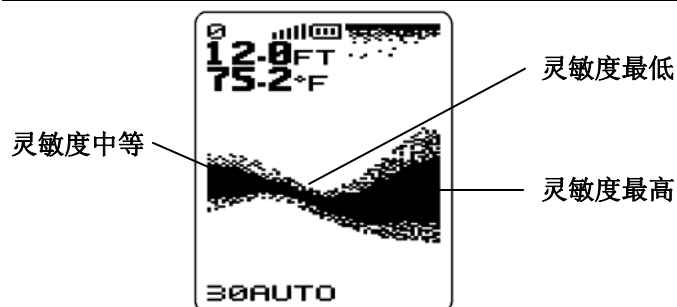
1.5.2.2 灵敏度设置



按开关/菜单键, 直到灵敏度设置菜单出现。按左/右选择键可以选择设定值。

此菜单共有5个设定值, 即有1~5级灵敏度等级可供用户选择。在水比较脏污或者水比较深的情况下您可以调高灵敏度, 水比较浅的时候您可以调低灵敏度。这样可以减少一些错误的探测结果。

-7-



不同灵敏度设置时探测到的水底信号

1.5.2.3 深度范围设置



此菜单共有7个设定值。

在深度单位设定为"FT"(英尺)时,这7个设定值分别为"15FT", "30FT" "60FT" "120FT" "180FT" "240FT"和"AUTO"。

在深度单位设定为"M"(米)时,这7个设定值分别为"4M", "9M" "18M" "36M" "54M" "73M"和"AUTO"。

用户可以根据被测水域的实际情况合理选择深度范围。

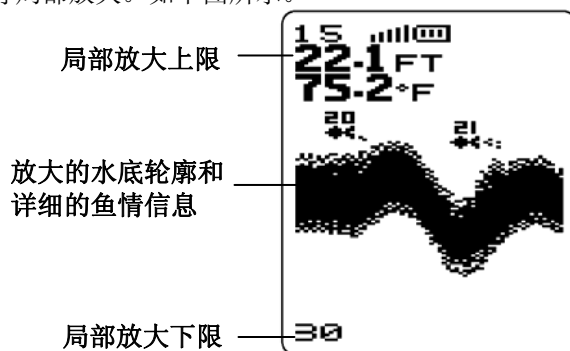
当深度范围被设定为**固定的数值**时,屏幕会按照设定值调整为相应的显示范围。超出设定范围之外的内容将不再显示。

当深度范围被设定为"**AUTO**"时,屏幕会根据实际测得的水底深度自动显示为相应的显示范围。

1.5.2.4 局部放大设置



此菜单共有2个设定值,分别是"**ON**"(开)和"**OFF**"(关)。当局部放大设定为"**OFF**"时,系统将不做局部放大。当局部放大设定为"**ON**"时,系统会根据实际检测到的水底深度进行局部放大。如下图所示。



用户可以利用局部放大功能更准确地了解水底情况及更多的详细信息,借以做出更准确的判断。

1.5.2.4 浅水报警设置



在深度单位设定为"FT"(英尺)时,此菜单共有"**OFF**"(关)及"**3FT**" "**4FT**"~"**99FT**"等多个设定值。

在深度单位设定为"M"(米)时,此菜单共有"**OFF**"(关)及"**1M**" "**2M**"~"**28M**"等多个设定值。

当浅水报警设定为"**OFF**"时,系统将不做浅水报警。

当浅水报警设定为"**3FT**" "**4FT**"~"**99FT**"等具体设定值时,系统会根据实际测得的水底深度及设定值做出判断,当实际水底深度值小于设定值时,蜂鸣器会发出"**BI**" "**BI**"……的报警声,用户可以根据自己的实际需要对此功能进行设置。

1.5.2.5 鱼情报警设置



此菜单共有2个设定值,分别是"**ON**"(开)和"**OFF**"(关)。

当鱼情报警设定为"**OFF**"时,系统将不做鱼情报警。

当局部放大设定为"**ON**"时,系统如果检测到水下有鱼或鱼群出现,那么蜂鸣器会发出"**BI**" "**BI**"……的报警声提醒使用者。

注意:

*****在鱼情报警功能开启的情况下,只有用户打开了鱼图标功能,系统才会对检测到的鱼情进行报警。**

1.5.2.6 鱼图标开关设置

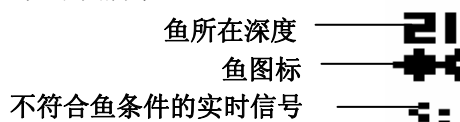


此菜单共有2个设定值,分别是"**ON**"(开)和"**OFF**"(关)。

当鱼图标开关设定为"**OFF**"时,系统将不对鱼情进行分析,

直接将水下的实时信号显示在屏幕上,由用户自己作出判断。

当鱼图标开关设定为"**ON**"时,系统对水下的鱼情信号进行分析处理,然后将处理过的信号显示在屏幕上,符合鱼条件的信号显示为鱼,同时会将鱼相对深度值显示在鱼图标的上方,如下图所示。



1.5.2.7 屏幕刷新速度设置



此菜单共有4个设定值,即有1~4级刷新速度可供用户选择。

用户可以根据自己的需要来调整屏幕刷新速度。

1.5.2.8 深度单位设置



此菜单共有2个设定值,分别是"**M**"(米)和"**FT**"(英尺)。

用户可以根据自己的需要来调整深度单位设置。

1.5.2.9 温度单位设置



此菜单共有2个设定值，分别是"°C"（摄氏度）和"°F"（华氏度）。

用户可以根据自己的需要来调整温度单位设置。

1.5.3 鱼及深度的显示

1.5.3.1 水底深度显示

确信电源打开以及声纳传感器垂直放入水中后，你会看到深度的读数显示在屏幕左上角，最大深度探测范围为0.6~73M（2~240FT），如果深度超出这个范围，深度数值将会显示为"——"。



水底深度显示

注意：

***出现"——"这种显示也有可能是因为水很脏污，或者有很多的淤泥在水底部。

***声纳信号只能在单一介质中传播，如果有任何空气在传感器与水之间，本产品将不能正常工作。

1.5.3.2 水底轮廓显示

F998可以显示水底的真实轮廓。

在声纳传感器漂浮在水中的时候，可以看到的水底比较平稳，这是因为此时探测到的水底深度变化不大。

如果将声纳传感器安装在移动的船上，或者安装在一个长杆上扫描，那么用户就可以看到水底的高低变化（前提是被测

水域确有深度变化），同时可以通过水底轮廓的形状初步判定水底的地质构成。



如上图所示：

a—屏幕中间黑色实心部分，它就是F998探测到的真正的水底。

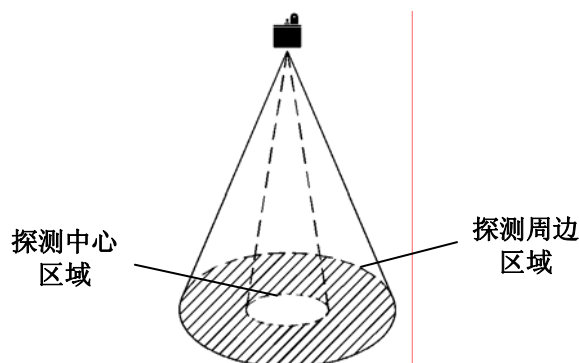
b—黑色上面的花格部分，它代表水底面上的一些构成情况。如果这些花格很高，而且比较稀疏，那么它就可能是水草或珊瑚类物质；

如果这些花格不高，而且比较密集，那么它就可能是附着在水底的淤泥；

如果没有这些花格，那就说明水底是比较坚硬的岩石类物质。

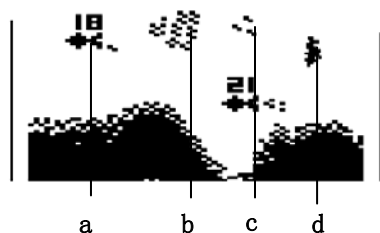
c—黑色下面的花格部分，它代表探测范围周边的水底状况。

如下图阴影部分代表的区域。



1.5.3.2 鱼及深度的显示

在鱼图标打开的情况下，F998会把探测到的鱼情信息显示在屏幕上，如下图所示。



a—探测到的鱼及鱼的水层深度；

b—大片而稀疏的信号，那么它可能是成群的小鱼或其它浮游生物；

c—小而稀疏的信号，那么它可能是少量的小鱼或其它浮游生物；

d—大片而密集的信号，那么它可能是较大的浮游生物或其它杂物。如果这些信号连续不断的出现，而且深度变化较明显，那么它就可能是较大的鱼或鱼群。

1.5.3.3 水温度显示

F998具有水温度检测功能，将声纳传感器投入水中，温度值会显示在屏幕左上角。



水温度显示

注意：

***不论在正常模式还是演示模式下，只有将声纳传感器正确连接后，在屏幕上才有温度显示。

***如果屏幕显示的温度值不断变化，这就说明传感器之间有比较大的温差，还在进行热传递。等到这个读数基本稳定下来后，这个读数就是当前的水温。

2.2 声纳传感器的连接与安装



1) 将传感器探测线的插头与主机的插座对接, 确信充分接触。

2) 取出浮标上橡胶塞, 调整声纳传感器到浮标的距离在15~20厘米范围内, 或者是你需要的长度, 然后用橡胶塞将探测线固定。

如果这个长度太短, 在水面不平稳的时候可能会导致声纳传感器与浮标一起抖动, 摇摆, 影响探测效果。

15~20cm

2) 将调整好的声纳传感器和浮标投到你想要的钓鱼位置。

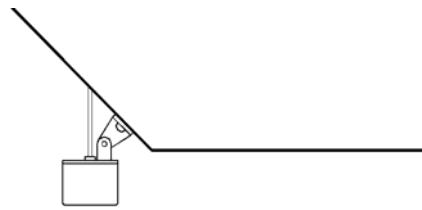
投出前请确认传感器探测线是否缠绕在一起, 及确定传感器探头是否被拉住或被固定, 同时用手抓住接插头一侧, 避免因传感器与主机脱离而造成传感器丢失。

不要大力的投出, 否则会导致声纳传感器损坏。

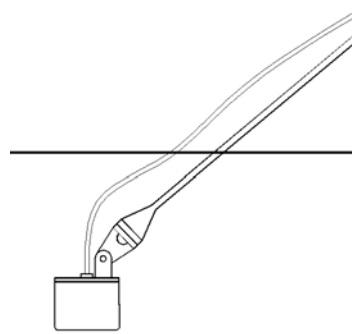
4) 必要时, 增加浮标将探测线浮在水面。

5) 使用安装支架将声纳传感器固定使用。

声纳传感器上有一个可以拆卸的标准安装支架, 你可以使用螺钉将它安装在平面的船体上或手持的长杆上使用。



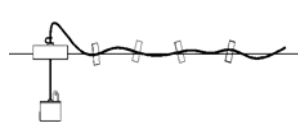
安装在船上使用



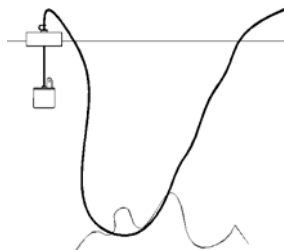
安装在长杆上使用

注意:

***不要将导线沉入水底, 可能会导致缠绕其它物体。
可以外加浮标在探测线上, 让探测线浮在水面。



正确



不正确

***如果你不想使用传感器浮标, 也可以取掉它。

首先, 切断传感器浮标上的橡胶塞, 然后把浮标向探测线插头方向小心的拉动并取出。

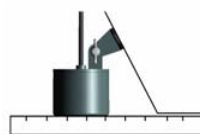
2.3 船钓和冰钓

2.3.1 船钓

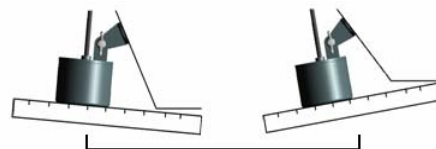
1) 按前面所讲的方法把传感器投入水中, 用浮标浮在水面使用

2) 用连接器安装到船体底部使用;

调整使用角度, 保证传感器底面水平向下。



正确



不正确

注意:

***本图示未考虑小船在高速行驶时船体的倾斜。

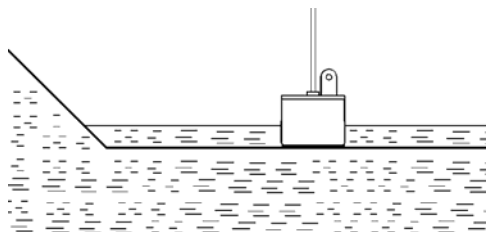
如用户有此应用, 请根据传感器安装位置及船体倾斜程度适当调整安装角度, 保证船行驶时, 传感器底面水平向下。

3) 透过船底使用:

放置声纳传感器在船内侧底部约2厘米的水中或使用凡士林油涂抹在传感器表面, 贴紧在船底。

注意:

***这种方法对船底的材料是有限制的, 它只能是玻璃纤维, 金属等相对单一组份构成的材料, 而且材料结构中不能有气泡。



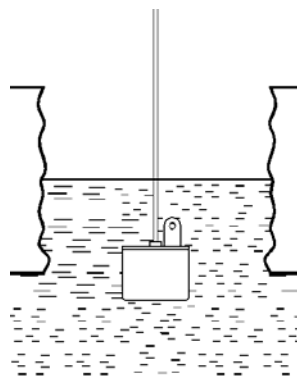
安装在船上使用

注意:

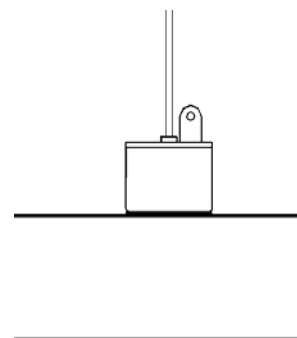
***在内侧船底使用时, 如果本产品屏幕显示“——”, 可以直接放置声纳传感器在水中去证实是否可以正常使用。如果可以, 你可以在船底另外的地方, 重复尝试。如果这些方法都不行, 那只能将传感器直接放在水中使用。

2.3.2 冰钓

本产品可以在冰钓时使用, 推荐你在冰上打孔将传感器直接放入水中。如果你想先初步探测再打冰孔, 请先清除冰上的积雪, 保证表面平滑。然后在冰面放一点水, 再将传感器的底面放在水中。允许产品冻结在冰上。如果传感器与冰之间有空气, 或冰下有空气存在产品将不能正常工作, 需要去尝试其它的位置或打冰孔放入水中使用。当使用温度低于-10℃时, 屏幕的刷新速度会比较缓慢, 这是正常的。



直接放入水中



贴在冰面

注意:

***从冰面取下传感器, 需要用手轻轻的扳动它。如果不能松动, 可以放一点水在结冰处, 再用力扳。如果不行还要再加水, 重复上述过程直到传感器松脱。不要使用坚硬的物体敲打声纳传感器, 这样会导致声纳传感器损坏。

***寒冷的天气对本产品的电子元件及显示器非常不利, 建议你最好保持产品温度在-10℃以上使用。

***不使用时请取出机内的电池, 防止电池泄漏和腐蚀。

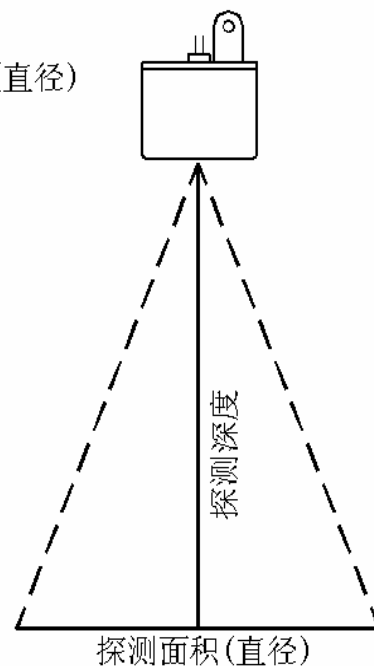
***传感器和探测线应在干燥的条件下保存, 保存前要先清洁, 不要将产品浸入水中或洒水在产品上面, 不要使用化学品清洁机体。

***如果不小心有水进入电池箱内, 请轻轻将水甩干, 再用干布清理晾干后再盖上电池盖, 防止电池接触片生锈。

2.4 探测深度与水下探测面积换算

探测深度 (m) 探测面积 (直径) (m)

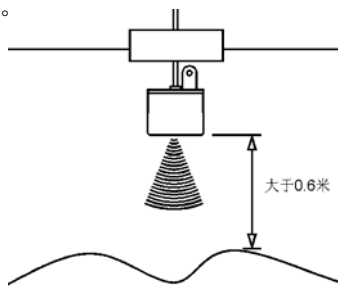
0	0
5	6.1
10	8.3
15	12.4
20	16.6
25	20.7
30	24.9
35	29.0
40	33.1
45	37.3
50	41.4
55	45.6
60	49.7
65	53.9
70	58.0
75	62.1
80	66.3
85	70.4
90	74.6
95	78.7
100	82.8



第三章 常见问题及使用技巧

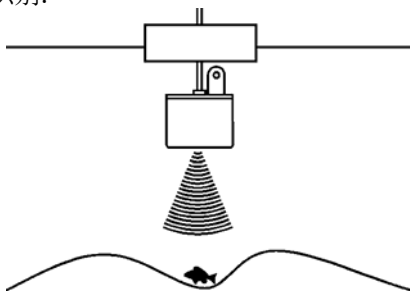
1) 为什么F998只能在深于0.6米的水域使用?

由于本产品是采用超声波测距的原理来设计的, 所以都会存在盲区, 因而使用环境的水深一定要大于0.6米(传感器底面到水底的距离)。



2) 为什么F998不能识别紧靠水底的鱼?

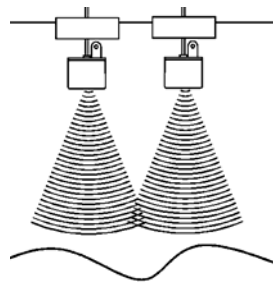
因为紧靠水底的鱼的反射波会和水底的反射波重叠在一起, 所以无法识别。



-24-

3) 为什么两台F998同时使用时屏幕会乱显示?

如使用两台同频率声纳的探鱼机, 不要靠得太近, 以免相互干扰, 否则可能出现一些不可靠的显示结果。



4) 为什么F998不能在游泳池内使用?

不要将本产品在游泳池中使用或测试, 因为游泳池与自然环境中江、河、湖、海对超声波反射有很大的不同, 一般情况下, 超声波反射三次后就会变得很弱, 而在游泳池反射十几次甚至几十次后都还很强, 因此测试数据可能不准确。

6) 为什么我购买的F998不接传感器都有屏幕显示?

如果这个显示是偶尔出现的很少的信号, 就是正常的。因为此时这台F998的灵敏度设置的很高, 会将环境噪音采集过来。将灵敏度调小后或连接好传感器后, 上面现象就会消失。

如果这些现象一直出现并且无法消除, 这就说明这台F998出现了故障, 要到辛巴达公司指定的维修处或退回辛巴达公司修理。

-25-

附录 技术规格说明

显示器类型:	FSTN LCD 128Vx64H
屏幕背光:	白色 LED
电源类型:	4节AAA 碱性干电池
测量单位:	米/英尺
探测角度:	45 度
探测范围上限:	0.6米 (2FT)
探测范围下限:	73米 (240FT)
操作温度:	-20℃—70℃

-26-

辛巴达贸易有限公司

Sinbada Trading Company

技术支持: service@sinbada.com

xm_j888@21cn.com

网址: www.sinbada.com

地址: 深圳市龙华镇民治滢水山庄一区22栋308